

[1]张东荣,叶斌,党进.高精度平台式惯导系统的实现[J].弹箭与制导学报,2011,3:59-62.

[点击复](#)

ZHANG Dongrong, YE Bin, DANG Jin. The Realization of High Precision Platform Inertial Navigation System[J]., 2011, 3:59-62.

[制](#)

高精度平台式惯导系统的实现 (PDF)

《弹箭与制导学报》[ISSN:1673-9728/CN:61-1234/TJ] 期数: 2011年第3期 页码: 59-62 栏目: 导弹与制导技术 出版日期: 2011-06-25

Title: The Realization of High Precision Platform Inertial Navigation System

作者: [张东荣](#); [叶斌](#); [党进](#)

Author(s): [ZHANG Dongrong](#); [YE Bin](#); [DANG Jin](#)

关键词: -

Keywords: -

分类号: -

DOI: -

文献标识码: -

摘要: -

Abstract: -

参考文献/REFERENCES

-

备注/Memo: -

更新日期/Last Update: 2011-06-15

[导航/NAVIGATE](#)

[本期目录/Table of Contents](#)

[下一篇/Next Article](#)

[上一篇/Previous Article](#)

[工具/TOOLS](#)

[引用本文的文章/References](#)

[下载 PDF/Download PDF\(601KB\)](#)

[立即打印本文/Print Now](#)

[推荐给朋友/Recommend](#)

[统计/STATISTICS](#)

[摘要浏览/Viewed](#)

[全文下载/Downloads](#) 330

[评论/Comments](#) 160

[RSS](#) [XML](#)