

论文与报告

基于移动通讯网络和机器人群的分布式主动传感系统实验平台

[樊玮虹](#) [刘云辉](#) [李莹莹](#) [蔡宣平](#) [王成友](#)

(国防科技大学电子科学与工程学院)

Abstract 描述了一个基于移动通讯网络和机器人群的分布式主动传感系统实验平台. 该平台实现了基于GPRS/CDMA和ad hoc网络的远程数据传输、具有力反馈的双向遥操作和遥控机器人群的多种控制方式.

Keywords [移动通讯网络](#); [ad hoc网络](#); [机器人群](#); [双向遥操作](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP24