

## 教师名录

[数字制造装备与技术国...](#)[制造装备数字化国家工...](#)[国家企业信息化支撑软...](#)[国家数控系统工程技术...](#)[流体动力控制工程系](#)[机械电子信息工程系](#)[机械设计与汽车工程系...](#)[工艺装备及自动化系](#)[工业及制造系统工程系...](#)[仪器科学与技术系](#)[工业设计系](#)

## 叶伯生



姓名: 叶伯生

电话: 02787542513-8410

职称: 副教授

邮箱: yebosh@hust.edu.cn

### 个人基本情况

**叶伯生 (Ye Bosheng , Associate Professor)** , 1985年至1994年, 在西北工业大学完成本科至博士阶段学习, 获航空宇航制造工程博士学位, 1994年10月至1997年1月, 为华中理工大学机械工程博士后流动站研究人员, 1997年出站后留校任教。长期从事数控技术、机器人控制技术等方面的科研、教学工作。

### 主要研究方向

## 教师查询

姓名

所在单位

招生学科



数控技术

机器人控制技术

### 开设课程

本科生课程：（1） 数控技术（2） 计算机基础与程序设计

研究生课程：（1） 数控技术（2） 开放式数控系统理论及应用

### 近年的科研项目、专著与论文、专利、获奖

承担的科研及教改项目：

- （1）国家自然科学基金项目：基于惯性参数辨识的关节型工业机器人变参数自适应控制研究（51475185），2015.1~2018.12；
- （2）国家科技重大专项：高性能复杂薄壁类零件多轴联动加工技术（2009ZX04014-052），2009.3-2010.12；
- （3）国家科技重大专项：开放式高档数控系统、伺服装置和电机成套产品开发与综合验证（2012ZX04001012），2012.1-2015.12；
- （4）国家科技重大专项：高档数控系统关键共性技术创新平台（2010ZX04017-011），2010.1-2011.12；
- （5）武汉市科技攻关计划项目，面向装备制造业的搬运机器人及其关键技术研究，2013.1~2014.12；
- （6）国基金重点项目：网络环境下的数字制造理论与关键技术（50335020），2004.1~2006.12；
- （7）国家科技攻关计划：数控系统开放平台及数字驱动单元开发（2001BA111C），2001.10~2002.12；
- （8）国家科技攻关计划：网络化、开放式数控系统开发及示范应用（2001BA203B01-01），2001.10~2003.1；
- （9）国家技术创新项目“新一代开放式数控系统平台开发--车床验证系统”（00BZ-007-04-02），2000.1-2001.10；
- （10）湖北省科技攻关计划，异构数控机床车间网络化集群管理系统研究（2004AA105B02），2004.4~2005.9；
- （11）粤港招标项目“数字化高效、高性能多层共挤包装膜吹塑成套装备”，2006.11~2008.4。

### 授权的专利:

- (1) 国家发明专利, 201010215314, 一种机器人用柔性手腕, 2012-05
- (2) 实用新型专利, 201320141606.8, 一种工业机器人大臂平衡缸装置, 2013-09,
- (3) 实用新型专利, 2013201651072, 一种基于以太网通信的工业机器人示教盒, 2013-09
- (4) 国家发明专利, 200910273170.6, 一种数控装置技术指标的检测分析装置, 2011-01

### 荣誉与奖励:

- (1) 教育部科技进步奖一等奖, 高性能全数字交流伺服驱动和电机关键技术及应用, 2010-01
- (2) 湖北高校科技成果转化特等奖, 华中高性能数控系统产业化, 2012-11
- (3) 广东省科技进步奖3等奖, M7B-1300Q数字化高效高性能多层共挤包装膜吹塑成套装备, 2010-03

### 代表性著作:

- (1) Stable adaptive PI control for Permanent Magnet Synchronous Motor Drive based on Improved ITL technique, ISA Transactions, 2013.07
- (2) A Study of Force and Position Tracking Control for Robot Contact with an Arbitrarily Inclined Plane, Adv Robotic Sy, 2013.01
- (3) 计及关节属性的6轴工业机器人反解算法, 华中科技大学学报(自然科学版), 2013.03
- (4) 机器人空间三点圆弧功能的实现, 华中科技大学学报(自然科学版), 2007, (8)
- (5) 并联机床工件坐标系算法及其应用, 机械设计与制造, 2009.02
- (6) 异构数控机床车间调度控制技术的研究, 机械设计与制造, 2006, (9)
- (7) 机器人工具坐标系标定算法研究, 机械与电子, 2012.06
- (8) 工业机器人浇铸控制系统的设计与应用, 微型机与应用, 2011.06
- (9) 数控原理及系统, 中国劳动社会保障出版社, 2004.4 ;
- (10) 机床数字控制技术手册——机床及系统卷(计算机数控装置), 国防工业出版社, 2013年
- (11) 数控加工编程与操作, 华中科技大学出版社, 2005.7第一版;

- ( 12 ) 数控技术实用手册，中国劳动社会保障出版社，2006.6 ；
- ( 13 ) 华中数控系统编程与操作手册，机械工业出版社，2010.9。