



学术交流

- [国内会议](#)
- [国际会议](#)
- [学术沙龙](#)
- [中国指挥控制大会](#)
- [青年科学家论坛](#)
- [全国无人系统博士生论坛](#)
- [中国航天指挥与控制论坛](#)
- [会议论文](#)

会议论文

您当前的位置: [首页](#) > [学术交流](#) > [会议论文](#)

基于多 Agent 的车辆调度系统建模与分析

发布时间: 2015-07-23 浏览次数: 61

刘培培 1, 丛海鹏1, 代进进2

(1. 中国人民解放军92076 部队 北京 102202; 2. 海军航空工程学院, 山东烟台 264001)

摘要: 根据车辆调度的复杂性, 以及当前存在的问题, 提出了基于 Multi - Agent 技术的车辆调度系统, 采用IDEF0 功能建模方法建立了基于管理Agent、车场Agent 和车辆Agent 的系统模型, 并对系统的调度流程进行了研究与分析。

附件: [基于多 Agent 的车辆调度系统建模与分析](#)

[上一篇: 赛博空间战指挥控制分析与研究](#)

[下一篇: 指挥主体作战指挥行为建模研究概述](#)