

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 新型视觉导航自动驾驶车辆AGV

请输入查询关键词

科技频道

搜索

## 新型视觉导航自动驾驶车辆AGV

关键词: [自动驾驶AGV](#) [导航路径](#) [两维视觉导航](#)

所属年份: 2004

成果类型: 应用技术

所处阶段:

成果体现形式:

知识产权形式:

项目合作方式:

成果完成单位: 吉林大学

成果摘要:

该种视觉导航自动驾驶车辆采用两维视觉导航,以地面上涂设的条带状白色路标作为导航路径自动跟踪、自动转向、自动行驶,而在行驶过程中,可根据涂设在路面上的数字和特殊形状标识符实现多工位、多分支路径识别车辆其他运动状态控制,并且具有障碍物自动识别、自动停车、自动加速和减速、自动在线和通讯等功能,其性能明显优于国外的地下埋线磁导航和激光导航的自动驾驶车辆。该项目的开发研制先后得到机械部教育司、机械部基金委、吉林省科委共四项科研课题的资助。

成果完成人:

[完整信息](#)

### 行业资讯

- 塔北地区高精度卫星遥感数据处理
- 综合遥感技术在公路深部地质...
- 轻型高稳定度干涉成像光谱仪
- 智能化多用途无人机对地观测技术
- 稳态大视场偏振干涉成像光谱仪
- 2001年土地利用动态遥感监测
- 新疆特克斯河恰甫其海综合利...
- 用气象卫星资料反演蒸散
- 天水陇南滑坡泥石流遥感分析
- 综合机载红外遥感测量系统及...

### 成果交流

### 推荐成果

- [容错控制系统综合可信性分析...](#) 04-23
- [基于MEMS的微型高度计和微型...](#) 04-23
- [基于MEMS的载体测控系统及其...](#) 04-23
- [微机械惯性仪表](#) 04-23
- [自适应预估控制在大型分散控...](#) 04-23
- [300MW燃煤机组非线性动态模型...](#) 04-23
- [先进控制策略在大型火电机组...](#) 04-23
- [自动检测系统化技术的研究与应用](#) 04-23
- [机械产品可靠性分析--故障模...](#) 04-23

Google提供的广告

>> 信息发布