### 短文

## 非线性离散时间系统迭代学习控制的稳定性分析

### 孙明轩

西安工业学院电子工程系,西安

收稿日期 1996-11-4 修回日期 网络版发布日期 接受日期

讨论了初始偏移对于非线性离散时间系统迭代学习控制性能的影响. 提出描述选择学习控制算法的学习律, 并给出保证系统稳定性的充分条件.

初始条件问题 稳定性 迭代学习控制 非线性离散时间系统

分类号

# Stability Analysis of Iterative Learning Control for Nonlinear Discrete-**Time Systems**

Sun Mingxuan

Department of Electrical Engineering, Xi'an Institute of Technology, Xi'an

## Abstract

Selective learning laws for trajectory tracking of a broad class of nonlinear discretetime systems in the presence of reinitialization errors are proposed in this paper. The sufficient conditions which guarantee the stability of the learning controls are given.

Key words Initial condition problem stability iterative learning control nonlinear discretetime systems

DOI:

通讯作者

作者个人主

孙明轩 页

扩展功能

本文信息

- ▶ Supporting info
- ▶ PDF(348KB)
- ▶ [HTML全文](OKB)
- ▶参考文献[PDF]
- ▶参考文献

服务与反馈

- ▶ 把本文推荐给朋友
- ▶加入我的书架
- ▶加入引用管理器
- ▶复制索引
- ► Email Alert
- ▶ 文章反馈
- ▶浏览反馈信息

相关信息

- ▶ 本刊中 包含"初始条件问题"的 相关文章
- ▶本文作者相关文章
- · 孙明轩