

短文

广义预测控制的并行算法

王轶, 席裕庚

上海交通大学自动化研究所

收稿日期 1993-7-5 修回日期 网络版发布日期 接受日期

摘要

研究广义预测控制(GPC)的并行算法. 常规对GPC的设计, 面临的在线矩阵求逆的耗时和控制灵活性的矛盾很难较好的解决. 本文通过在线并行实现, 有效地提高了算法的实时性和对复杂对象的适应性.

关键词 [广义预测控制](#) [并行算法](#) [在线实现](#)

分类号

Parallel Algorithms in Generalized Predictive Control

Wang Yi, Xi Yugeng

Institute of Automation, Shanghai Jiao Tong University

Abstract

This paper studies the parallel algorithms in Generalized Predictive Control. Generally, GPC designing faces the contradiction of time-expense in on-line matrix-inversion and control-adaptivity. Based on the existed GPC algorithm, we give some ideas of the on-line parallel algorithms and their realization. As the on-line control were completed the controller's adaptation to the complicated system has also improved.

Key words [GPC](#) [Parallel algorithm](#) [On-line realization](#)

DOI:

通讯作者

作者个人主页 [王轶; 席裕庚](#)

扩展功能

本文信息

▶ [Supporting info](#)

▶ [PDF \(312KB\)](#)

▶ [\[HTML全文\]\(OKB\)](#)

▶ [参考文献\[PDF\]](#)

▶ [参考文献](#)

服务与反馈

▶ [把本文推荐给朋友](#)

▶ [加入我的书架](#)

▶ [加入引用管理器](#)

▶ [复制索引](#)

▶ [Email Alert](#)

▶ [文章反馈](#)

▶ [浏览反馈信息](#)

相关信息

▶ [本刊中包含“广义预测控制”的相关文章](#)

▶ 本文作者相关文章

· [王轶](#)

· [席裕庚](#)