

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 机器人顺应运动的速度与控制研究

请输入查询关键词

科技频道

搜索

机器人顺应运动的速度与控制研究

关键词: **机器人 顺应运动**

所属年份: 1997

成果类型: 应用技术

所处阶段:

成果体现形式:

知识产权形式:

项目合作方式:

成果完成单位: 沈阳建筑大学

成果摘要:

对机器人顺应运动的力与速度控制问题进行了较为系统的深入分析与探索性研究: 对机器人顺应运动操作器控制问题进行了深入研究, 提出一种机器人最优控制方法及一种新的机器人极点配置控制方法; 提出一种机器人最优学习控制算法; 提出速度与力混合控制方法, 设计了速度反馈控制器, 引入非线性变换分解约束力, 实现顺应运动控制; 系统研究了基于视觉信息的食品包装生产线机器人系统的控制, 提出视觉信息处理方法; 解决了机器人应用中的一些关键技术, 提出四种新的控制方法, 完成设计一种新的冷冻食品包装生产线机器人控制系统, 研究成果达到了国内先进水平。

成果完成人:

[完整信息](#)

行业资讯

- 塔北地区高精度卫星遥感数据处理
- 综合遥感技术在公路深部地质...
- 轻型高稳定度干涉成像光谱仪
- 智能化多用途无人机对地观测技术
- 稳态大视场偏振干涉成像光谱仪
- 2001年土地利用动态遥感监测
- 新疆特克斯河恰甫其海综合利...
- 用气象卫星资料反演蒸散
- 天水陇南滑坡泥石流遥感分析
- 综合机载红外遥感测量系统及...

成果交流

推荐成果

- [容错控制系统综合可信性分析...](#) 04-23
- [基于MEMS的微型高度计和微型...](#) 04-23
- [基于MEMS的载体测控系统及其...](#) 04-23
- [微机械惯性仪表](#) 04-23
- [自适应预估控制在大型分散控...](#) 04-23
- [300MW燃煤机组非线性动态模型...](#) 04-23
- [先进控制策略在大型火电机组...](#) 04-23
- [自动检测系统化技术的研究与应用](#) 04-23
- [机械产品可靠性分析--故障模...](#) 04-23

Google提供的广告

>> 信息发布

版权声明 | 关于我们 | 客户服务 | 联系我们 | 加盟合作 | 友情链接 | 站内导航 | 常见问题

国家科技成果网

京ICP备07013945号