

# 南京航空航天大学

## 2018 年硕士研究生入学考试初试试题 ( A 卷 )

科目代码: 821

满分: 150 分

科目名称: 信号系统与数字信号处理

注意: ①认真阅读答题纸上的注意事项; ②所有答案必须写在答题纸上, 写在本试题纸或草稿纸上均无效; ③本试题纸须随答题纸一起装入试题袋中交回!

### 一、(每空 1 分, 共 30 分) 填空题

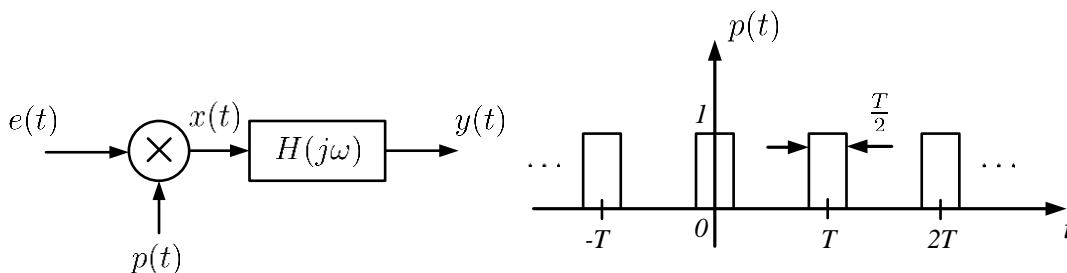
1. 已知系统的输入  $e(t)$  与输出  $r(t)$  的关系为  $r(t) = \int_{-\infty}^t \int_{-\infty}^{\mu} e(\tau) d\tau d\mu$ , 判断系统的线性、时不变性、因果性和稳定性, \_\_\_\_\_, \_\_\_\_\_, \_\_\_\_\_, \_\_\_\_\_;
2. 实信号  $f(t)$  是一个持续时间不大于  $T$  的时域有限信号, 且已知  $f(t) \leftrightarrow F(j\omega) = |F(j\omega)| \cdot e^{j\phi(\omega)}$ ; 令  $\tilde{f}(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} f(t - nT)$ , 显然  $\tilde{f}(t)$  是一个周期信号。如果将  $\tilde{f}(t)$  展开成傅里叶级数, 则三角傅里叶级数中的  $a_n =$  \_\_\_\_\_,  $b_n =$  \_\_\_\_\_, 指数傅里叶级数中的  $\dot{A}_n =$  \_\_\_\_\_,  $\tilde{f}(t)$  的平均功率  $\bar{P} =$  \_\_\_\_\_; (答案请用  $f(t)$  的频谱函数表示。)
3. 有两个门函数  $G_{\frac{\pi}{5}}(t)$  和  $G_{\frac{\pi}{10}}(t)$ , 则  $G_{\frac{\pi}{5}}(t)$  的有效频带宽度  $B_1 =$  \_\_\_\_\_ (Hz),  $G_{\frac{\pi}{10}}(t)$  的有效频带宽度  $B_2 =$  \_\_\_\_\_ (Hz); 记  $f(t) = G_{\frac{\pi}{5}}(t) \cdot G_{\frac{\pi}{10}}\left(t - \frac{\pi}{10}\right)$ , 则  $f(t)$  的有效频带宽度  $B_f =$  \_\_\_\_\_ (Hz); 如果有效带宽之外的信号忽略不计, 则对  $f(t)$  进行理想抽样的奈奎斯特 (Nyquist) 抽样频率  $f_s =$  \_\_\_\_\_;
4. 若  $f(t)$  的单边拉普拉斯变换是  $F(s)$ , 收敛域为  $\sigma > \alpha$ 。则信号  $f_1(t) = \int_0^{t-2} f(\tau) d\tau$  的单边拉普拉斯变换  $F_1(s) =$  \_\_\_\_\_, 收敛域  $\sigma >$  \_\_\_\_\_;
5.  $y(k+3) + y(k+2) - 2y(k+1) - 2y(k) = e(k+2) - 2e(k)$ , 是一个描述离散时间因果系统的差分方程。则系统的转移算子  $H(S) =$  \_\_\_\_\_, 单位函数响应  $h(k) =$  \_\_\_\_\_, 零输入响应的一般形式  $y_{zi}(k) =$  \_\_\_\_\_;
6. 离散因果系统的系统函数  $H(z) = \frac{z^2}{z^2 + 3z - 4}$ , 则单位函数响应的初值  $h(0) =$  \_\_\_\_\_, 和终值  $h(\infty) =$  \_\_\_\_\_, 系统是否稳定 \_\_\_\_\_;

7. 给定某系统的输入  $x(n)$  和输出  $y(n)$  的关系为  $y(n) = x(3n)$ ，若  $x(n) = \mu(n)$ ，则对应的输出序列  $y(n) =$  \_\_\_\_\_，判定该系统 \_\_\_\_\_（时变、时不变）系统；
8. 设某 FIR 系统冲激响应是长度为 10 的序列  $h(n) = \{1, -3, 4, -5, 7, 7-5, 4, -3, 1\}$ ， $H(e^{j\omega})$  表示其 DTFT，设  $H(k)$  表示在  $\omega = 0, \frac{2\pi}{5}, \frac{4\pi}{5}, \frac{6\pi}{5}, \frac{8\pi}{5}$  对  $H(e^{j\omega})$  进行采样获得 5 点的离散频谱，求  $H(k)$  的 5 点 IDFT 结果  $\text{IDFT}[H(k)] =$  \_\_\_\_\_，并计算  $\sum_{k=0}^4 H(k) =$  \_\_\_\_\_。
9. 已知序列  $x(n)$  和  $y(n)$  的 z 变换分别为  $X(z)$  和  $Y(z)$ ，若  $f(n)$  是  $x(n)$  与  $y(n)$  做相关运算的结果，则  $f(n) =$  \_\_\_\_\_，且  $F(z) =$  \_\_\_\_\_（用  $X(z)$  和  $Y(z)$  表示）；
10. 对一个连续时间信号  $x_a(t)$  以 20kHz 的采样率进行均匀采样，再计算 1000 个采样点的 1000 点 DFT 获得离散频谱  $X(k)$ ， $0 \leq k \leq 999$ ，则  $X(k)$  相邻采样点之间的频率间隔是 \_\_\_\_\_ Hz，其中  $k = 150$  的样本点对应的原信号频率是 \_\_\_\_\_ Hz；
11. 在常用的窗函数(矩形窗、三角形窗、升余弦窗、二阶升余弦窗等)中，主瓣宽度最窄的是 \_\_\_\_\_，如果该窗函数的长度为  $N$ ，则最大旁瓣相对于主瓣的衰减是 \_\_\_\_\_ dB。

二、（10 分）系统的方框图及  $p(t)$  的波形如图所示，其中  $T = 1\text{ms}$ ，已知  $e(t) = \frac{\sin(2t)}{t} \cos(2000\pi t)$ ，

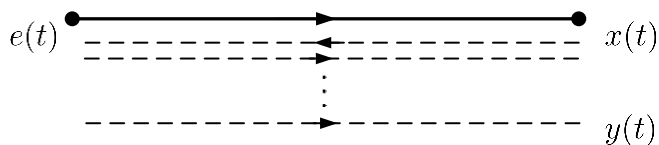
$$H(j\omega) = \begin{cases} e^{-j2\omega} & , |\omega| < 1 \\ 0 & , |\omega| > 1 \end{cases}$$

1. 求乘法器输出信号  $x(t)$  的频谱函数  $X(j\omega)$ ；
2. 求系统输出  $y(t)$ 。



三、 (15分) 在一根长的导线上传输信号会产生

延时和衰减。用 $e(t)$ 表示信号源产生的信号， $x(t)$ 表示导线的另一端接收到的信号，



则 $e(t)$ 和 $x(t)$ 的关系可简单地写成：

$x(t) = \alpha e(t - T_0)$ ，其中 $\alpha$ 是衰减因子， $T_0$ 是传输延时，并且假定它们都是常数。但是，在实际的电路系统中信号会沿导线来回反射（如图所示）。因此，实际接收到的信号是 $x(t)$ 在导线中来回反射的结果，用 $y(t)$ 表示实际接收到的信号。从 $e(t)$ 到 $y(t)$ 这个信号的传输过程可以用一个线性时不变系统来建模。

1. 试建立这个系统完整的数学模型；
2. 求这个系统的系统函数 $H(s)$ 及冲激响应 $h(t)$ ；
3. 说明这个系统是否因果，是否稳定。

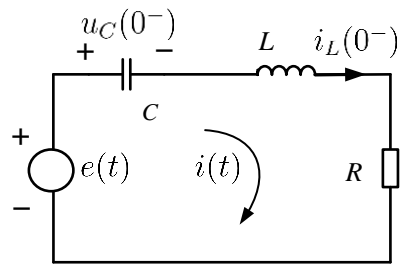
四、 (20分) 线性时不变二阶离散因果系统的单位函数响应为 $h(k)$ ，系统函数为 $H(z)$ ，且已知：1.  $h(k)$

是实序列；2.  $\lim_{z \rightarrow \infty} H(z) = \frac{3}{2}$ ， $H(-1) = 2$ ；3.  $H(z)$ 在原点 $z = 0$ 处有一个二阶零点；4.  $H(z)$ 的两个极点，其中一个位于 $|z| = \frac{1}{2}$ 的圆上，且不在实轴上。

1. 试确定系统函数 $H(z)$ ；
2. 根据 $H(z)$ 求单位函数响应为 $h(k)$ ；
3. 用 $x(k)$ 表示激励， $y(k)$ 表示响应，写出系统差分方程；
4. 画出系统的直接型方框图；
5. 若已知系统初始条件 $y_{zi}(0) = 0$ ， $y_{zi}(1) = \frac{\sqrt{3}}{4}$ ，求零输入响应 $y_{zi}(k)$ 。

五、 (15分) 电路如图所示，已知 $L = 1H$ ， $C = 1F$ ， $R = 2\Omega$ ， $e(t) = 2\varepsilon(t)$ 。

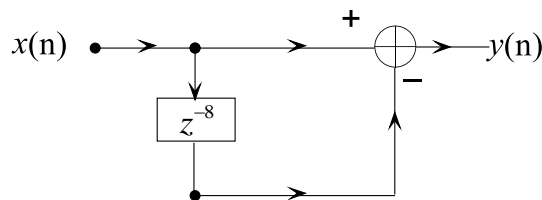
1. 以回路电流 $i(t)$ 为系统响应，求系统函数 $H(s)$ 及单位冲激响应 $h(t)$ ；
2. 求零状态响应 $i_{zs}(t)$ ；
3. 已知电容初始电压 $u_C(0^-) = 1V$ ，电感初始电流 $i_L(0^-) = 1A$ ，作运算等效电路，并求零输入响应电流 $i_{zi}(t)$ 。



六、（20分）已知  $x(n] = 2\delta(n) + \delta(n-1) + \delta(n-3)$ ，解答下列各题：

1. 若  $x(n)$  的 5 点 DFT 谱为  $X(k)$ ， $0 \leq k \leq 4$ ，且  $Y(k) = X^2(k)$ ，求  $Y(k)$  的 5 点 IDFT 结果  $y(n)$ ；
2. 求  $x(n)$  和  $y(n)$  的线性卷积结果  $f(n) = x(n) * y(n)$ ；
3. 若  $w(n) = y[\langle n+2 \rangle_8] R_8(n)$ ，求  $x(n)$  和  $w(n)$  的 8 点圆周卷积结果  $g(n) = x(n) \otimes_8 w(n)$ ；
4. 若  $x(n)$  的 4 点 DFT 谱为  $X(k)$ ， $0 \leq k \leq 3$ ，分别求出  $X(k)$  的实部频谱  $\text{Re}[X(k)]$  和虚部频谱  $\text{Im}[X(k)]$ 。

七、（20分）某因果数字滤波器的系统实现框图如下图所示：



1. 请写出该滤波器的系统函数  $H(z)$  及其收敛域；
2. 求  $H(z)$  零、极点，并判断该系统的类型（FIR 系统、IIR 系统）；
3. 求该滤波器的频率响应  $H(e^{j\omega})$ ，如果记  $H(e^{j\omega}) = H(\omega)e^{j\theta(\omega)}$ ，其中  $H(\omega)$  为幅度函数， $\theta(\omega)$  为相位函数，请分别求出  $H(\omega)$  和  $\theta(\omega)$ ，并判断该系统是否为线性相位系统；
4. 若输入  $x(n) = \cos(\frac{\pi}{8}n) + 3\cos(\frac{3\pi}{4}n - \frac{\pi}{8})$ ，求滤波器的输出  $y(n)$ 。

八、（20分）一个线性时不变系统的系统函数为

$$H(z) = \frac{z^{-1} - a^*}{1 - az^{-1}}, \quad (* \text{ 表示共轭运算})$$

其中， $a$  为复常数，且  $|a| < 1$

1. 求实现该系统的差分方程；
2. 证明该系统是一个全通系统，即系统的幅频响应  $|H(e^{j\omega})|$  为常数；
3. 如下图，将该系统与另一个系统  $G(z)$  级联，以使整个系统的输出  $w(n)$  等于输入  $x(n)$ 。求整个系统的冲激响应  $f(n)$ ，以及整个系统的系统函数  $F(z)$ ；
4. 假设  $G(z)$  是稳定系统，写出  $G(z)$  的表达式、零极点和收敛域，并求该系统的冲激响应  $g(n)$ 。

