首页	
学院概况	+
师资队伍	+
本科生教育	+
研究生教育	+
科学研究	+
党建视窗	+
学生工作	+
院务专栏	+
培训中心	+
教师风采	



当前位置: 首页> 教师风采>

姓名: 张勤进

性别: 男

职称: 副教授

办公地点:轮机楼403

学位:博士

电子邮箱: zqj20@dlmu.edu.cn

教育经历:

2005年9月-2009年7月 大连海事大学电气工程及其自动化专业 工学学士

2009年9月-2011年7月 大连海事大学轮机工程专业 工学硕士

2011年9月-2015年12月 大连海事大学轮机工程专业 工学博士

工作经历:

2016年3月- 2020年7月 大连海事大学轮机工程学院 讲师

2020年7月一 至今 大连海事大学轮机工程学院 副教授

研究方向:

船舶直流综合电力系统;船舶微电网;电能变换

教学情况:

- 1、讲授课程:《电工学》系列课程、《电工学新技术实践》;
- 2、2018获大连海事大学教学成果一等奖(排名第三);
- 3、2018获辽宁省教学成果二等奖(排名第三);

代表性成果:

[1]Zhang, Q.; Zhuang, X.; Liu, Y.; Wang, C.; Guo, H. A novel autonomous currer sharing control strategy for multiple paralleled DC-DC converters in islanded DC microgrid[J]. Energies, 2019, 12(20), 3951. (SCI)

[2]**张勤进**, 刘彦呈, 王川, 王宁. 微源逆变器多模式运行协调控制策略研究[J]. 电机与控制 2017, 21(2):35-44. (EI)

[3]Qinjin Zhang, Yancheng Liu, Youtao Zhao, Chuan Wang. A multi-mode operation control strategy for flexible microgrid based on sliding-mode direct voltage and hierarchical controls[J]. ISA Transaction, 2016, 61:188-198. (SCI)

[4]Qinjin Zhang, Yancheng Liu, Chuan Wang, Ning Wang. Parallel operation of microgrid inverters based on adaptive sliding-mode and wireless load-sharing controls[J]. Journal of Power Electronics, 2015, 15(3): 741-752. (SCI)

[5] Yancheng Liu, Qinjin Zhang, Chuan Wang, Ning Wang. A control strategy for microgrid inverters based on adaptive three-order sliding mode and optimized droop controls[J]. Electric Power Systems Research, 2014, 117(2014):192-201. (SCI)

[6]Qinjin Zhang, Yancheng Liu, and Chuan Wang. The elimination of leakage curring the neutral point clamped photovoltaic grid-connected inverter by the improved vector pulse width modulation method[J]. International Journal of Sustainable Ener 2015, 34(10), 672-684. (EI)

科研项目:

- 2. 辽宁省自然科学基金项目,20170540082,船舶直流综合电力系统多类型电源并联运行研究,2017/05-2020/4,主持;
- 4. 大连海事大学教学改革项目,船舶电工学微课教学模式探索与应用,2018/05-2020/04持;
- 5. 国网黑龙江省电力有限公司电力科学研究院横向课题,电动汽车无线充电加密技术,2019.06-2019.12,主持;
- 6. 企业横向课题,阳极组装车间自动化生产线控制系统开发,2017/06-2018/06,主要参人;
- 7. 企业横向课题,200KA整流所综合自动化系统消缺技术服务,2016/11-2017/05,主要参人;
 - 8. 企业横向课题,无人驾驶生态船微电网控制系统研发,2017/06-2018/12,主要参与人;
- 9. 国家自然科学基金面上项目,51479018,基于多永磁同步电机协同推进的两栖无人艇船 踪控制研究,2015/01-2018/12,主要参与人;
- 10. 国家自然科学基金面上项目,51979021,基于多永磁同步电机协同推进的两栖无人艇船 踪控制研究,2020/01-2023/12,主要参与人;
- 11. 辽宁省重点研发计划项目,2017220005,太阳能无人驾驶生态船自主航行系统研发,2018/01-2019/12,主要参与人。

6







关于我们 | 联系我们 | 加入我们

大连海事大学轮机工程学院 Copyright © 1994-2019 mec.dlmu.edu.cn [∮