

师资队伍

硕士生导师

史恩秀

职 称: 副教授

硕导/博导: 硕导

电子信箱: shienxiu@xaut.edu.cn

办公电话: 029-82312320

办 公 室:

个人主页:



个人简历

出生于1966年12月, 陕西宝鸡人, 博士, 副教授, 硕导;

教育经历:

1986.9-1990.7 陕西工学院(现陕西理工学院) 本科 专业: 金属压力加工
 1994.9-1997.5 太原重型机械学院(现太原科技大学) 硕士研究生 专业: 金属压力加工
 2000.3-2006.3 西安理工大学 博士研究生专业: 机械制造及其自动化
 2006.6-2009.3 西安交通大学 博士后研究专业: 精密仪器与测量技术
 2011.3-2011.9 德国 访问学者

工作经历:

1990.7-1994.9 陕西工学院(现陕西理工学院) 任教 专业: 金属压力加工
 1997.5-今 西安理工大学 任教 专业: 机械制造及其自动化

近年来, 在教学和科研方面都取得了一定的成果: 获本科生校级优秀生产实习队两次; 发表论文40余篇, 参加科研项目28项, 申请专利6项, 获奖2项。在硕士研究生培养方面, 在车辆工程和机械制造及其自动化学科两个学科培养了硕士研究生18人, 其中, 已毕业13人。

两次获得青年学术骨干称号

教学工作

为本科生主讲《模具制造基础》, 《液压与气动技术》, 《机械控制工程》等课程, 为研究生主讲《现代控制工程》等课程。同时, 还承担本科生的生产实习, 毕业设计和课程设计等指导工作。

研究方向

主要研究方向有:

- (1) 智能移动机器人的运动控制与定位方法研究
- (2) 机床几何误差检测与误差补偿方法研究
- (3) 机床液体静压导轨特性分析与控制
- (4) 齿轮检测与误差评价
- (5) 电火花加工放电间隙检测与加工控制方法研究

科研项目

近年来, 主持并参加的各类科研项目28项, 其中, 纵向科研项目24项:

主持项目	智能移动机器人控制方法的研究	校博士启动金
	机床液压静压导轨结合面特性控制	102-221003 (子题)
	直线导轨滚转角高精度激光测量系统研究与开发	教育厅科学研究计划 (自然科学基金项目)
参加项目	机床几何误差的检测方法研究	博士后基金
	精密数控机床零传动进给系统精度试验平台	陕西省“13115”科技创新工程
	多场强作用下的结合面物理表征	国家“973”计划
	结合部系统耦合试验台数控系统及位移分布检测	国家自然科学基金
	结合面特性数据库和考虑结合部耦合特性的机床整机性能	国家科技重大专项
	大直径超薄SiC单晶片高速-超声切割机理及参数控制	国家自然科学基金(面上项目)
	精密机床大尺度全载荷微进给工作台导轨系统基础研究	国家自然科学基金

学术及科研成果

发表学术论文30余篇, 其中, EI检索有19篇。

- | | |
|--------------------|---------|
| 1.大型薄板曲面件在机测量技术的研究 | 仪器仪表学报 |
| 2.轮式移动机器人轨迹跟踪的预测控制 | 机械科学与技术 |

- 3.基于超声波传感器的AGV定位方法的实验研究 传感器技术
- 4.自主导航小车AGV定位方法的研究 传感技术学报
- 5.自主导航小车(AGV)轨迹跟踪的模糊预测控制 机械科学与技术
- 6.轮式移动机器人混合导航的实验研究 机械科学与技术
- 7.基于分步式Kalman滤波器的AGV姿态角估计方法实验研究 西安理工大学学报

获得专利6项:

200610104667.1	一种自动导航牵引车	发明专利
200920032419.X	空气压缩式发电装置	实用新型
200920032420.2	一种玻璃清洗装置	实用新型
200920032751.6	水温调节装置	实用新型
200810150780.2	导轨滚转角的非接触激光检测方法	发明专利
201020141032.0	一种室内移动机器人导航定位系统	实用新型

获奖2项:

- (1)1999年获原机械工业部科技进步二等奖
- (2)2005年山西省科技进步二等奖

[学校主页](#) | [学校教务管理](#) | [学校知行网](#) | [学校就业信息网](#) | [研究生院](#) | [学校网络服务](#)

Copyright © 2011- 2012 机械与精密仪器工程学院

地址: 西安市金花南路5号 邮编: 710048 联系电话: 029-82312778 技术支持: 西理工IE软件工作室