



一种新的改进高斯粒子滤波算法及其在SINS/GPS 深组合导航系统中的应用

周翟和, 刘建业, 赖际舟, 熊智

南京航空航天大学导航研究中心

Novel Gaussian particle filter and it' s application in deeply integrated SI NS/GPS navigation system

ZHOU Zhai-he, LIU Jian-ye, LAI Ji-zhou, XIONG Zhi

Navigation Research Center, Nanjing University of Aeronautics and Astronautics

[摘要](#)[图/表](#)[参考文献\(0\)](#)[相关文章 \(15\)](#)

版权所有 © 《控制与决策》编辑部

本系统由北京玛格泰克科技发展有限公司设计开发 技术支持: support@magtech.com.cn