

本期目录 | 下期目录 | 过刊浏览 | 高级检索

[打印本页] [关闭]

光纤传感和光通信

用单轴转台标定光纤陀螺捷联系统的方法

陈宇中;张伟;胡永明

国防科学技术大学光电科学与工程学院,湖南长沙410073

摘要:

针对以六面体作为安装支架的三轴光纤陀螺捷联系统,提出了一种用单轴转台作为标定设备的低成本标定方法。六面体支架有3个面为未安装陀螺的平面,需用游标量角器量出这3个面的相互夹角,并根据这3个面建立机体坐标系,在该坐标系下给出了陀螺输出模型。标定时依次将六面体的3个平面贴于单轴转台的台面进行标定实验,推导了光纤陀螺标度因数和安装误差的求解公式。对标定的精度进行了分析,并与传统的方法对比做了实验验证,结果表明该方法可满足系统要求。

关键词: 光纤陀螺 捷联系统 单轴转台 标定

Calibrating FOG SINS by single axis table

CHEN Yu-zhong;ZHANG Wei;HU Yong-ming

College of Optoelectronic Science and Engineering, National University of Defense Technology, Changsha 410073, China

Abstract:

A low cost calibration method for fiber optic gyroscope (FOG) strapdown inertial navigation system (SINS) by single axis table was studied with the system installed in a hexahedron. There are three empty surfaces without FOG in the hexahedron, so angle between three surfaces was measured by nonius protractor. A body reference frame was established according to the three surfaces, and the output model of FOG was given. During the calibration, three surfaces of the hexahedron were put on the surface of single axis table in turn. Calculation formula of FOG's scale factor and mounting misalignment was deduced. The accuracy of the calibration was discussed, and test experiment was done. The result shows the system requirement is met.

Keywords: fiber optic gyroscope strapdown inertial navigation system single axis table calibration

收稿日期 修回日期 网络版发布日期

DOI:

基金项目:

通讯作者: 陈宇中(1975-), 男, 福建连江人, 讲师, 博士研究生, 主要从事光纤陀螺技术及其应用的研究工作。

作者简介:

作者Email: chenyuzhong@163.com

参考文献:

- [1] BERGH R A,LEFEVRE H C,SHAW H J.An over-view of fiber-optic gyroscopes [J]. IEEE Journal of Lightwave Technology, 1984,2(2):91-107.
- [2] LEFEVRE H C. The fiber-optic gyroscope [M]. Bo-ston London:Artech House, 1993.
- [3] BARBOUR N, SCHMIDT G. Inertial sensor technology trends [J]. IEEE Sensors Journal, 2001,1(4):332-339.
- [4] 张树侠, 闫威. 激光陀螺捷联系统安装误差的标定 [J]. 中国惯性技术学报, 2000,8(1):47-49.
ZHANG Shu-xia, YAN Wei. Calibration of installation errors of laser SINS [J]. Journal of Chinese Inertial Technology, 2000,8(1):47-49. (in Chinese with an English abstract)
- [5] 徐清雷, 韩冰, 邓正隆. 激光陀螺捷联系统的全温度标定方法 [J]. 中国惯性技术学报, 2004,12(6):4-7.
XU Qing-lei, HAN Bing, DENG Zheng-long. Calibration method for laser strapdown inertial measurement unit in all environment temperature [J]. Journal of Chinese Inertial Technology, 2004,12(6):4-7. (in Chinese with an English abstract)

扩展功能

本文信息

► Supporting info

► PDF(1021KB)

► [HTML全文]

► 参考文献[PDF]

► 参考文献

服务与反馈

► 把本文推荐给朋友

► 加入我的书架

► 加入引用管理器

► 引用本文

► Email Alert

► 文章反馈

► 浏览反馈信息

本文关键词相关文章

► 光纤陀螺

► 捷联系统

► 单轴转台

► 标定

本文作者相关文章

► 陈宇中

► 张伟

► 胡永明

PubMed

► Article by Chen, Y. Z.

► Article by Zhang, W.

► Article by Hu, Y. M.

Chinese with an English abstract)

[6] 袁保伦,饶谷音.一种新的激光陀螺惯性测量组合标定方法 [J]. 中国惯性技术学报, 2007, 15(1): 31-34.

YUAN Bao-lun, RAO Gu-yin. A new calibration technique for RLG IMU [J]. Journal of Chinese Inertial Technology, 2007, 15(1): 31-34. (in Chinese with an English abstract)

[7] 吴静,商海英,韦正世.光纤制导技术及器件的发展(续完) [J]. 光纤与电缆及其应用技术, 2006(5): 42-45.

WU Jing, SHANG Hai-ying, WEI Zheng-shi. Development of fiber optic guidance technologies and devices (End) [J]. Optical Fiber & Electric Cable and Their Applications, 2006(5): 42-45. (in Chinese with an English abstract)

本刊中的类似文章

1. 项树林;徐宁.一种改进的光电经纬仪两站交会测量方法[J]. 应用光学, 2009, 30(1): 80-83
2. 李良福;陈卫东;冯祖仁;郑宝忠.目标跟踪与定位中的视觉标定算法研究[J]. 应用光学, 2008, 29(4): 481-487
3. 鱼奋岐;雷金利.一种非线性摄像机标定的仿真实现[J]. 应用光学, 2008, 29(supp): 124-126
4. 陈文建;武风波.基于光线追踪的三维轮廓测量技术研究[J]. 应用光学, 2008, 29(supp): 72-75
5. 李志宏;张凯;杨进华.光纤陀螺仪漂移数据分析及建模方法研究[J]. 应用光学, 2008, 29(supp): 100-104
6. 陈立学.侦察车辆对目标识别和定位的检验方法研究[J]. 应用光学, 2008, 29(supp): 5-7
7. 张宪亮;严高师.LD激光束准直整形模块的研制[J]. 应用光学, 2008, 29(3): 412-417
8. 傅丹;李立春;徐一丹;于起峰.基于直线的射影不变性和极线约束标定摄像机参数[J]. 应用光学, 2008, 29(2): 192-197
9. 陶坤宇;李福巍;傅森;周彦平.HgCdTe-IRFPA成像器件光谱响应率标定方法比较与误差分析[J]. 应用光学, 2007, 28(5): 587-592
10. 郝继平;杜成功;黄平华.红外标定理论计算与应用[J]. 应用光学, 2004, 25(2): 36-39
11. 刘冰;郭栓运.一种基于三角波相位补偿的闭环光纤陀螺检测新方法[J]. 应用光学, 2008, 29(supp): 109-112
12. 张涛;杨树勋;于飞.“网格式平行线法”在螺纹参数测量中的应用[J]. 应用光学, 2006, 27(6): 567-570
13. 周国良;梁庆仟;黄晓峰;张建峰;扈宇姝.光纤陀螺寻北仪控制系统的设计和实现[J]. 应用光学, 2006, 27(2): 144-146
14. 李颖娟;刘延虎;黄皓;郭栓运;蒋萧村;薛烽;吉成辉.光纤陀螺用掺铒超荧光光纤光源输出特性研究[J]. 应用光学, 2008, 29(6): 984-989
15. 赵高长 武风波 周彬 杨忠民 乔宝明.基于DLT模型的摄像机标定简化方法[J]. 应用光学, 2009, 30(4): 585-589

Copyright by 应用光学