

论文与报告

基于Internet的遥操作机器人足球系统设计

[郑伟](#) [王越超](#)

(中科院沈阳自动化研究所机器人学重点实验室)

Abstract 针对目前基于Internet的遥操作机器人系统普遍完成任务简单, 复杂度低, 影响力有限的状况, 本文将遥操作技术和Internet技术应用于具有高动态性、高协作性和高对抗性的机器人足球系统中, 建立了基于Internet的遥操作机器人足球系统的体系结构, 提供了该系统的软件设计方法, 并针对网络通信设计了应用UDP协议进行连接和数据传输的方法. 实际建立的基于Internet的3对3遥操作机器人足球系统验证了系统设计方法的可行性和有效性. 通过实验验证了应用UDP协议进行连接和数据传输相对于应用TCP协议的优越性.

Keywords [Internet](#); [遥操作](#); [机器人足球](#); [体系结构](#); [UDP](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP24