

[首页](#)[机构](#)[成果](#)[学者](#)

# 中国科学院机构知识库网格

Chinese Academy of Sciences Institutional Repositories Grid

[登录](#) [注册](#)

CAS IR Grid / 合肥物质科学研究院 / 中国科学院合肥物质科学研究院 / 中科院合肥物质科学研究院先进制造技术研究所

## 一种双足机器人行走机构

文献类型: 专利

入库方式: OAI收割

来源: [合肥物质科学研究院](#)

浏览	下载	收藏
215	10	0

[其他版本](#)

; ; ; ; ; ; ;

**作者** 吴晶华 **发表日期** 2014-12-23**专利国别** 中国**专利类型** 发明**权利人** 常州先进制造技术研究所**公开日期** 2014-12-23**申请日期** 2014-09-04**专利申请号** 201410446333.7**源URL** [<http://ir.hfcas.ac.cn/handle/334002/13268>] **专题** 合肥物质科学研究院\_中科院合肥物质科学研究院先进制造技术研究所**推荐引用方式** 吴晶华. 一种双足机器人行走机构, 一种双足机器人行走机构, 一种双足机器人行走机构, 一种双足机器人行走机构, 一种双足机器人行走机构, 一种双足机器人行走机构, 一种双足机器人行走机构, 一种双足机器人行走机构, 一种双足机器人行走机构, 一种双足机器人行走机构. 2014-12-23.  
**GB/T 7714**

除非特别说明, 本系统中所有内容都受版权保护, 并保留所有权利。

[» 欧盟学术资源开放存取平台](#) | [» CALIS高校机构知识库](#) | [» 台湾学术机构典藏](#) | [» 香港机构知识库整合系统](#) | [网站地图](#) | [意见反馈](#)

□ 版权所有 ©2023 中国科学院 - 运行维护: 中国科学院兰州文献情报中心/中国科学院西北生态环境资源研究院 - Powered by CSpace



0931-8270076 发送邮件

陇ICP备2021001824号-8

甘公网安备 62010202001088号