



学科建设

学科设置

学科队伍

- 名师风采
- 博导名录
- 硕导名录
- 教师简介

学科动态

科研动态

- 重大科研项目申报
- 科研评奖

学位论文查询

重点实验室

精品课程

当前位置: 学科建设 > 学科队伍 > 教师简介

孙剑

浏览次数: 5730 发布时间: 2012-03-21

孙剑 教授, 硕士生导师(交通信息工程及控制), 系主任助理
交通工程系, 交通学院A514
电话: 135 8575 3705 电子邮件: sunjian@126.com
网址: <http://www.tongji.edu.cn/~likeping/members/sunjian.html>

教育背景

本科: 山东理工大学 载运工具运用工程(1996-2000)
硕士: 吉林大学 交通运输规划与管理(2000-2003)
博士: 同济大学 交通信息工程及控制(2003-2006)

工作经历

同济大学交通运输工程学院教授(2011.12 - 至今)
同济大学交通运输工程学院讲师(2006.7 - 2011.12)

研究方向

交通仿真、实验交通工程、智能交通系统、交叉口规划设计与控制

主要研究成果

主持国家自然科学基金(车路协调环境下交通流多车协同建模、实验及仿真、AVI设施布局优化与动态OD估计新方法研究)、教育部博士点新教师基金(交通系统多分辨率建模及仿真研究)、上海市自然科学基金(信息化环境下交通系统混合仿真研究)等国家/省部级项目4项。

参与国家自然科学基金重点项目(城市交通网络优化与管理)、国家863/科技支撑计划(特殊需求下区域交通协同管控技术、基于视频的交叉口交通状态全息检测技术、区域交通运行状态的预报技术、城市道路交叉口交通安全保障技术)等多个国家级项目。同时主持或参加城市综合交通规划、专项(道路、公交、慢行、停车)规划、大型综合体交通影响分析、交叉口规划设计、交通仿真分析、行人仿真分析、智能交通系统规划设计等地方政府及科研院所咨询课题20余项。

获得上海市优秀毕业研究生、同济大学骨干教师资助计划等称号, 现任上海市交通工程学会、上海市系统仿真学会会员。

发表学术论文50余篇, 其中被SCI收录4篇、EI、ISTP检索论文20余篇; 申请国家发明专利8项, 获得1项; 获得软件著作权2项, 并获得多次政府奖励。