

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 机器人培训站

请输入查询关键词

科技频道

搜索

机器人培训站

关键词: 机器人 培训站

所属年份: 2001

成果类型: 应用技术

所处阶段:

成果体现形式:

知识产权形式:

项目合作方式:

成果完成单位: 中国第一汽车集团公司

成果摘要:

培训站硬件构成: 一台30KG搬运机器人、两台120KG点焊机器人。为了配合实现项目的目标, 机器人培训 workstation 在机器人上线前后分别对技术人员和工人进行了不同层次的大量培训, 共计约664学时, 280人次。如: 弧焊机器人工作原理及维护保养培训20学时, 3次, 共计60学时; 弧焊机器人示教编程与故障排除培训20学时, 3次, 共计60学时; 弧焊机器人焊机原理与操作培训12学时, 2次, 共计24学时; 弧焊机器人线外调试培训20学时, 6次, 共计120学时; 弧焊机器人生产线调试、维护培训10学时, 3次, 共计30学时; 机器人学, 60学时; 点焊机器人工作原理及维护保养培训20学时, 2次, 共计40学时; 点焊机器人示教编程与故障排除培训40学时, 4次, 共计160学时; 点焊机器人焊接控制器原理与操作培训 10学时, 2次, 共计20学时; 点焊机器人线外调试培训20学时, 3次, 共计60学时; 点焊机器人生产线调试、维护培训10学时, 3次, 共计30学时; 通过上述培训使得各机器人应用厂的维护人员、工艺员、操作者都能对机器人示教编程、进行一般性维护, 保证机器人生产线正常生产, 大大提高了生产效率。 通过这个项目, 还造就和培养应用维护队伍, 其重要意义不亚于项目的直接成果。

成果完成人:

[完整信息](#)

行业资讯

- 塔北地区高精度卫星遥感数据处理
- 综合遥感技术在公路深部地质...
- 轻型高稳定度干涉成像光谱仪
- 智能化多用途无人机对地观测技术
- 稳态大视场偏振干涉成像光谱仪
- 2001年土地利用动态遥感监测
- 新疆特克斯河恰甫其海综合利...
- 用气象卫星资料反演蒸散
- 天水陇南滑坡泥石流遥感分析
- 综合机载红外遥感测量系统及...

成果交流

推荐成果

- [容错控制系统综合可信性分析...](#) 04-23
- [基于MEMS的微型高度计和微型...](#) 04-23
- [基于MEMS的载体测控系统及其...](#) 04-23
- [微机械惯性仪表](#) 04-23
- [自适应预估控制在大型分散控...](#) 04-23
- [300MW燃煤机组非线性动态模型...](#) 04-23
- [先进控制策略在大型火电机组...](#) 04-23
- [自动检测系统化技术的研究与应用](#) 04-23
- [机械产品可靠性分析--故障模...](#) 04-23

Google提供的广告

