

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 数控精密定位柔性操作机械手

请输入查询关键词

科技频道

搜索

行业资讯

塔北地区高精度卫星遥感数据处理
综合遥感技术在公路深部地质...
轻型高稳定度干涉成像光谱仪
智能化多用途无人机对地观测技术
稳态大视场偏振干涉成像光谱仪
2001年土地利用动态遥感监测
新疆特克斯河恰甫其海综合利...
用气象卫星资料反演蒸散
天水陇南滑坡泥石流遥感分析
综合机载红外遥感测量系统及...

成果交流

数控精密定位柔性操作机械手

关 键 词: 机械手 数控 精密定位 柔性操作

所属年份: 2001	成果类型: 应用技术
所处阶段:	成果体现形式:
知识产权形式:	项目合作方式:
成果完成单位: 天津大学	

成果摘要:

该技术采用数控气动闭环控制回路,其机械手可以上下插拔,在XYZ三个方向有力触觉,可以感受作用力,如果力大,机械手可以自动缓冲或收回,且机械手具有抓夹功能。该项技术已经成功应用到核工业元件加工过程中,相同的技术和功能可以方便的应用和移植到其它应用领域。

成果完成人:

完整信息

推荐成果

·容错控制系统综合可信性分析...	04-23
·基于MEMS的微型高度计和微型...	04-23
·基于MEMS的载体测控系统及其...	04-23
·微机械惯性仪表	04-23
·自适应预估控制在大型分散控...	04-23
·300MW燃煤机组非线性动态模型...	04-23
·先进控制策略在大型火电机组...	04-23
·自动检测系统化技术的研究与应用	04-23
·机械产品可靠性分析--故障模...	04-23

Google提供的广告

>> 信息发布