

## 基于LMI的滑翔式飞行器鲁棒 $H_\infty$ 时滞控制

李传锋<sup>1,2,3</sup>, 王志燊<sup>1,3</sup>, 王永骥<sup>1,3</sup>, 刘磊<sup>1,3</sup>

1. 华中科技大学控制科学与工程系, 湖北 武汉 430074
2. 洛阳理工学院计算机与信息工程系, 河南 洛阳 471023
3. 华中科技大学图像信息处理与智能控制教育部重点实验室, 湖北 武汉 430074

[摘要](#)   [图/表](#)   [参考文献](#)   [相关文章 \(15\)](#)



版权所有 © 北京航天情报与信息研究所《系统工程与电子技术》编辑部 2009  
通讯地址: 北京市西区142信箱32分箱《系统工程与电子技术》编辑部(100854)  
电 话: (010)68388406、68386015 E-mail: xtgcydzjs@126.com(中文版)/jseeoffice@126.com(英文版)  
本系统由北京玛格泰克科技发展有限公司设计开发 技术支持: support@magtech.com.cn  
京ICP备11035014号