

开发研究与设计技术

RTSIM: 一种实时调度模拟框架

金国哲¹, 陈蜀宇²

(1. 重庆大学计算机学院, 重庆 400044; 2. 重庆大学软件学院, 重庆 400044)

收稿日期 修回日期 网络版发布日期 接受日期

摘要 针对现有的模拟工具无法同时满足实时可调度性分析、调度结果的图表化显示及算法动态可替代性等问题, 利用python的Matplotlib库与动态加载技术, 提出一种实时调度模拟框架——RTSIM。模拟实时调度算法的调度过程, 并验证算法的可调度性是一项较复杂的问题。实验结果表明, RTSIM能够较好地完成对实时调度算法的验证和模拟。

关键词 [实时调度](#); [模拟](#); [可调度性](#)

分类号 [TP391](#)

DOI:

通讯作者:

作者个人主页: 金国哲¹;陈蜀宇²

扩展功能

本文信息

▶ [Supporting info](#)

▶ [PDF](#) (208KB)

▶ [\[HTML全文\]](#) (0KB)

▶ [参考文献\[PDF\]](#)

▶ [参考文献](#)

服务与反馈

▶ [把本文推荐给朋友](#)

▶ [加入我的书架](#)

▶ [加入引用管理器](#)

▶ [引用本文](#)

▶ [Email Alert](#)

▶ [文章反馈](#)

▶ [浏览反馈信息](#)

相关信息

▶ [本刊中 包含“实时调度; 模拟; 可调度性”的 相关文章](#)

▶ [本文作者相关文章](#)