首页 学报介绍 学报编委 编辑部 资料下载 信息公告 联系我们

## 电子科技大学学报

Journal of University of Electronic Science and Technology of China

作者投稿系统 编辑办公系统 编委审阅系统 专家审稿系统 在线投稿注意事项 投稿须知 返回起始页>> 全文检索

开始搜索

按标题

焊头机构运动建模与仿真技术的研究

作者: 袁清珂, 刘大慧, 曾德东, 颜旭晖

关键词:键合机;产品开发;焊头机构;运动学;半导体设备制造;虚拟样机

摘要

为了开发高速高精度焊头机构,确保全自动LED键合机的整机性能,在完成运动方案和结构参数设计后,研究了运用 Pro/Engineer运动仿真模块Mechanism/Pro对整个焊头机构进行运动建模的技术与方法,包括机构模型创建、驱动控制等,进行了机构运动仿真;并对仿真结果进行了分析,验证了所设计的焊头机构的可行性和合理性。成功地将设计出的焊头机构应用到整机设备开发,满足了整机功能和性能的要求。该设备已投入实际生产运行。

请点击下载(右键另存为)或浏览: UESTC20090238. pdf

copyright© 电子科技大学学报 2010 自然科学版编辑部 管理登隔