

▶▶▶ 国家863计划成果信息

名称:	面向网络化伺服驱动控制关键技术
领域:	先进制造与自动化技术
完成单位:	北京航空航天大学
通讯地址:	
联系人:	魏洪兴
电话:	010-82338271
项目介绍:	<p>网络化、数字化、智能化是当前数控技术和伺服驱动技术的发展方向。本课题研究了一种网络化交流伺服系统，提出了DSP+FPGA+IPM的交流伺服驱动体系结构，采用CAN总线接口实现了伺服单元的联网控制。提出了CAN高级协议CANSERVO，采用动态优先级重组的策略，解决了交流伺服单元多轴联动同步控制和轨迹实时下载问题。研制了基于CAN交流伺服驱动单元，在三坐标雕刻机上进行了实际加工实验，验证了所研制的伺服单元的稳定性及网络控制的可行性。本课题的研究成果将会对国内工业控制和数控系统的网络化控制水平的提高具有积极的促进作用。</p> <p>该成果已经实现2项转让，在工业控制中得到应用。</p> <p>与山东临工合作开发的工程机械控制器已经小批量投入使用，控制稳定可靠。同时，和北京先行新机电技术有限责任公司合作开发的高压变频嵌入式分布控制系统已经通过模拟实验。</p>
<input checked="" type="checkbox"/> 关闭窗口	