

实际问题研讨

自适应联合滤波模型及其在车载SINS/GPS组合导航系统中的应用

[陶俊勇](#) [邱静](#) [温熙森](#) [钱彦岭](#)

(国防科技大学机械电子工程与仪器系)

Abstract 本文提出了一种自适应联合滤波模型结构及其算法,定义了联合滤波模型信息分配系数的自适应调节准则.并设计了车载SINS/GPS组合导航系统的自适应联合滤波器,给出了滤波算法.理论分析和实验室组合导航实验表明,引入该准则的自适应联合滤波算法大大提高了系统容错性和定位精度.

Keywords [组合导航系统](#); [联合滤波器](#); [信息分配](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP13