

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 计算机与网络 >> java在基于远程网络的机器人遥感操作中的研究

请输入查询关键词

科技频道

搜索

## java在基于远程网络的机器人遥感操作中的研究

关键词: [遥感操作](#) [网络传输](#) [实时图像](#)

所属年份: 2001

成果类型: 应用技术

所处阶段: 初期阶段

成果体现形式: 其他应用技术

知识产权形式:

项目合作方式: 其他

成果完成单位: 南开大学信息技术科学学院

### 成果摘要:

本课题将采用预测补偿技术开发测试—控制算法,通过Internet (CERNET) 异地(北京—天津)操纵机器人,并开发WWW人机交互界面,显示机器人的当前状态图象,实现远程遥控机器人操作。根据测试—控制算法,先判明网络的即时传输速度,然后在机器人控制命令中加入对时间延迟的处理,得到对机器人较好的控制。为解决不确定时延带来的问题,使用软件实时测量网络传输延迟,采用预测补偿技术开发测试控制算法。补偿算法采用了TCP多路并发算法,根据时延测试数据及时发现阻塞并切换通路,保证数据传输的实时性。

成果完成人: 幸运玮;赵新;安刚;刘景泰;张雷

[完整信息](#)

### 行业资讯

- [新疆综合信息服务平台](#)
- [准噶尔盆地天然气勘探目标评价](#)
- [维哈柯俄多文种操作系统FOR ...](#)
- [社会保险信息管理系统](#)
- [塔里木石油勘探开发指挥部广...](#)
- [四合一多功能信息管理卡MISA...](#)
- [数字键盘中文输入技术的研究](#)
- [软开关高效无声计算机电源](#)
- [邮政报刊发行订销业务计算机...](#)
- [新疆主要农作物与牧草生长发...](#)

### 成果交流

### 推荐成果

- [· 液压负载模拟器](#) 04-23
- [· 新一代空中交通服务平台、关...](#) 04-23
- [· Adhoc网络中的QoS保证\(Wirel...](#) 04-23
- [· 电信增值网业务创意的构思与开发](#) 04-23
- [· 飞腾V基本图形库的研究与开发...](#) 04-23
- [· ChinaNet国际\(国内\)互联的策...](#) 04-23
- [· 电信企业客户关系管理\(CRM\)系...](#) 04-23
- [· “易点通” 餐饮管理系统YDT2003](#) 04-23
- [· MEMS部件设计仿真库系统](#) 04-23

### Google提供的广告

>> 信息发布