

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> “CR-01”6000米自治水下机器人

请输入查询关键词

科技频道

搜索

“CR-01”6000米自治水下机器人

关键词: [水下机器人](#) [资源调查](#)

所属年份: 2004

成果类型: 应用技术

所处阶段:

成果体现形式:

知识产权形式:

项目合作方式:

成果完成单位: 中国科学院沈阳自动化研究所

成果摘要:

该6000米自治水下机器人分别于1995年、1997年两次参加了中国大洋协会组织的太平洋科学考察,对太平洋我国保留区进行了多金属结核的调查,圆满地完成了考察使命,为我国太平洋保留区的圈定提供了宝贵的数据,使我国成为世界上拥有此项技术和设备的少数国家之一,并达到同期国外同类型自治水下机器人的先进水平。该成果应用前景广阔。

成果完成人:

[完整信息](#)

行业

塔北地

综合通

轻型高

智能化

稳态大

2001年

新疆特

用气象

天水陇

综合机

成果

推荐成果

· 容错控制系统综合可信性分析...	04-23
· 基于MEMS的微型高度计和微型...	04-23
· 基于MEMS的载体测控系统及其...	04-23
· 微机械惯性仪表	04-23
· 自适应预估控制在大型分散控...	04-23
· 300MW燃煤机组非线性动态模型...	04-23
· 先进控制策略在大型火电机组...	04-23