



飞行器不确定性建模与 μ - H^∞ 鲁棒动态逆控制

梁霄¹, 王宏伦², 盖文东²

1. 北京航空航天大学 无人驾驶飞行器设计研究所
- 2.

Uncertainty modeling and μ - H^∞ robust nonlinear dynamic Inversion control of aircraft

[摘要](#)

[图/表](#)

[参考文献 \(16\)](#)

[相关文章 \(15\)](#)

版权所有 © 《控制与决策》编辑部

本系统由北京玛格泰克科技发展有限公司设计开发 技术支持: support@magtech.com.cn