

短文

## 多步控制修正下的学习控制

吴东南,程勉,高为炳

北京航空航天大学

收稿日期 1987-3-25 修回日期 网络版发布日期 接受日期

摘要

本文研究了线性时不变系统的学习控制问题. 在多步控制修正下, 得到了几个充分条件. 数字例子表明, 多步控制修正可较单步修正具有更好的鲁棒性.

关键词 [学习控制](#) [线性系统](#) [迭代控制](#)

分类号

## Learning Control Under Multistep Modification Law

Wu Dongnan, Cheng Mian, Gao Weibing

Beijing University of Aeronautics and Astronautics

Abstract

The learning control of linear time-invariant systems is studied in this paper. With multistep modification law, several sufficient conditions are derived. The examples presented show that the system may have stronger robustness with the multistep modification law than with the singlestep modification law.

Key words [Learning control](#) [linear systems](#) [iterative control](#)

DOI:

通讯作者

作者个人主页 吴东南;程勉;高为炳

### 扩展功能

本文信息

▶ [Supporting info](#)

▶ [PDF \(288KB\)](#)

▶ [\[HTML全文\]\(0KB\)](#)

▶ [参考文献\[PDF\]](#)

▶ [参考文献](#)

服务与反馈

▶ [把本文推荐给朋友](#)

▶ [加入我的书架](#)

▶ [加入引用管理器](#)

▶ [复制索引](#)

▶ [Email Alert](#)

▶ [文章反馈](#)

▶ [浏览反馈信息](#)

相关信息

▶ [本刊中 包含“学习控制”的 相关文章](#)

▶ 本文作者相关文章

· [吴东南](#)

· [程勉](#)

· [高为炳](#)