

# 一种小型温室集散控制系统的设计

陶杰,沈长生,秦昌友,吴凡 (苏州农业职业技术学院,江苏苏州 215008)

**摘要** 针对农村现有小型温室进行规模化生产管理改造的需要,运用 CAN 总线技术,设计集散控制系统,并采用 Freescale 的 MC68HC908GZ60 微控制器作为核心芯片实现,达到分散控制、集中管理的规模化生产管理目标。重点阐述了控制系统硬件、软件的设计与实现。

**关键词** 小型温室;规模化生产管理;CAN 总线;MC68HC908GZ60

**中图分类号** S625.1 **文献标识码** A **文章编号** 0517-6611(2009)33-16539-03

## Design of a Small Distributed Control System for Small Greenhouses

TAO Jie et al (Suzhou Polytechnic Institute of Agriculture, Suzhou, Jiangsu 215008)

**Abstract** Considering the current requirement for rural small greenhouses' reconstruction of large-scale production management, a distributed control system was designed by using CAN-bus. And it was realized with Freescale MC68HC908GZ60 micro-controller as kernel chips. The large-scale production management goal was achieved with decentralized control and centralized. The design and application of control system's hardware and software were elaborated.

**Key words** Small greenhouse; Large-scale production management; CAN-bus; MC68HC908GZ60

由于技术和经济条件的限制,目前农村的温室多数还是小型简易温室,这些温室单体面积小,规模化生产程度低。随着农业信息化技术的发展,对多个小型温室进行规模化生产管理已有一定需求。针对该类温室基本物理参数(温度、湿度)的简单测控要求,运用较成熟的 CAN 总线技术,可满足分散控制、集中管理的集散控制要求,较好地实现低成本的规模化生产管理改造目标。

## 1 系统设计方案

系统由控制器、总线转换器、上位机及 CAN 总线组成(图 1)。温湿度控制值由管理员在上位机设置,通过 CAN 总线下传到控制器,也可以在控制器上通过键盘输入现场设定。控制器根据温湿度检测的实际值决定控制输出,实际值高于设定值则启动通风装置;实际值低于设定值则启动热风炉进风通道或喷淋装置<sup>[1]</sup>。各控制器将当前情况通过 CAN 总线上传管理端监控和记录。

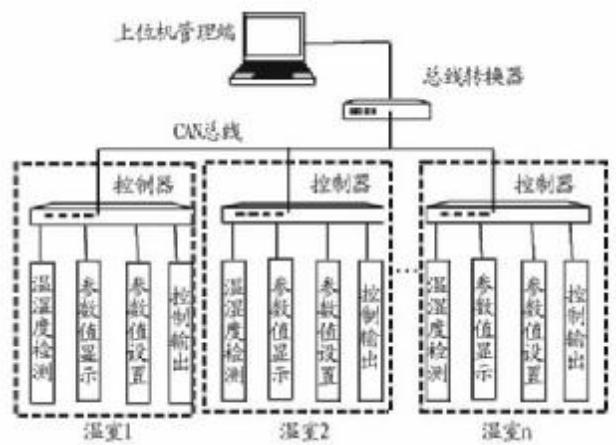


图 1 系统组成

Fig. 1 The system components

Freescale 半导体公司的 HC908GZ 系列 MCU 内部集成了 CAN 协议控制器 MSCAN08 模块,符合 CAN2.0A/B 协议标准,支持标准和扩展数据帧格式、高达 1 Mbps 的可编程通

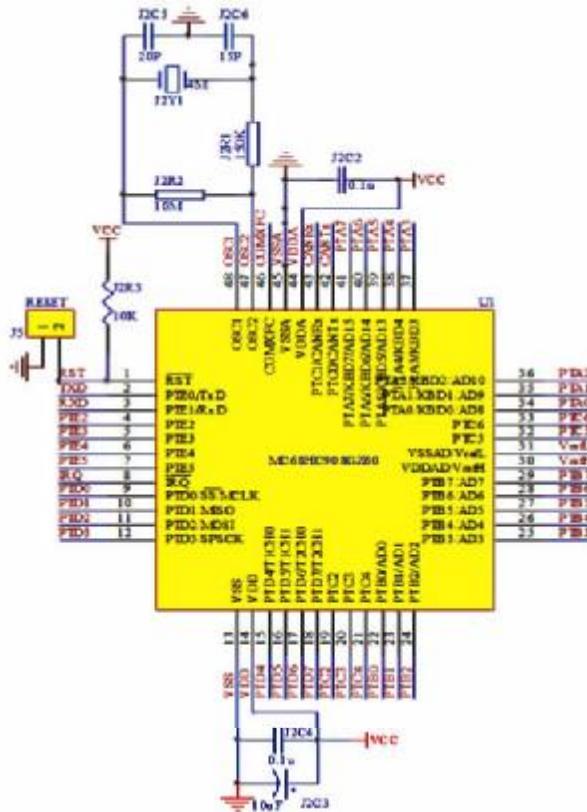
**作者简介** 陶杰(1978-),男,江苏靖江人,硕士,讲师,工程师,从事工业自动化及农业生产控制研究。

**收稿日期** 2009-10-15

信速率,多种工作模式;提供键盘中断等模块;提供在线 Flash 存储擦除与写入;自带增强型串行通信接口 ESCI,可以作为控制器和总线转换器的核心芯片。

## 2 系统硬件设计

**2.1 控制器硬件设计** 控制器选用 MC68HC908GZ60 作为核心芯片,主要由基本系统、键盘和显示部分、检测电路及 CAN 总线接口部分组成。基本系统包括电源供电电路、晶振电路和复位电路,设计中外部晶振频率为 4 MHz,经内部二分频得总线频率为 2 MHz,电路如图 2 所示。



阵键盘的行线相连,PTA4 ~ 7 与列线相连。显示部分采用常见的 YM1602C 点阵型液晶显示模块,显示上下 2 行字符,运行时分别为当前的温度值和湿度值,通过键盘上的功能键切换成设定状态后,可显示温湿度的设定值。其数据线 DB0 ~ DB7 与 PTB0 ~ PTB7 相连,控制线 RS、R/W、E 分别与 PTD2、PTD3、PTD4 连接。

**2.1.2 检测与控制输出电路设计。**温湿度传感器选用 SHT11 单片集成传感器, SHT11 是瑞士 Sensirion 公司生产的 I<sup>2</sup>C 总线式湿度和温度传感器, 传感元件和信号处理电路集成在一块微型电路板上, 输出完全标定的数字信号。可以同时测量温度、湿度和露点, 不需另接外围元件就可直接输出数字信号。由于 GZ60 内部没有 I<sup>2</sup>C 模块, 设计采用软件模拟实现 I<sup>2</sup>C, SHT11 的 DATA、CLK 引脚分别与 PTD0、PTD1 连接, 具体电路连接如图 3 所示, 包括上拉电阻和 VDD 与 GND 之间的去耦电容<sup>[2]</sup>。

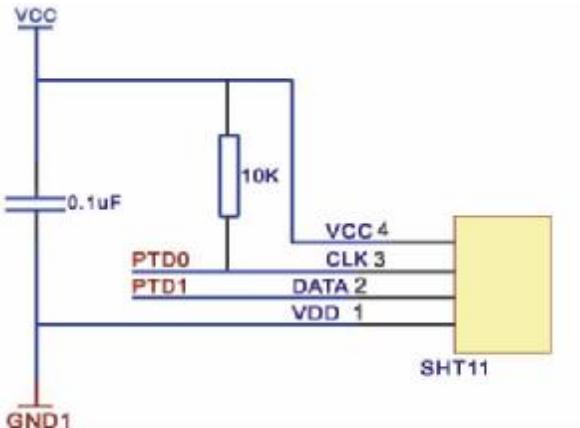


图 3 SHT11 传感器接线电路

**Fig. 3** The wiring circuit of SHT11 sensor

控制输出部分由 PTE2、PTE3、PTE4 分别连接控制热风炉进风、喷淋和温室通风装置工作的继电器驱动电路组成。

**2.1.3 CAN 总线接口电路设计。**MC68HC908GZ60 内自带 MSCAN08 模块实现 MCU 与 CAN 总线之间的数据通信, MSCAN08 接口硬件连接如图 4 所示。MSCAN08 和传输线路之间的接口采用 CAN 总线收发器 PCA82C250, 能以高达 1 Mbit/s 的位速率在 2 条有差动电压的总线电缆上传输数据。为提高 CAN 节点的抗干扰能力, MSCAN08 的 CANTx 和 CANRx 通过光耦 6N137 后再与 PCA82C250 相连, 实现总线上各 CAN 节点间的电气隔离。6N137 采用的 2 个电源 Vcc1 和 Vcc2 完全隔离<sup>[3]</sup>。

**2.2 总线转换器硬件设计** 总线转换器实现 CAN 总线和 RS232 转换, 系统通过 RS232 串口与管理端 PC 机连接。其中, CAN 总线接口电路与控制器部分相同。GZ60 内自带增强型串口模块 ESCI, PTE0、PTE1 分别为发送、接收引脚, 接口采用常见的 MAX232 芯片。

### 3 系统的软件设计

**3.1 控制器程序** 控制器程序主要分为主程序、参数采样子程序、液晶显示子程序、控制输出子程序、CAN 总线上传数据子程序以及键盘输入中断子程序和 CAN 总线下传数据中断子程序。主程序流程如图 5 所示。系统初始化后，从 MCU 的 Flash 中调出历史设置值，进行温湿度采样并显示，根据设

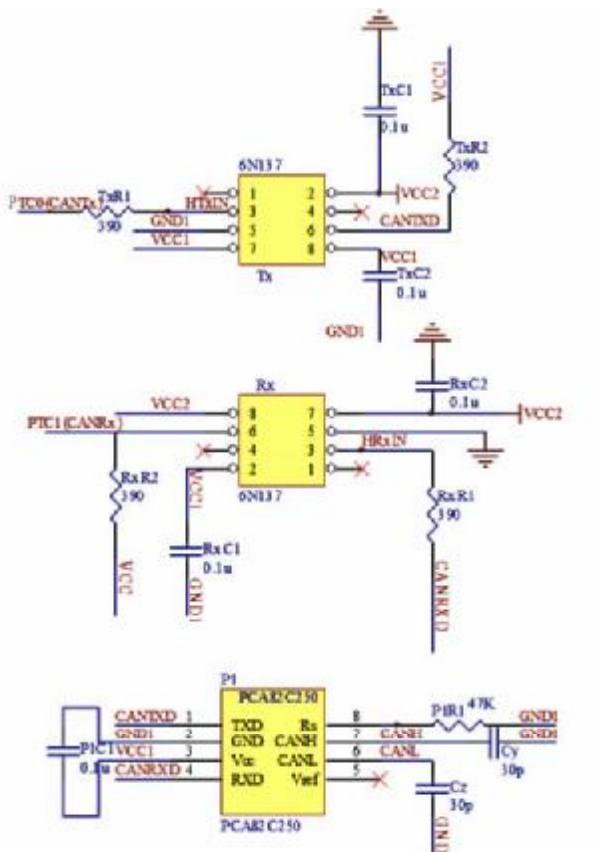


图 4 CAN 总线接线电路

**Fig. 4 CAN bus wiring circuit**

定要求判读是否输出控制,并将当前参数值及控件状态通过 CAN 总线上传。

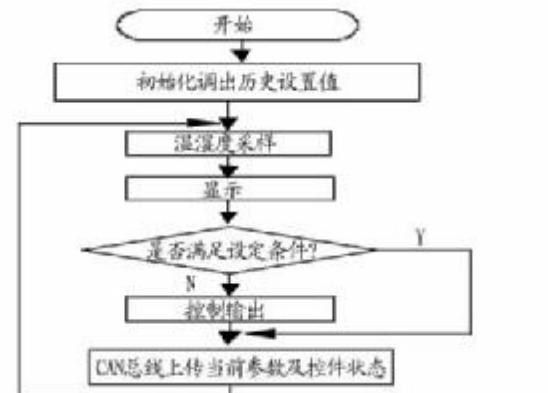


图 5 控制器主流程

**Fig. 5** The main flow of the controller

**3.1.1 测控部分程序。**设计中温湿度的测量精度和采样频率要求都不高,设计每分钟采样1次,编程模拟实现I<sup>2</sup>C功能,从PTD0上输出CLK脉冲,从PTD1上传输DATA字节,根据SHT11提供的测量温度、湿度的命令,获得温湿度的当前值,再根据SHT11的校正公式求得温湿度的实际当前值。

液晶显示器可显示参数的设置值和当前值,2种显示模式可通过键盘输入切换;键盘输入采用中断处理,GZ60 键盘中断模块提供的2个相关寄存器实现键盘中断,键盘输入实现显示模式切换和参数值现场设置的功能。输出控制子程序则根据温湿度的当前值与设定值对比,根据控制要求完成对通风、喷淋装置和热风炉进口的控制。小型简易温室的控制要求不高,该部分程序都较简单,易于实现。

**3.1.2 CAN总线通信程序。**MSCAN08模块提供13个寄存器和4个CAN报文存储缓冲区,可实现MSCAN08的初始化、报文接收和报文发送。具体可参考Freescale相关资料<sup>[4]</sup>。CAN总线通信的任务是上传当前监控情况、下载远程参数设置;为确保通信可靠,总线转换器定期检测CAN总线通信状态,向各控制器轮询发送检测帧,如在规定时间内没有收到正确响应则上传上位机报警。

为保证通信正确,制定较完整的上层协议,整个系统的通信协议组成如图6所示。



图6 系统通信协议组成

Fig. 6 The system composition of communication protocols

上层数据帧格式规定如下:

起始符	控制码 C	节点标识 I	数据长度 L	数据域 D	和校验 CS	结束符
-----	-------	--------	--------	-------	--------	-----

其中,控制码对应各任务类型(如01H表示上传当前情况,02H表示下载远程参数设置,03H表示通信状态检测;81H、82H、83H分别是3种任务的正确响应控制码;C1H、C2H分别是相应的错误响应控制码),数据域则是对应的任务内容或者没有。设计中CAN发送数据采用查询实现,接收数据(包括接收远程参数设置和通信检测帧)采用中断实现。如图7所示,控制器CAN总线上接收到数据中断后,从CAN接收缓冲区中读取数据,校验合格后,根据控制码C的情况分别处理,C=02H则设置相应控制参数,并上传正确响应;C=03H则上传通信状态正确响应帧;C=81H说明上传的控制情况帧已由总线转换器正确接收,C=C1H则表示未能正确接收,需重新上传当前控制情况。

**3.2 总线转换器程序** 总线转换器的主程序为轮询各控制器间CAN总线通信状况程序,出现异常则上传上位机报警。从CAN总线和串口上接收数据都采用中断方式处理,从CAN总线接收到正确的上层数据帧后,根据控制码情况分类,如是当前控制情况数据,则以串口数据格式上传上位机;同样从上位机串口接收到正确的上层数据帧(即为某控制器的远程参数设置),则以CAN总线格式下载到对应控制器。GZ60内自带增强型串口模块ESCI,通过分频器寄存器和ESCI波特率寄存器设置可选择波特率,通过SCI控制寄存器和状态寄存器设置可实现中断。

#### 4 上位机程序

上位机程序包括监控界面、数据库记录子程序和串口通

(上接第16523页)

- [5] 崔凤山.关于运用人工湿地处理城市污水的思考[N].环境导报,2003-03-40.
- [6] 李现武.云南:湿地治污大显身[J].环境经济杂志,2004(7):13.
- [7] 牛晓群.我国人工湿地植物系统的研究进展[J].四川环境,2005,24(5):45-47.
- [8] 刘晓涛,郭宗楼,陆琦,等.人工湿地的多重效益浅析[C].上海市湿地利用和保护研究会论文集,2002.

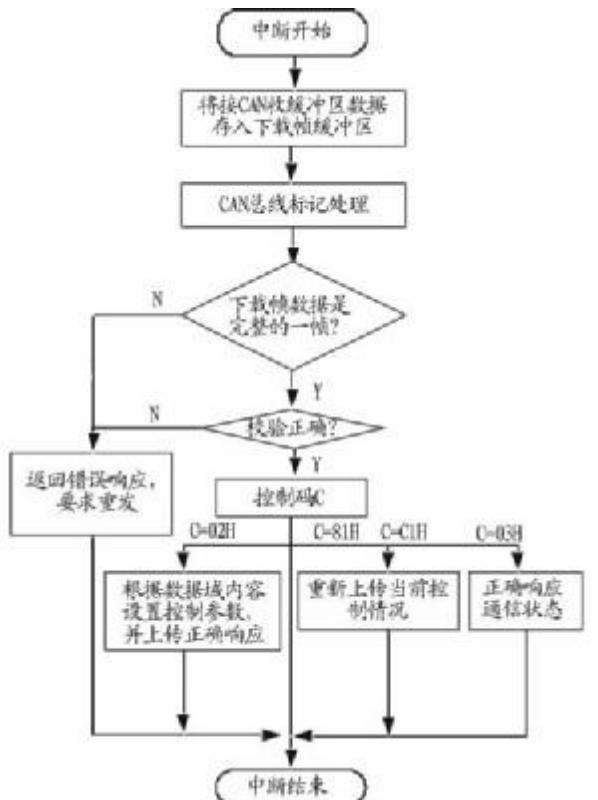


图7 控制器CAN总线接收中断子程序流程

Fig. 7 CAN-bus controller receiving interrupt subroutine flow  
信子程序,可实现实时监控各温室参数、各控制输出情况、查询历史记录、CAN总线及串口通信出错报警等功能,采用Visual Basic编程可以很容易实现。

#### 5 结语

当前CAN总线已逐步推广到各个应用领域。设计针对低成本的农业控制基本需求,引入CAN总线能较好地实现集中管理的要求,降低了生产管理成本。由于经费限制,目前农村大棚加温采用的小型燃煤热风炉还不是全自动的,需要人工点火、添煤、封火,采用集中监控,便于生产人员管理多个分散的热风炉,具有一定的实用意义。

#### 参考文献

- [1] 王宝芹,范长胜,郭艳玲.基于单片机的温室温湿度控制系统设计[J].林业机械与木工设备,2008,36(3):39-41.
- [2] 易运晖,陈南,裴昌幸.SHT1x/7x温/湿度传感器应用[J].现代电子技术,2003,159(16):105-107.
- [3] 王宜怀,刘晓升.嵌入式技术基础与实践[M].北京:清华大学出版社,2007:380-386.
- [4] Data-Sheet MC68HC908GZ60-MC68HC908GZ48-MC68HC908GZ32 Rev. 1.0, Freescale Semiconductor, Inc [EB/OL]. http://www.freescale.com/, 2004.
- [9] WU C Y. Construction of artificial wetlands and ecotourism resource development in Jilin City [J]. Journal of Landscape Research, 2009, 1(3):42-45.
- [10] WANG W B, DUAN L, TIAN Z Q. Performance of subsurface constructed wetland in river rehabilitation [J]. Agricultural Science & Technology, 2009, 10(2):149-153.