关键词

俯取向, 给 柳

79112.32 79115.52

# (9) 116/-1164 B2 结构 Fe<sub>3</sub>Al 单晶在室温拉伸过程中的取向转动\*

杨王玥 郑为为

孙祖庆) (北京科技大学材料科学与工程学院、北京 100083) (北京科技大学新金屬材料 点实验室,北京 100083)

拍 要 借助于 EBSD 方法,研究了 8 个位向 B2 结构 FegAl 单晶室温拉伸变形时晶体取向的转动,结果表明,无论原始取 向如何,在拉伸过程中晶体拉伸轴总会向着 (110) 方向转动,也即 (110) 为稳定取向,当晶体拉伸轴转向取向三角形中部的软取 向时,晶体表现为几何软化、相应的加工硬化率较低。反之,当晶体拉伸轴转向 (001)--(101) 对称线时,晶体表现为几何硬化,相 应的加工硬化率较高,当拉伸轴处于软取向时,单晶试样的板面转向  $(\overline{1}11)$ ,而当拉伸轴处于硬取向时,板面转向  $(\overline{1}10)$ ,晶体拉 伸轴向 (110) 的转动与多晶 Fe3Al 基合金 {001}(110) 织构相对应:板面向 (111) 的转动与 {111} 织构对应;板面向 (10) 的转动则对应 {110} (001) 的剪切织构.

# THE ROTATION OF THE B2-ORDERED Fe<sub>3</sub>Al SINGLE CRYSTAL DURING ROOM TEMPERATURE TENSILE

B2传机 拒伸

ZHENG Weiwei, YANG Wangyue

Fe<sub>3</sub>Al, 単晶、转动

中图法分类号 TG132.3

School of Materials Science & Engineering, University of Science & Technology Beijing, Beijing 100083 SUN Zuging

The State Key Laboratory for Advanced Metals and Materials, University of Science & Technology Beijing. Beijing 100083

Correspondent: YANG Wangyue, Tel: (010)62333390, Fax: (010)62332336, E-mail: zqsun@midwest.com.cn

Manuscript received 2000-04-24, in revised form 2000-07-27

The rotation of the tensile axis of B2-ordered Fe<sub>3</sub>Al single crystals with various ABSTRACT orientations was investigated, whatever the tensile axis of the specimen is, it would always rotate towards orientation (110), showing the orientation (110) to be the stable orientation for this kind of crystals. The crystals whose tensile orientations rotated to the middle part of the orientation triangle exhibit low work-hardening rate, and the plate surface orientations rotate to ( $\overline{1}11$ ). When tensile axis rotated to the highly symmetrical orientation the crystal has very high work-hardening rate, and the plate surface orientations rotate to ( $\overline{110}$ ). Rotations of the tensile axis towards (110) correspond to the formation of  $\{001\}\langle 110\rangle$  fiber texture of the B2-ordered Fe<sub>3</sub>Al polycrystal; rotations of the plate surface towards  $(\overline{1}11)$  correspond to the  $\{111\}$  texture; rotations of the plate surface towards  $(\overline{1}10)$ correspond to the shear texture  $\{110\}\langle 001\rangle$ .

**KEY WORDS** Fe<sub>3</sub>Al, single crystal, rotation

单晶体在外应力作用下发生滑移塑性变形时,受外界 条件约束, 会使晶体发生转动, Orlans-Joliet 和 Driver 等<sup>[1]</sup> 研究了 bcc 结构 Fe<sub>3</sub>Si 单晶平面应变压缩条件下的 晶体转动,发现压缩后单晶表面倾向于与 {111} 平行. 有 关 bcc 金属拉伸塑性变形行为的研究大多是评价分切应

力 - 切应变曲线 [2] 及一些高对称取向的应力 - 应变特征 的<sup>[3]</sup>, 而对晶体转动研究还较少。 B2 结构是 bcc 衍生的 有序结构. 对 B2 结构 FeAl<sup>[4]</sup> 及 Fe<sub>3</sub>Al<sup>[5]</sup> 的研究表明, 它变形时的滑移方向与 bcc 金属相同为 (111) 方向, 滑移 面为 {110}, {112} 或 {123}. Mao 和 Sun 对 Fe-28Al-4Cr(原子分数、 %, 下同) 合金 B2 相区轧制织构的研究 表明<sup>[6]</sup>, Fe<sub>3</sub>Al 基合金的轧制织构与 bcc 金属的冷轧织 构大致相同,晶粒取向集中在 α 线和 γ 线. 在 α 线上 所有晶粒都有一个 (110) 方向平行于轧向, 在 γ 线上所

<sup>\*</sup> 国家自然科学基金资助项目 59681005 收到初稿日期: 2000-04-24, 收到修改稿日期: 2000-07-27 作者简介: 郑为为、女, 1972 年生,博士生

1162

有晶粒都有一个 (111) 方向平行于板法向, 但不同之处在 于 Fe<sub>3</sub>Al 基合金中还存在 {112}(111) 与 {110}(001) 的 剪切织构. 而且研究发现 B2 相区热机械处理后的 Fe<sub>3</sub>Al 合金室温下的屈服强度、延伸率、断裂应力都有较大幅度 的提高<sup>[7]</sup>. 这一工艺除了改变晶粒形状及形成氧化膜和 贫 Al 层等抑制氢脆之外<sup>[8]</sup>, 轧制过程中形成的 {001} 和 {111} 织构对材料力学性能也有重要影响<sup>[9]</sup>. 这表明塑 性变形时晶体点阵的再取向对提高材料的强度、韧性, 改 善加工性具有重要意义.

本文将借助于 EBSD(electron back scattered diffraction) 方法,研究 B2 结构 Fe<sub>3</sub>Al 单晶在室温真 空条件下拉伸时的晶体转动,旨在发现 B2 结构单晶拉伸 变形时晶体转动的规律,并考察其与多晶体形变织构的联 系,以期进一步了解晶体转动与材料宏观力学性能之间的 关系.

#### 1 实验方法

采用高纯 Fe 和 Al 真空感应熔炼成 Fe<sub>3</sub>Al 母合金.用 Bridgeman 定向凝固法制成 Fe<sub>3</sub>Al 单晶.单晶经 1050 ℃ 48 h 均匀化退火后,分析其成分 (原子分数,%,下同)为 Fe-30Al. 用极图法测定单晶铸锭的位向,再用线切割方 法把单晶加工成工作标距为 10 mm×3 mm×1.5 mm 的拉伸试样.试样先经磨光后,再置于 700 ℃保温 2 h, 油淬,进行 B2 有序化处理.用 1:13 的硫酸甲醇电解抛 光(电压为 12 V,温度为 293 K),以消除表面残余应力及 降低缺口敏感性.单晶试样在 Gleeble 1500 热模拟机上 进行室温真空拉伸变形,形变速率为 2 mm/min,真空度 为 0.5 Pa. 在扫描电镜下,用 EBSD 方法测定拉断样品 标距部分由断口到肩部的位向改变,包括板面法线方向及 试样拉伸轴方向.

# 2 实验结果与讨论

#### 2.1 晶体取向转动

晶体在轴向拉应力  $\sigma_A$  作用下发生清移塑性变形 时、能使晶体清移的力是外力在清移系上的分切应力  $\tau_R, \tau_R = \sigma_A \cdot \cos \phi \cdot \cos \lambda$ ,其中  $\phi$  是清移面法线与 外力轴的夹角、  $\lambda$  是清移方向与外力轴的夹角、表 1 列 出了 8 个不同取向试样的初始清移系、 Schmid 因子最 大的 {110}{111} 清移系及  $\lambda_0$  和  $\phi_0$ .图 1 在取向三角形 中标出了各单晶样品拉伸前后的拉伸轴 [uvw] 方向.结果 表明,在所有实验的 8 个取向单晶中,取向 1,2,3,6 和 8 的单晶初始开动的清移系均为 Schmid 因子最大的清移 系,符合 Schmid 定律;而取向 4,5 和 7 的单晶初始清 移系不是 Schmid 定律;而取向 4,5 和 7 的单晶初始清 移系不是 Schmid 因子最大的清移系、不符合 Schmid 定 律.由图 1 可以看出,取向 1,2,3 和 8 分别在各自的取 向三角形中向 {001}-{101} 对称线转动.在 001-101-111 取向三角形中,当外力达到临界分切应力时,(011)[11]

表 1	初始清移系、	Schmid 因子最大的清移系、	λο和φο
Table 1	The initial s	lip system, the maximum re	solved shear
	atress (MRS	S) alin system. $\lambda_0$ and $\phi_0$	

Orientation	The initial	The maximum resolved	λ <sub>0</sub>	φ0
number	slip system	shear stress (MRSS)	deg.	deg.
		slip system		
1	(011)[111]	(011)[11]	53	37
2	{ <b>011</b> ][1 <u>1</u> ]	(011)[111]	49	38
3	{ <b>011</b> ][1 <b>1</b> ]	(011)[111]	55	39
<b>4</b> <sup>1)</sup>	<b>(101)</b> [111]	(011)[111]		
5 <sup>1)</sup>	(110)[111]	(101)[111]		
6	(011)[111]	(011)[111]	41	60
71)	(011)[111]	(101)[111]		
8	(110)[111]	(110)[111]	63	32

1) means that the initial slip system is not the MRSS slip system







具有最大 Schmid 因子,它优先开动、此时力轴的旋转是 沿大圆向 [11] 方向转动.当拉伸轴转动到达 001-101 线 上时、另一个 (011)[111] 共轭滑移系会开动,使得晶体 沿不同的大圆向 [111] 方向转动.这两个滑移系共同作用 使力轴沿 001-101 对称线向 [101] 方向转动.当力轴到 达 [101] 时,这两个滑移系引起的转动处在同一大圆面, 晶体取向达到稳态,也即 [101] 为稳定取向.取向 6 单 晶的起始拉伸轴距离 [110] 为 8.4°,最初晶体的转动是向 着 [110] 方向、但它并不是一直转到 [110] 位向,而是在 距 [110] 约 4.8° 时转而远离 [110],这可能是共轭滑移系 (01)[111] 开动的结果.这里有三个取向例外: (1) 位于 001-101-111 中的取向 4 不是转向 [101] 而是转向 [011] 方向; (2) 位于 111-110-100 中的取向 5 不向 [110] 转 动而是向 [101] 转动; (3) 位于 001-011-111 三角形内

Orientation	The variation of Schmid factors of activated slip systems		Workhardening rate, MPa
	Primary slip system	Other operative slip systems	
1	(011) <sup>0.494</sup> (011)	(011) ↑0.482 0.436	900
2	(011)↔	$(101) \uparrow_{0.278}^{0.362}; (110) \leftrightarrow$	736
3	(011)↔	$(132)\uparrow^{0.494}_{0.467};(110)\uparrow^{0.405}_{0.352}$	901
4	$(011) \downarrow^{0.396}_{0.367}$	$(110)\downarrow_{0.319}^{0.367};(101)\uparrow_{0.253}^{0.315}$	1145
5	$(110)^{0.41}_{0.30}$		568
6	$(011)\downarrow_{0.465}^{0.465}$	$(123)$ $\leftrightarrow$ ; $(112)$ $\leftrightarrow$ ; $(213)$ $\leftrightarrow$ ; $(0\overline{1}1)$ $\downarrow_{0.392}^{0.428}$	1239
7	$(011)^{0.445}_{0.348}$	$(110)\uparrow_{0.275}^{0.326}$ ; (101) $\downarrow_{0.34}^{0.37}$	739
8	$(110)^{0.455}_{0.385}$		651

表 2 各位向变形中开动的滑移系的 Schmid 因子变化 Table 2 The variation of Schmid factors of activated slip systems in all orientations and workhardening rate

Note:  $\uparrow$  means the increase of Schmid factor ;  $\downarrow$  means the decrease of Schmid factor ;  $\leftrightarrow$  means the unchanging of Schmid factor

非常接近 001-111 对称线的取向 7 跨过对称线进入 001-101-111 三角形,向 [101] 方向转动. 从表 1 中可以看到 这三个位向的初始滑移系不是 Schmid 因子最大的滑移 系,实际测定的转动方向就是其初始滑移方向.

由以上的分析可以发现,无论单晶体的初始位向如 何,其变形是否符合 Schmid 定律、拉伸变形后拉伸轴 的最终取向趋向于 (110),也即 (110) 为稳定取向.

# 2.2 几何硬化与软化

表 2 列出了根据样品表面和侧面滑移线标定的各 位向样品变形过程中开动的滑移系及其在拉伸变形前后 Schmid 因子的变化以及各取向单晶室温真空条件下的拉 伸性能 [10]. 可以看到, 取向 1, 2, 3, 5, 7 和 8 主滑移系 的 Schmid 因子或不变或增大; 取向 4 和 6 的主滑移系 的 Schmid 因子则减小. 滑移系 Schmid 因子增大表明晶 体取向向着有利于已开动滑移系滑移的方向转动,材料表 现为几何软化,具有较低的加工硬化水平(取向 1, 2, 3, 5,7 和 8); 滑移系的 Schmid 因子减小表明晶体取向转 向不利于已开动滑移系滑移的方向,已开动滑移系要维持 位错运动必须增加应力,材料表现为几何硬化,具有高的 加工硬化率 (取向4和6). 这种几何硬化与应变硬化不 同, 它不涉及位错之间的交互作用 [11], 当晶体的变形符 合 Schmid 定律 (即初始变形发生在 Schmid 因子最大的 滑移系上) 时,几何硬化和软化与初始位向条件下 λ<sub>0</sub> 和 ♠ 的相对值有关.表1中显示取向1,2,3和8在初始位. 向条件下  $\lambda_0 > 45^\circ > \phi_0$ , 晶体取向转动使得初始滑移系 的 Schmid 因子增加, 屈服后晶体的塑性变形可以在低应 力水平上进行,材料表现为几何软化.相反的,取向6初 始条件下  $\phi_0 > 45^\circ > \lambda_0$ , 旋转使初始滑移系的 Schmid 因子减小,在初始滑移系上要维持变形,必须提高应力, 材料表现为几何硬化. 这里需要注意的是取向 6 出现了在 [110] 附近的摆动, 这是由于该位向条件下, 初始开动的滑

移系为 (011)[111], 拉伸轴向 [111] 方向转动. 在力轴转 到 [110] 之前, 共轭滑移 (011)[111] 出现、使得拉伸轴开 始向 [111] 转动. 这有些类似于 fcc 金属的"超射"现象, 但与 fcc 金属不同的是、共轭滑移系提前出现, 似乎是共 轭滑移的潜在硬化与初始滑移的硬化相比较要小得多.

#### 2.3 晶体取向转动与多晶织构的关系

图 2 为本文研究的 8 个取向单晶拉伸变形后,试样 板面 (hkl) 法线方向的转动.可以看到,除取向 4 和 6 的 板面转向 (110) 外,其它取向单晶的板面或变化很小或转 向 (111). 多晶合金包含了不同取向的晶粒,轧制织构是 一种择优取向,反映出在应力作用下不同取向晶粒的转动 方向. Mao 等 <sup>[6]</sup> 对 Fe<sub>3</sub>Al 基合金轧制及再结晶织构的 研究指出, Fe-28Al-2Cr 在 B2 相区轧制变形时,正常 的轧制织构为 {111}(112) 和 {001}(110). 但在大剪切应 力作用下,晶粒取向变化引起不同 Schmid 因子的清移系





**Fig.2** Stereographic triangle showing the rotation of the plate surface (hkl)

开动, 从而导致"约束变形", 会形成 {110}{001} 剪切织 构. 取向 4 和 6 单晶在初始滑移系作用下晶体取向转向 001-111-110 线上的高对称位置, 诱发不同 Schmid 因子 的滑移系开动, 出现多系滑移, 与多晶轧制中的约束变形 相似, 它们的板面 (*hkl*)都转向 (Ī10). 单晶体拉伸变形 时拉伸轴向 {110} 的转动与多晶 {001}{110} 织构相似, 板面趋向于 (Ī11) 的转动则与多晶 {111} 织构相对应, 而板面向 (Ī10) 转动对应 {110}{001} 的剪切织构.

# 3 结论

(1) B2 结构 FeaAl 单晶室温拉伸变形时、不论单晶体初始位向如何、其变形是否符合 Schmid 定律,晶体拉伸轴均趋于向 (110) 方向转动, (110) 为稳定取向.但当取向接近于 (110) 方向时又远离 (110) 方向,形成在(110) 方向附近的摆动.这种摆动是多系滑移的结果.

(2)当晶体拉伸轴转向取向三角形中部的软取向时, 晶体表现为几何软化,相应的加工硬化率较低。反之,当 晶体拉伸轴转向对称线时,晶体表现为几何硬化,相应的 加工硬化率较高。

(3) 当拉伸轴处于软取向时,单晶试样的板面转向 (111).而拉伸轴处于硬取向时,单晶试样的板面向(110) 转动。

(4) B2 结构 Fe<sub>3</sub>Al 单晶合金拉伸塑性变形时,晶体 拉伸轴向 (110) 的转动与多晶 Fe<sub>3</sub>Al 基合金 {001}(110) 织构相对应;板面向 (111) 的转动与 {111} 织构对应; 板面向 (110) 的转动则对应 {110}(001) 的剪切织构.

感谢刘 庆、黄晓旭和朱国辉博士在本晶体取向测试中给予的 大力协助.

## 参考文献

- Orlans-Joliet B, Driver J H, Montheillet F. Acta Metall Mater, 1990; 38: 581
- [2] Keh A S. Philos Mag, 1965; 12: 9
- [3] Carpay F M A, Chin G Y, Mahajan S, Rubin J J. Acta Metall, 1975; 23: 1473
- [4] Yoshimi K, Hanada S. In: Darolia R, Lenvandowski J J, Liu C T. Martin P L, Miracle D B, Nathal M Y eds, Structural Intermetallics, Warrendale, Pennsylvania: The Mineral, Metals & Materials Society, 1993: 475
- [5] Mckamey C G, Devan J H, Tortorell P H, Sikka V K. J Mater Res, 1991; 6: 1779
- [6] Mao W M, Sun Z Q. Scr Metall Mater, 1993; 29: 217
- [7] Sun Z Q, Huang Y D, Yang W Y, Chen G L.Mater Res Soc Symp Proc, 1993; 288: 885
- [8] Sun Z Q, Huang Y D, Yang W Y, Mao W M, Chen G L. Acta Metall Sin, 1993; 29: A354 (孙祖庆, 黄原定, 杨王玥, 毛卫民、陈国良. 金属学报, 1993; 29: A354)
- [9] Sun Z Q, Mao W M. Acta Metall Sin (Eng Lett), 1995; 8: 369
- [10] Zheng W W. Yang W Y, Liu Q, Sun Z Q. Acta Metall Sin, 1998; 34: 1137
  - (郑为为、杨王玥,刘庆、孙祖庆、金属学报、1998;34:1137)
- [11] Hertzberg R W. Fracture Mechanics of Engineering Materials. 2nd ed, New York: Wiley, 1983: 88