

90° 弯管中瞬变流特性的实验研究

刘刚 王树立 马贵阳

(抚顺石油学院, 113001)

提要 本文对水击波在 90° 弯管内部的传播特性进行了测试, 得出了弯管中不同部位水击压力的数值及其随流速的变化规律。

关键词 弯管, 水击现象, 水击波

1. 前言

水击现象是有压管路中的非定常流动, 当管路工作状态突然改变时, 流速亦随之改变, 从而引起管内压强大幅度波动, 产生水击, 严重时可能使管道强烈振动, 甚至破裂。对水击压力的正确预测在泵站和水电站中是一个很重要的实际问题。

水击波在弯曲的管道中传播, 由于壁面的反射和管道与流体的干涉作用, 将产生复杂的三维的水击波波动过程。但是, 迄今为止, 对于

管道系统水击问题的研究, 通常是将实际的弯曲管道近似地用直管来代替, 然后采用现有的一维理论进行计算分析。尽管有的文献如^[1]采用了二维理论进行了计算, 但毕竟是在无粘性假设下进行的, 不能完全反映真实情况。而对实际流体进行三维计算, 目前还存在着很大困难。

本文取一般等径 90° 弯管作为典型研究单元, 对水击波在其内部的传播及流速对水击压力的影响作实验研究, 并与用一、二维理论计算的结果^[1]作了对比分析。

2. 实验设备及实验方法

图 1 为测试设备及测试流程框图, 图 2 为实验所用弯管及测定部位示意图。

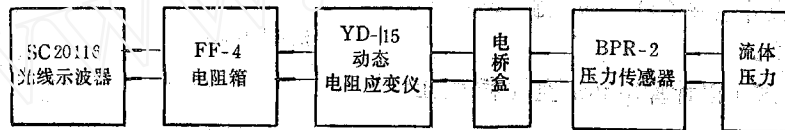


图 1 测试流程图

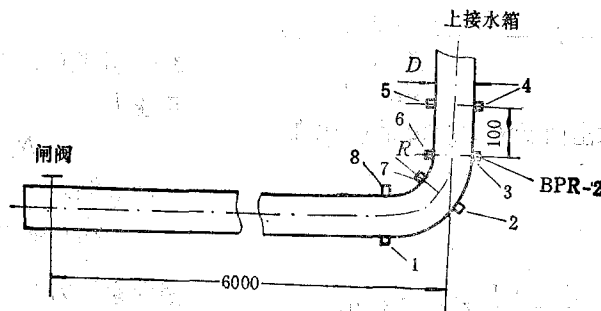


图 2 测定部位示意图

弯管几何尺寸为 $R/D=2.5$, $D=25.4\text{mm}$ 。水击波波速为 $a=1314\text{m/s}$, 水密度 $\rho=1000\text{kg/m}^3$ 。弯管上面接稳压水箱, 距弯管垂直高度 15m。下端出口处装有速动闸阀, 由闸阀突然关闭来产生水击波, 采用 SC20/16 型 16 线光

线示波器记录水击波的瞬变过程。

3. 实验结果及分析

3.1 弯管内水击波传播特性

图 3 示出了水击波经过弯管时, 各测试部位压力瞬变过渡过程。

当水击波经过弯曲流道时, 由于壁面条件的干涉作用, 在外侧会产生一系列压缩波, 内侧会产生一系列膨胀波, 因而出现了图 2 中 2、3 点压力明显大于其它各点, 6、7 点压力又明显减小的情况。弯管下游直管内压力沿同向分布

比较均匀, 但峰值却比上游有所减小。由于弯曲壁面的作用, 使水击波的瞬变过程变得非常复杂, 弯管的反射, 干涉破坏了正常波面的形状和波动周期的规律性, 并加速了水击压力的衰减。

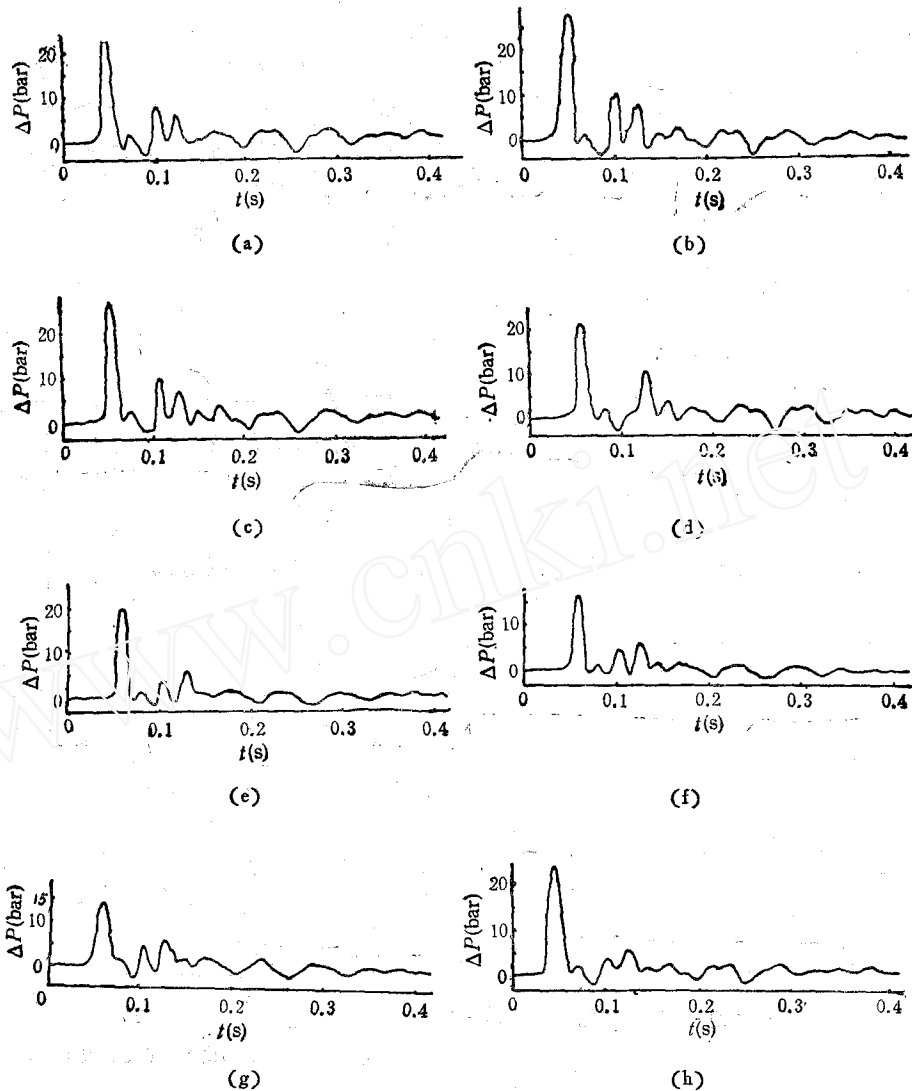


图 3 水击波波图形

文献[1]对 90° 弯管作了二维假设(图 4), 并认为流体非粘性, 对水击波在其内部的传播过程进行了数值计算, 其结果见图 5。实验结果与文献[1]相比较, 可以发现两者都是在弯管中间截面外侧出现最大水击压力。计算结果在弯管下游出现了高于上游的压力峰值, 实验结果是下游压力比上游小。图 5 中虚线表示的是

用一维理论计算的结果。显而易见, 用一维理论对三维弯管进行计算与实际情况相差很大。

从实验结果和以上分析中可得出如下结论:

(1) 同样条件下, 弯管中出现高于直管的水击压力(比上游大 17%)。

(2) 弯管内侧与外侧压力相差较大(外侧

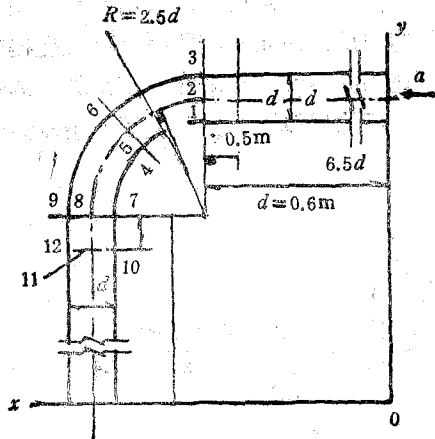
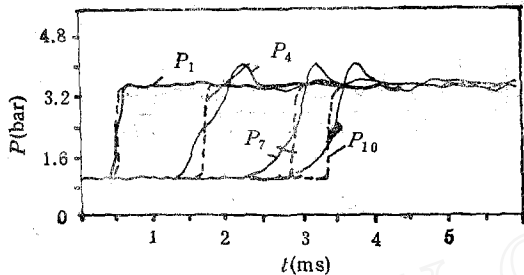
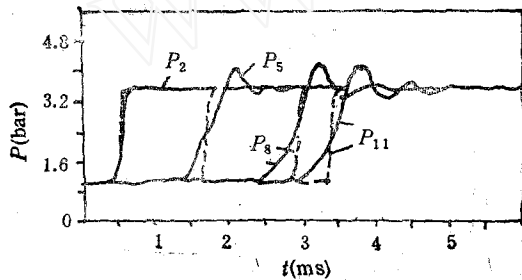


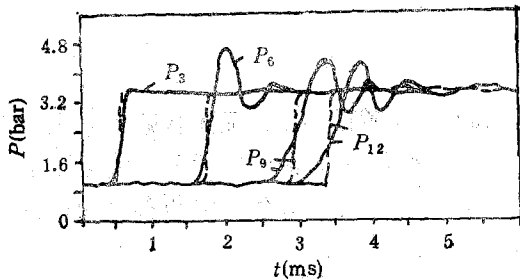
图4 二维90°弯管



(a) 弯管内侧边壁



(b) 弯管中心线



(c) 弯管外侧边壁

图5 压力波传播的瞬态压力过程

——二维理论计算结果 - - - - 三维理论计算结果

比内侧大 49%)。

(3) 弯管下游较上游压力有所减小 (减小 13%)。

(4) 水击压力衰减加快。

(5) 最大水击压力发生部位与二维理论计算结果一致。

3.2 各实验点最大压力与流速的关系

图6示出了各实验点压力随流速的变化关系。可以看出,各点压力都与流速呈线性关系,但斜率却不尽相同。

若 K 表示斜率,则

$$K_1 = K_4 = K_5 = K_8 = 1.35$$

$$K_6 = K_7 = 0.84$$

$$K_2 = K_3 = 1.49$$

也就是说,在直管段区(1,8,4,5点)斜率基本相等,为1.35。在弯管区外侧(2,3点)斜率为1.49。而弯管区内侧(6,7点)斜率最小为0.84。这说明弯管外侧压力随流速的变化幅度较直管区大,内侧则相反。

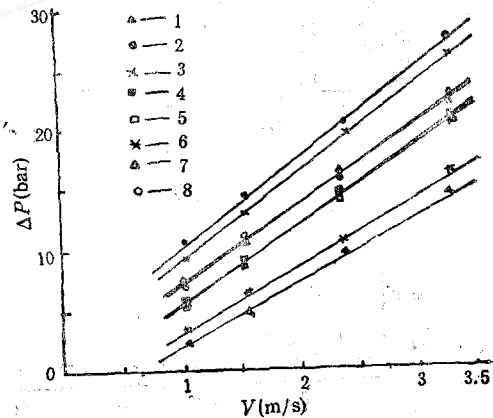


图6 压力与流速的关系

4. 结束语

经过弯管的水击波将在弯管外侧产生高于直管的水击压力,在内侧将产生低于直管的水击压力。弯管下游的压力比上游小,外侧压力随流速的变化斜率大于直管,而内侧的则比直管的小。由于内外壁有压力差,因此,除了压力波在改变方向时对弯管产生的作用力外,还必然对弯管产生一个附加作用力,这个力在管路的设计时应予以考虑。

[1] 刘光临, 压力波在二维弯管中的传播, 力学学报, 21, 5

(1989).

[2] 王树人, 水击理论与计算, 清华大学出版社 (1981).
(本文于 1991 年 6 月收到修改稿)

相对论性万有 D'Alembert 原理的统一形式

李元成 方建会

(甘肃张掖师专, 734000)

提要 本文给出相对论性万有 D'Alembert 原理的统一形式, 它包括了现有相对论的各种形式, 非相对论的各种形式只是本文的特例.

关键词 相对论, 万有 D'Alembert 原理

文献[1]给出了万有 D'Alembert 原理在非相对论情况的统一形式. 本文把这种形式推广到相对论的情况, 给出相对论性万有 D'Alembert 原理的统一形式, 它具有更广泛的适用性, 由此形式可导出各类高阶运动微分方程的相对论形式.

1. 相对论性万有 D'Alembert 原理的普遍形式

设力学系统由 N 个质点 $P_i (i = 1, 2, \dots, N)$ 构成, P_i 的矢径为 \mathbf{r}_i , 质量为 m_i , 所受的合力为 \mathbf{F}_i , 则万有 D'Alembert 原理可写成^[2]

$$\left. \begin{aligned} \sum_{i=1}^N (-m_i \ddot{\mathbf{r}}_i + \mathbf{F}_i) \cdot \delta \mathbf{r}_i &= 0 \\ \delta t = 0, \delta \mathbf{r}_i &= \delta \dot{\mathbf{r}}_i = \delta \ddot{\mathbf{r}}_i = \dots \\ &= \delta^{(m-1)} \mathbf{r}_i = 0, \delta \mathbf{r}_i \neq 0 \end{aligned} \right\} \quad (1)$$

在相对论情况下(1)可改写成

$$\sum_{i=1}^N \left[-\frac{d}{dt} (m_i \dot{\mathbf{r}}_i) + \mathbf{F}_i \right] \cdot \delta \mathbf{r}_i = 0 \quad (2)$$

其中 $m_i = m_{0i} / \sqrt{1 - \dot{\mathbf{r}}_i^2 / c^2}$, m_{0i} 为常量. 称(2)为相对论性万有 D'Alembert 原理.

设该力学系统可用 n 个广义坐标 $q_s (s = 1, 2, \dots, n)$ 描述, 即 $\mathbf{r}_i = \mathbf{r}_i(q_s, t)$

则

力学与实践

$$\delta \mathbf{r}_i^{(m)} = \sum_{s=1}^n \frac{\partial \mathbf{r}_i^{(m)}}{\partial q_s} \delta q_s = \sum_{s=1}^n \frac{\partial \mathbf{r}_i}{\partial q_s} \delta q_s^{(m)} \quad (3)$$

将(3)代入(2)得

$$\sum_{i=1}^N \left[-\sum_{s=1}^n \frac{d}{dt} (m_i \dot{\mathbf{r}}_i) \cdot \frac{\partial \mathbf{r}_i}{\partial q_s} + Q_s \right] \delta q_s^{(m)} = 0 \quad (4)$$

其中

$$Q_s = \sum_{i=1}^N \mathbf{F}_i \cdot \frac{\partial \mathbf{r}_i}{\partial q_s} \quad (5)$$

引入相对论性广义加速度能^[3]

$$S^* = \sum_{i=1}^N \frac{1}{2} m_i \left[\dot{\mathbf{r}}_i^2 + \frac{(\dot{\mathbf{r}}_i \cdot \dot{\mathbf{r}}_i)^2}{c^2 - \dot{\mathbf{r}}_i^2} \right] \quad (6)$$

和相对论性广义动能函数^[4]

$$T^* = \sum_{i=1}^N m_{0i} c^2 (1 - \sqrt{1 - \dot{\mathbf{r}}_i^2 / c^2}) \quad (7)$$

则 S^* 和 T^* 对时间 t 的 m 阶导数分别为

$$\begin{aligned} S^{*(m)} &= \sum_{i=1}^N m_i \ddot{\mathbf{r}}_i \cdot \mathbf{r}_i^{(m+2)} \\ &+ \sum_{i=1}^N \dot{m}_i \dot{\mathbf{r}}_i \cdot \mathbf{r}_i^{(m+2)} + \dots \end{aligned} \quad (8)$$

$$\begin{aligned} T^{*(m)} &= \sum_{i=1}^N m_i \dot{\mathbf{r}}_i \cdot \mathbf{r}_i^{(m+1)} + m \sum_{i=1}^N m_i \ddot{\mathbf{r}}_i \\ &\cdot \mathbf{r}_i^{(m)} + m \sum_{i=1}^N \dot{m}_i \dot{\mathbf{r}}_i \cdot \mathbf{r}_i^{(m)} + \dots \end{aligned} \quad (9)$$

其中在(8)式中未写出之项不含 $\mathbf{r}_i^{(m+2)}$ 项, 在(9)

式中未写出之项不含 $\mathbf{r}_i^{(m)}, \mathbf{r}_i^{(m+1)}$ 项.