首页 期刊介绍 编委会 投稿须知 稿件流程 期刊订阅 联系我们 留言板 English

控制与决策 » 2012, **Vol. 27** » Issue (2): 216-220 DOI:

> 最新目录| 下期目录| 过刊浏览| 高级检索 论文

[an error occurred while processing this directive]|[an error occurred while processing this directive]

服务

作者相关文章

▶ 把本文推荐给朋友

▶加入我的书架

▶ E-mail Alert ▶ RSS

▶ 段慧达

▶ 田彦涛

▶加入引用管理器

一类高阶非线性系统的级联自抗扰控制

段慧达1,田彦涛2

- 1. 吉林大学通信工程学院; 北华大学电气信息工程学院
- 2. 吉林大学

Control for a class of higher order nonlinear system based on cascade of active disturbance rejection controller

图/表 参考文献(11) 相关文章 (0)

全文: PDF (246 KB) HTML (1 KB)

输出: BibTeX | EndNote (RIS) 背景资料

摘要

针对类似板球系统的一类高阶、强耦合、不确定非线性系统,利用backstepping 算法的思想,提出以多个低 阶自抗扰控制器级联实现控制的方法。通过各低阶自抗扰控制器的扩张状态观测器观测出各级对象的内外扰动,然 后进行补偿,较好地解决了高阶非线性系统的不确定性、耦合性及干扰抑制问题.以板球系统的轨迹跟踪控制为例 进行研究, 所得结果表明, 该方案适用于复杂高阶非线性级联系统的控制, 具有良好的动态特性及鲁棒性.

关键词: 高阶非线性系统; 自抗扰控制器; 级联系统; 板球系统

Abstract :

According to a kind of higher order, strong coupling, uncertainty nonlinear system, such as ball and plate system, a cascade control strategy with low order active disturbance rejection control(ADRC) is presented based on backstepping design idea. Because the disturbance and coupling are treated as an additional state variable, which is then estimated

compensated for in real time through the extended state observer(ESO) of low order ADRC, the problems of uncertainty nonlinear, coupling and disturbance rejection are all resolved. At the same time, the simulation studies of trajectory tracking

with ball and plate system are made. The results show that the proposed strategy has better dynamic, robust characteristics

and adjusts to the higher order, and complicated nonlinear object.

Key words: higher order nonlinear system; active disturbance rejection controller; cascade system; ball and plate

收稿日期: 2010-09-20 出版日期: 2012-02-13

基金资助:

system

高速运动条件下板球系统镇定与高精度轨迹控制研究 通讯作者: 段慧达 E-mail: huida_duan@163.com

引用本文:

段慧达,田彦涛.一类高阶非线性系统的级联自抗扰控制[J].控制与决策,2012,27(2):216-220.

链接本文:

http://www.kzyjc.net:8080/CN/ http://www.kzyjc.net:8080/CN/Y2012/V27/I2/216

版权所有 © 《控制与决策》编辑部

本系统由北京玛格泰克科技发展有限公司设计开发 技术支持:support@magtech.com.cn 51La