



# 山东大学学报 (工学版)

Journal of Shandong University  
(Engineering Science)

中国科技核心期刊  
《中文核心期刊要目总览》收录期刊  
波兰《哥白尼索引》收录期刊  
美国《化学文摘》收录期刊  
美国《剑桥科学文摘》收录期刊  
美国《乌利希国际期刊指南》收录期刊  
RCCSE中国核心学术期刊 (扩展版)

[首页](#) [期刊介绍](#) [编委会](#) [投稿指南](#) [下载中心](#) [期刊订阅](#) [广告合作](#) [联系我们](#) [English](#)

您的位置: 山东大学 -> 自然科学学报编辑部 -> 《山东大学学报(工学版)》

山东大学学报(工学版)

[控制科学与工程](#)

[本期目录](#) | [过刊浏览](#) | [高级检索](#)

[◀ 前一篇](#) | [后一篇 ▶](#)

## #br# NAO机器人的视觉伺服物品抓取操作

袁丽, 田国会\*, 李国栋

山东大学控制科学与工程学院, 山东 济南 250061

Visual servo grasping of household objects for NAO robot

YUAN Li, TIAN Guohui\*, LI Guodong

School of Control Science and Engineering, Shandong University, Jinan 250061, Shandong, China

[摘要](#) [图/表](#) [参考文献](#) [相关文章 \(2\)](#)

版权所有 © 2014 《山东大学学报(工学版)》编辑部

地址: 山东省济南济南市经十路17923号(250061) 电话: +86-0531-88396452, E-mail: xbgxb@sdu.edu.cn

技术支持: 北京玛格泰克科技发展有限公司