

短文

任意初始状态下的学习控制

任雪梅,高为炳

北京航空航天大学第七研究室,北京

收稿日期 1992-5-21 修回日期 网络版发布日期 接受日期

摘要

本文对线性时不变系统和一类非线性系统提出了一种新的学习控制方案,此方案包括两种学习,即同时进行系统的输入和初始状态的学习.因此在学习开始时对系统的初始状态无要求.仿真结果表明了这种方法的可行性.

关键词 [线性系统](#) [非线性系统](#) [学习控制](#) [初始状态](#)

分类号

Learning Control with an Arbitrary Initial State

Ren Xuemei, Gao Weibing

The Seventh Research Division Beijing University of Aeronautics and Astronautics Beijing

Abstract

In this paper a new learning control scheme for both linear time invariant systems and a class of nonlinear systems is studied. With input and initial state learning, we can neglect the limitation about the initial state of the dynamical system at the beginning of learning process. Finally, the effectiveness of the proposed learning algorithm is illustrated by simulation.

Key words [linear systems](#) [nonlinear systems](#) [learning control](#) [initial state](#)

DOI:

通讯作者

作者个人主页 任雪梅;高为炳

扩展功能

本文信息

▶ [Supporting info](#)

▶ [PDF\(353KB\)](#)

▶ [\[HTML全文\]\(0KB\)](#)

▶ [参考文献\[PDF\]](#)

▶ [参考文献](#)

服务与反馈

▶ [把本文推荐给朋友](#)

▶ [加入我的书架](#)

▶ [加入引用管理器](#)

▶ [复制索引](#)

▶ [Email Alert](#)

▶ [文章反馈](#)

▶ [浏览反馈信息](#)

相关信息

▶ [本刊中包含“线性系统”的相关文章](#)

▶ 本文作者相关文章

· [任雪梅](#)

· [高为炳](#)