

当前位置: [科技频道首页](#) >> [军民两用](#) >> [光机电](#) >> [DN6-25机器人点焊系统](#)

请输入查询关键词

科技频道

搜索

DN6-25机器人点焊系统

关键词: [机器人](#) [点焊系统](#) [故障诊断](#) [焊接设备](#)

所属年份: 1993

成果类型: 应用技术

所处阶段:

成果体现形式:

知识产权形式:

项目合作方式:

成果完成单位: 广东省电焊机厂有限公司

成果摘要:

该系统包括了变压器、焊钳、微机对恒流、电流自动递增和规范参数的控制碰撞、粘电极，无电流、气压不足、水压不足等故障诊断装置，通讯接口以及单极双电缆等，配套齐全，功能完整的各部分。它与机器人本体和控制柜联接，只是开关量(启动、停止)、焊接规范参数、恒流、电流递增和故障诊断等功能都由该焊接系统完成。合作方式：开发国内外市场；合资经营；合作生产。

成果完成人:

[完整信息](#)

行业

[塔北地](#)

[综合通](#)

[轻型高](#)

[智能化](#)

[稳态大](#)

[2001年](#)

[新疆特](#)

[用气象](#)

[天水陇](#)

[综合机](#)

成果

推荐成果

- [容错控制系统综合可信性分析...](#) 04-23
- [基于MEMS的微型高度计和微型...](#) 04-23
- [基于MEMS的载体测控系统及其...](#) 04-23
- [微机械惯性仪表](#) 04-23
- [自适应预估控制在大型分散控...](#) 04-23
- [300MW燃煤机组非线性动态模型...](#) 04-23
- [先进控制策略在大型火电机组...](#) 04-23