

研发、设计、测试

扩展功能

本文信息

- [Supporting info](#)
- [PDF\(450KB\)](#)
- [\[HTML全文\]\(0KB\)](#)

► [参考文献](#)

服务与反馈

- [把本文推荐给朋友](#)
- [加入我的书架](#)
- [加入引用管理器](#)
- [复制索引](#)

► [Email Alert](#)

► [文章反馈](#)

► [浏览反馈信息](#)

相关信息

► [本刊中包含“地图匹配”的相关文章](#)

► 本文作者相关文章

- [尹相勇](#)
- [贾顺平](#)

基于MapObjects的浮动车中心地图匹配综合算法开发

尹相勇, 贾顺平

北京交通大学 交通运输学院 系统工程与控制研究所, 北京 100044

收稿日期 2008-6-11 修回日期 2008-7-29 网络版发布日期 2008-12-18 接受日期

摘要 浮动车技术是一种新型交通流信息采集技术。以杭州市浮动车中心地图匹配算法开发为例, 对地图匹配算法的实现步骤、组成进行了分析, 基于MapObjects组件技术, 给出了部分功能的具体实现方法。

关键词 地图匹配 MapObjects技术 全球定位系统 浮动车数据

分类号

Synthesized map matching algorithm for floating cars processing center

YIN Xiang-yong,JIA Shun-ping

Institute of System Engineering and Control, School of Traffic and Transportation, Beijing Jiaotong University, Beijing 100044, China

Abstract

The floating cars technology is a new technology of traffic flow data collection.Taking the map matching algorithms of floating cars processing center in Hangzhou as an example, the paper analyzes the realization step and structure of map matching algorithms.Based on the MapObjects technology, some function of the algorithms and realization method are introduced as well in the paper.

Key words [map matching](#) [MapObjects](#) [Global Position System \(GPS\)](#) [floating cars data](#)

DOI: 10.3778/j.issn.1002-8331.2008.36.021

通讯作者 尹相勇 yinxiangyong@jty.bjtu.edu.cn