

## 期刊信息

篇名	Robust neural-network compensating control for robot manipulator based on computed torque control,
语种	英文
撰写或编译	
作者	白萍,方廷健,葛运建
第一作者单位	
刊物名称	控制理论与应用,
页面	Vol.18 No.6, P897-901, 2001.12
出版日期	2001年 12月 日
文章标识(ISSN)	
相关项目	<a href="#">作业型水下机器人力感知系统信息获取和处理方法研究</a>