

# 基于极化G0分布和MRF的多视PoISAR图像迭代分类

《宇航学报》[ISSN:1000-1328/CN:11-2053/V] 期数: 2009年01期 页码: 276-281 栏目: 电子信息  
出版日期: 2009-01-30

Title: -

作者: [周晓光](#); [贺志国](#); [匡纲要](#); [万建伟](#)  
国防科技大学电子科学与工程学院, 长沙 410073

Author(s): -

关键词: [极化合成孔径雷达 \(PoISAR\)](#); [分类](#); [极化G0分布](#); [马尔可夫随机场 \(MRF\)](#); [最大后验概率 \(MAP\)](#)

Keywords: -

分类号: TN957.52; TP753

DOI: 10.3873/j.issn.1000-1328.2009.00.049

摘要: 提出了一种多视极化合成孔径雷达 (PoISAR) 图像的迭代分类方法。首先利用极化G0分布描述多视极化协方差矩阵的统计特性, 并进行初始的最大似然分类, 然后利用马尔可夫随机场 (MRF) 估计像素类标号的先验概率, 最后根据MAP (最大后验概率) 准则对PoISAR图像进行分类。整个分类流程迭代进行。分类结果表明该方法精度高, 收敛速度快。利用NASA / JPL获取的4视AIRSAR实测数据验证了本文方法的有效性。

:

Abstract: -

## 参考文献/REFERENCES

-

备注/Memo: 收稿日期: 2007-12-11; \ 修回日期: 2008-03-29  
基金项目: 国家自然科学基金(60532070)

更新日期/Last Update: 2009-02-05

## 导航/NAVIGATE

[本期目录/Table of Contents](#)

[下一篇/Next Article](#)

[上一篇/Previous Article](#)

## 工具/TOOLS

[引用本文的文章/References](#)

[下载 PDF/Download PDF\(1396KB\)](#)

[立即打印本文/Print Now](#)

[推荐给朋友/Recommend](#)

## 统计/STATISTICS

[摘要浏览/Viewed](#) 232

[全文下载/Downloads](#) 110

[评论/Comments](#)