

# 系统工程与电子技术

## Systems Engineering and Electronics

首页 | 期刊介绍 | 编委会 | 投稿指南 | 会议信息 | 期刊订阅 | 联系我们

Journal of Systems Engineering and Electronics » 2010, Vol. 32 » Issue (12): 2643-2647 DOI: 10.3969/j.issn.1001-506X.2010.12.31

控制理论与实践

最新目录 | 下期目录 | 过刊浏览 | 高级检索

◀◀ 前一篇 | 后一篇 ▶▶

### 基于四元数平方根UKF算法的SINS/GPS紧组合导航系统研究

周卫东, 乔相伟, 吉宇人, 郝燕玲

哈尔滨工程大学自动化学院, 黑龙江 哈尔滨 150001

SIINS/GPS tightly integrated navigation system based on quaternion square root unscented Kalman filter

ZHOU Wei-dong, QIAO Xiang-wei, JI Yu-ren, HAO Yan-ling

Dept. of Automation, Harbin Engineering Univ., Harbin 150001, China

摘要

图/表

参考文献

相关文章 (0)



版权所有 © 北京航天情报与信息研究所《系统工程与电子技术》编辑部 2009

通讯地址: 北京市西区142信箱32分箱《系统工程与电子技术》编辑部(100854)

电 话: (010)68388406、68386015 E-mail: xtgydzjs@126.com(中文版)/jseeoffice@126.com(英文版)

本系统由北京玛格泰克科技发展有限公司设计开发 技术支持: support@magtech.com.cn

京ICP备11035014号