

论文与报告

## 用LWR学习进行乒乓球轨道预测的仿真研究

[芮庆](#) [胡宗武](#) [宫崎文夫](#)

(上海交通大学机械工程学院)

**Abstract** 乒乓机器人的任务是将球击回到对方的场地内. 这个任务由两部分组成: 知觉和行动. 本文研究机器人的知觉问题, 也就是利用LWR (Locally Weighted Regression) 学习的方法预测接触反弹后的球的轨道.

**Keywords** [乒乓机器人](#); [轨道](#); [LWR](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: