

系统工程与电子技术

Systems Engineering and Electronics

[首页](#) | [期刊介绍](#) | [编委会](#) | [投稿指南](#) | [会议信息](#) | [期刊订阅](#) | [联系我们](#)

Journal of Systems Engineering and Electronics » 2010, Vol. 32 » Issue (2): 376-379 DOI:

[控制理论与实践](#)

[最新目录](#) | [下期目录](#) | [过刊浏览](#) | [高级检索](#)

[« 前一篇](#) | [后一篇 »](#)

基于UKF的新型北斗/SINS组合系统 直接法卡尔曼滤波

汪秋婷, 胡修林

(华中科技大学电信系, 湖北 武汉 430074)

Improved Kalman filtering algorithm for passive BD/SINS integrated navigation system based on UKF

WANG Qiu-ting, HU Xiu-lin

(Dept. of Electronic and Information Engineering, Huazhong Univ. of Science and Technology, Wuhan 430074, China)

[摘要](#)

[图/表](#)

[参考文献](#)

[相关文章 \(15\)](#)



版权所有 © 北京航天情报与信息研究所《系统工程与电子技术》编辑部 2009

通讯地址: 北京市西区142信箱32分箱《系统工程与电子技术》编辑部(100854)

电 话: (010)68388406、68386015 E-mail: xtgcydzjs@126.com(中文版)/jseeoffice@126.com(英文版)

本系统由北京玛格泰克科技发展有限公司设计开发 技术支持: support@magtech.com.cn

京ICP备11035014号