

A photograph of a waterfall cascading over mossy rocks in a forest. The water is white and frothy as it falls, creating a misty spray at the bottom. The surrounding rocks and trees are covered in green moss, and the background is a dense forest of green trees.

第三章

一元流体动力学基础

本章学习重点：

- 理解欧拉法描述流体运动的有关概念；
- 掌握流体动力学方程：

连续性方程、能量方程和动量方程。

§ 3—1 描述流体运动的两种方法

一、拉格朗日(Lagrange)法 ←—— 质点系法

1、研究方法 ——从每一个流体质点的运动情况开始研究，进而得出整个流体的运动规律。“跟踪”的描述方法。

2、表达式：

$$\left\{ \begin{array}{l} x = x(a, b, c, t) \\ y = y(a, b, c, t) \\ z = z(a, b, c, t) \end{array} \right.$$

其中：

a, b, c, t ——被称作拉格朗日变量。

讨论：

- (1) 当 a 、 b 、 c 为变量， t 为定量时，表示各质点在某时刻的空间分布情况；
- (2) 当 a 、 b 、 c 为定量， t 为变量时，表示某一质点在一段时间内的运动轨迹；
- (3) 当 a 、 b 、 c 、 t 均为变量时，表示任一时刻、任一质点的运动情况。

3、研究对象

质点

4、拉格朗日法的优、缺点：

优点

此法概念清楚，只要确定了流体的运动规律（即空间坐标表达式），即可求得加速度，从而利用牛顿第二定律建立起作用于该质点的力的关系式。

缺点

实际运用困难，在工程中无大的实际意义。因为我们关心的是流体的宏观运动，故一般采用下面的欧拉法。

二、欧拉 (Euler)法 ← 流场法

1、研究方法

——在流场中任取固定位置，研究流体通过该固定点时的运动情况。此法是以大量的流体分子作研究对象。

流场——流体运动时所占据的空间。

此法通过在流场中取足够多的固定空间点，将所有流经此点的流体质点运动情况作综合分析，从而得出整个流体的运动情况。

2、表达式:

(1) 压强场: $p = p(x, y, z, t)$

(2) 密度场: $\rho = \rho(x, y, z, t)$

(3) 速度场:
$$\begin{cases} u_x = u_x(x, y, z, t) \\ u_y = u_y(x, y, z, t) \\ u_z = u_z(x, y, z, t) \end{cases}$$

x, y, z, t
—欧拉变量

讨论:

- 1> 当 x, y, z 一定, t 为变量时, 表示任意时刻质点通过某固定点时的速度变化情况;
- 2> 当 x, y, z 为变量, t 一定时, 表示某时刻整个流场内质点速度的分布情况;
- 3> 当 x, y, z, t 均为变量时, 表示任意时刻、整个流场的速度变化情况。

(4) 加速度场:

$$\begin{aligned} a_x &= \frac{du_x}{dt} = \frac{\partial u_x}{\partial t} + \frac{\partial u_x}{\partial x} u_x + \frac{\partial u_x}{\partial y} u_y + \frac{\partial u_x}{\partial z} u_z \\ a_y &= \frac{du_y}{dt} = \frac{\partial u_y}{\partial t} + \frac{\partial u_y}{\partial x} u_x + \frac{\partial u_y}{\partial y} u_y + \frac{\partial u_y}{\partial z} u_z \\ a_z &= \frac{du_z}{dt} = \frac{\partial u_z}{\partial t} + \frac{\partial u_z}{\partial x} u_x + \frac{\partial u_z}{\partial y} u_y + \frac{\partial u_z}{\partial z} u_z \end{aligned}$$

当地加速度（时变导数）：表示流体通过某固定点时速度随时间的变化率。

迁移加速度（位变导数）：表示某一时刻流体流经不同空间点时速度的变化率。

3、研究对象：——流场

4、特点：

——欧拉法是以流场而非单个的质点做研究对象，故相对于拉格朗日法简便，在工程中具有实用意义，故一般可采用欧拉法研究流体的运动规律。

§ 3—2 描述流体运动的基本概念（欧拉法）

一、迹线、流线

——描述流体的运动，除可用数学表达式表述外，还可用更直观的图形来描述。

1、迹线

——表示某质点在一段时间内的运动轨迹。迹线可以反映出同一质点在不同时刻的速度方向。



2、流线——

某一瞬时，流场空间中的一条曲线，其上任何一点的速度均与该曲线相切。

流场——是由无数流线构成的，各空间点的流速均与流线相切。

(1) 流线的特点：

1> 流线互不相交,且为光滑曲线(因为同一时刻、同一质点只有一个速度 矢量); 但驻点、奇点除外。

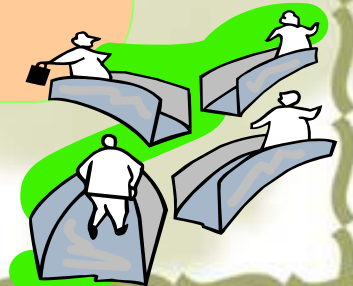
- 2> 流线充满整个流场, 每个质点都位于一条流线上;
- 3> 某断面上流线的疏密, 可反映该断面流速的大小。

(2) 流线微分方程:

$$\frac{dx}{u_x} = \frac{dy}{u_y} = \frac{dz}{u_z} = \frac{ds}{u}$$

其中 t 是参变量,
在积分过程中可作为
常量。

将上式积分即可得
流线方程。



例：已知流速场为

$$u_x = \frac{q}{2\pi} \frac{x}{x^2 + y^2}, \quad u_y = \frac{q}{2\pi} \frac{y}{x^2 + y^2}, \quad u_z = 0$$

其中 q 为常数，求流线方程。

解：流线的微分方程为

$$\frac{dx}{x} = \frac{dy}{y}$$

$$\frac{dx}{\frac{q}{2\pi} \frac{x}{x^2 + y^2}} = \frac{dy}{\frac{q}{2\pi} \frac{y}{x^2 + y^2}}$$

或 $\ln x = \ln y + C'$

积分得 $y = Cx$

可见，流线是 oxy 平面上过原点的一族直线（这种流动称为平面流动）

二、流管、流束、过流断面、元流、总流（p55 第四节内容）

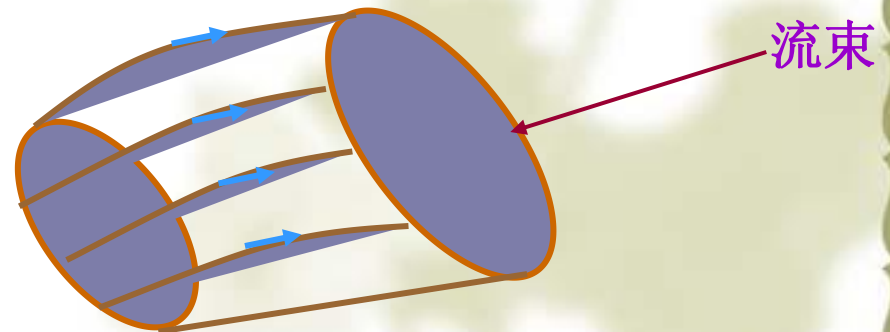
1、流管 ——在流场中作一非流线且不相交的封闭曲线，然后由曲线上的各点作流线，所构成的管状面。

特点：流体的质点不能穿越流管；

若流动为恒定流，则流管的形状、位置不变。

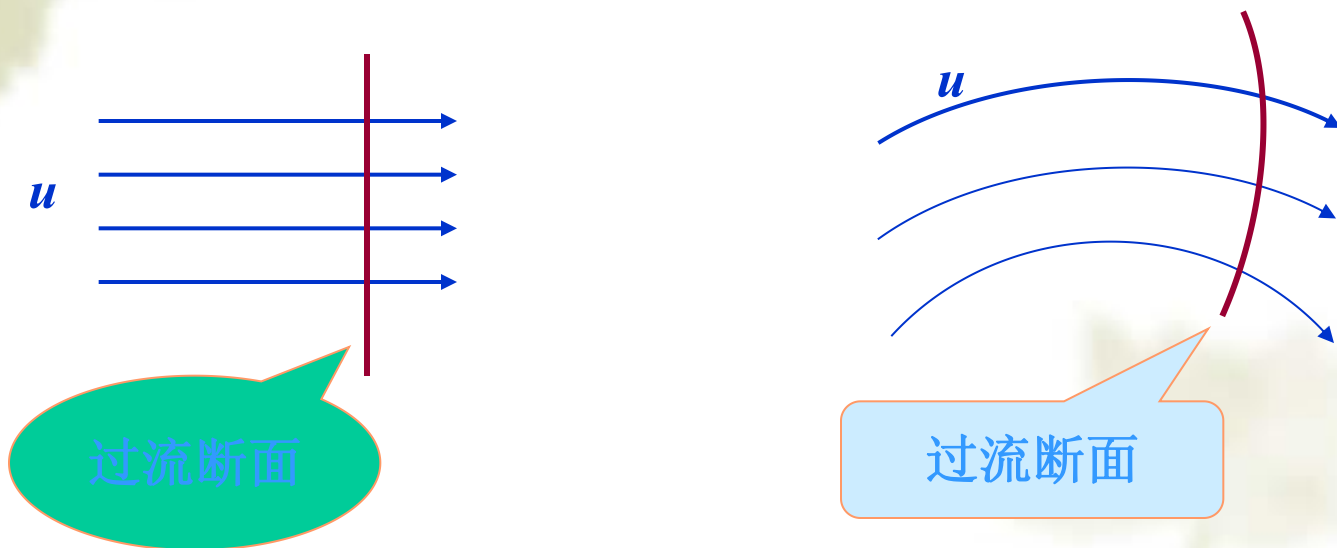
2、流束

——流管内所包容的流体。



3、过流断面——横断流束并和其中所有流线都正交的横断面。

特点：过流断面可以是曲面，也可以是平面。



4、元流——过流断面面积无限小的流束。

特点：

- (1) 若流动为恒定流，则元流的形状、位置不变；
- (2) 同一过流断面上，各点的运动要素可认为相等。

5、总流 —— 过流断面面积为有限大的流束。

总流可看成无数多元流之和，其过流断面面积等于各元流过流断面面积的积分。

用简图解释

三、流量、断面平均流速（p56）

1、流量 Q —— 单位时间内通过过流断面的流体的量。

(1) 表示方法:

}	体积流量	m^3 / s	l / s
	重量流量	kN/s	N/s
	质量流量	kg/s	

一般用于
不可压缩流
体。

可用于
可压缩
流体

(2) 计算式:

$$Q = \int_A dQ = \int_A u dA$$

2、断面平均流速 v

——假想的均匀分布在过流断面上的流速，以它通过的流量与以实际流速分布通过的流量相等。

即过流断面上各点流速的加权平均值。

以符号 v 表示，
单位为 m/s 。

计算式：

$$v = \frac{Q}{A} = \frac{\int_A u dA}{A}$$



§ 3—3 流体运动的分类

一、恒定流与非恒定流

——按流体各点的运动要素是否随时间改变而划分
(参见53页)

1、恒定流 ——流体各点的运动要素均不随时间改变的流动。

(1) 函数关系:

$$\begin{cases} u = u(x, y, z) \\ p = p(x, y, z) \end{cases}$$

运动要素仅是坐标的函数，与时间无关。

其当地加速度为零:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial p}{\partial t} = 0$$

(2) 特点:

- 1> 当地加速度为零;
- 2> 流线、迹线重合;
- 3> 流管的位置、形状不随时间改变。

2、非恒定流

—流体空间各点有一个运动要素随时间改变即为非恒定流。

(1) 函数关系:

$$\begin{cases} u = u(x, y, z, t) \\ p = p(x, y, z, t) \end{cases}$$

(2) 特点：与恒定流相反。

3、恒定流与非恒定流的判别标准

可据当地加速度是否为零加以判断

恒定流与非恒定流相比，在欧拉变量中少了一个变量 t ，从而使问题变得相对简单，故在工程中通常可将非恒定流问题简化为恒定流来处理（运动要素随时间变化不太大，不影响计算精度）。在实际工程中，绝对的恒定流几乎不存在。

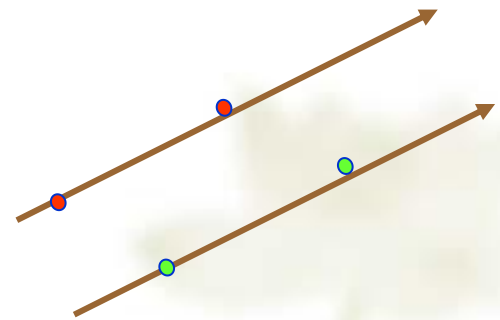
二、均匀流与非均匀流

——按运动要素是否随流程改变来划分。

1、均匀流

(参见62-63页)

——某时刻，流体各相应点（位于同一流线上的点）的流速都不随流程改变的流动。



特点:

- 1> 流体的迁移加速度为零;
- 2> 流线是平行的直线;
- 3> 各过流断面上流速分布沿程不变。

2、非均匀流

——某一时刻，流体相应点的流速因位置的不同而不同的流动。

特点： 与上反。

可据迁移加速度
是否为零来判断

3、均匀流与非均匀流的判别标准

4、注意：

(1) 恒定流与均匀流的概念区别；

(2) 据以上对流体流动的两种分类方法，
可将流动分为四种形式。

即：

恒定均匀流， 非恒定均匀流，
恒定非均匀流， 非恒定非均匀流。

三、渐变流与急变流

—按流线是否接近平行直线来划分。(参见61页)

1、渐变流 —流线之间夹角很小，各流线为近似的平行直线。

特点：

- (1) 过流断面近似平面；
- (2) 同一过流断面上，流体各点的动压强分布符合静压强分布。
- (3) 均匀流是渐变流的特例，同时具有以上两点。

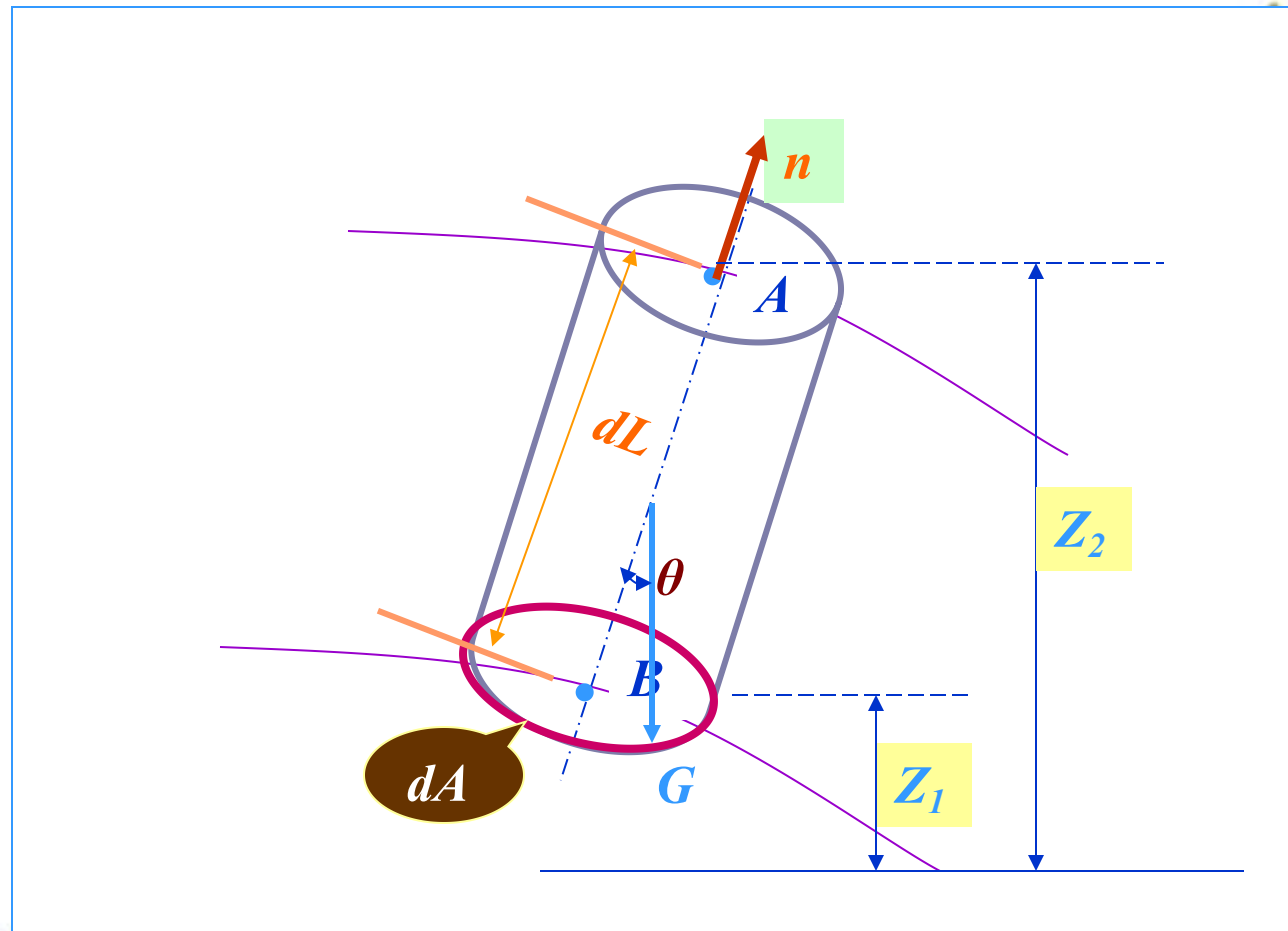
简单分析：

在均匀流过流断面上任作一微小柱体，长为 dL ，截面积为 dA 。然后，分析该微元体的受力情况。由于流体在 n 方向（轴向）上没有流速，故 n 方向上的合力应平衡。

假设:

A点: 压强为 p_A , 面积为 dA ;

B点: 压强为 p_B , 面积为 dA ; 微元体的密度为 ρ



平衡方程：
$$-p_A dA + p_B dA - \rho g dA dl \cos\theta = 0$$

其中：
$$\cos\theta = \frac{Z_2 - Z_1}{dl}$$

代入上式
即可得证：

$$Z + \frac{p}{\rho g} = C$$

说明：

- 1> 对不同的过水断面，常数 C 是不同的。
- 2> 过水断面两侧液体互相作用的动水压力可按静水压力公式计算。

2、急变流

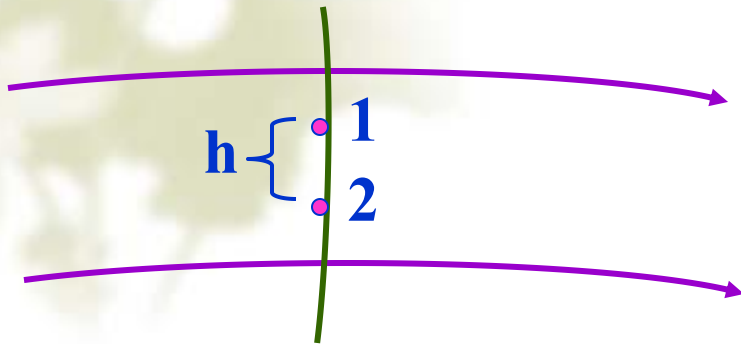
——流线间的夹角较大，流线的曲率半径较大的流动。 如突扩、水跌等。

3、注：

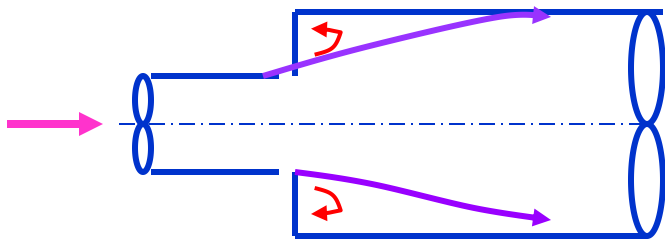
渐变流、急变流是相对而言的，两者的区分要视工程精度而言。渐变流简单、易计算。

无渐变流的特点

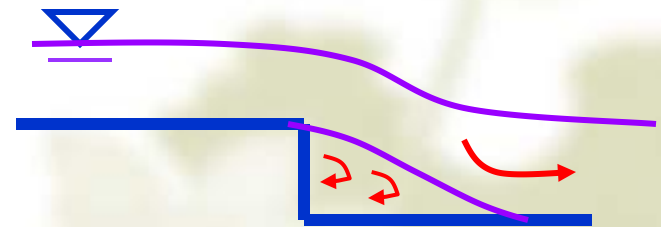
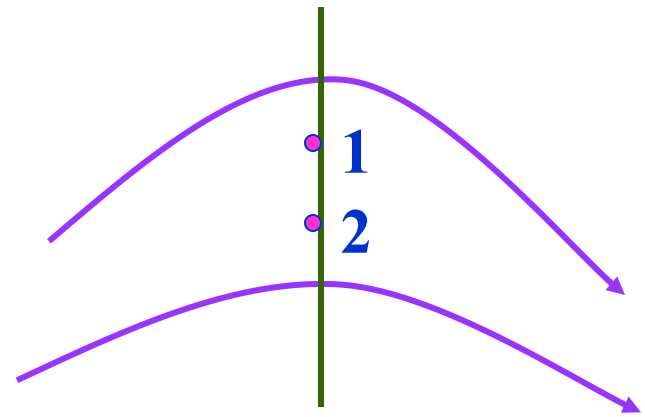
渐变流过流断面



$$P_2 = p_1 + \gamma h$$



急变流过流断面



四、有压流、无压流、射流

按总流边界的限制情况划分

1、有压流 ——流体的流动边界全部是固体的流动。

如给水管路

2、无压流 ——具有自由表面的液体流动。

如明渠、无压涵管等

3、射流 ——流体经孔口或管嘴喷射到空间的流动

五、一元、二元、三元流

← 按空间位置坐标变量的个数划分

1、一元流 — 运动要素是一个空间坐标及时间的函数。

若引用断面平均流速概念，可将某些流动视为一元流动，即： $v = v(s, t)$ ，这是对实际流动的很大简化。

2、二元流 — 运动要素是两个空间坐标及时间的函数。

即： $u = u(x, y, t)$

3、三元流 —运动要素是三个空间坐标及时间的函数。

为简化问题，只需突出主要流动方向，沿该方向选取坐标 s （一般是曲线坐标）流速 u 可表示为：
$$u = u(s, t)$$

§ 3—4 连续性方程

一、控制体的概念

控制体——流场中一固定不变的空间体积。

控制面——控制体的边界面，是一封闭的表面。

(1) 控制面的特点：

- 1> 控制面相对于坐标系固定不变；
- 2> 控制面上可以有质量交换；
- 3> 控制面上受到外力作用；
- 4> 控制面上可以有能量交换；

(2) 控制体的概念对应的是欧拉法，即以固定的空间点为研究对象。

二、连续性方程（恒定、均匀、不可压缩流体）

推导依据是：质量守恒及恒定流的特性。

1、方程：

(1) 元流的连续性方程： $u_1 dA_1 = u_2 dA_2 = dQ$

(2) 总流的连续性方程：
$$\begin{cases} v_1 A_1 = v_2 A_2 = Q & (\rho = c) \\ \rho_1 v_1 A_1 = \rho_2 v_2 A_2 \end{cases}$$

2、适用范围：

- 1> 汇流、分流；
- 2> 理想、非理想流体；
- 3> 不涉及任何作用力。

3、分析：

条件：恒定流，无 $\pm Q$

依据：质量守恒定律

设**1-1**断面 A_1 、 v_1 ， **2-2**断面 A_2 、 v_2

dt

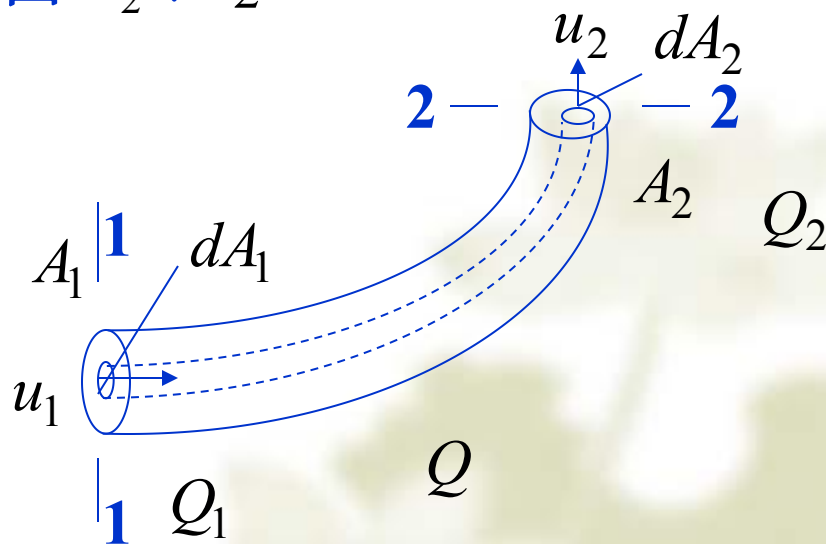
流入 $m_1 = \rho_1 A_1 v_1 dt = \rho_1 Q_1 dt$

流出 $m_2 = \rho_2 A_2 v_2 dt = \rho_2 Q_2 dt$

质量守恒：

$$\rho_1 Q_1 = \rho_2 Q_2$$

$$\rho_1 v_1 A_1 = \rho_2 v_2 A_2$$



若 $\rho_1 = \rho_2$ 则: $v_1 A_1 = v_2 A_2$

元流:
$$\begin{cases} \rho_1 dQ_1 = \rho_2 dQ_2 \\ \rho_1 u_1 dA_1 = \rho_2 u_2 dA_2 \end{cases}$$

$\rho = c$
$$\begin{cases} dQ_1 = dQ_2 \\ u_1 dA_1 = u_2 dA_2 \end{cases}$$

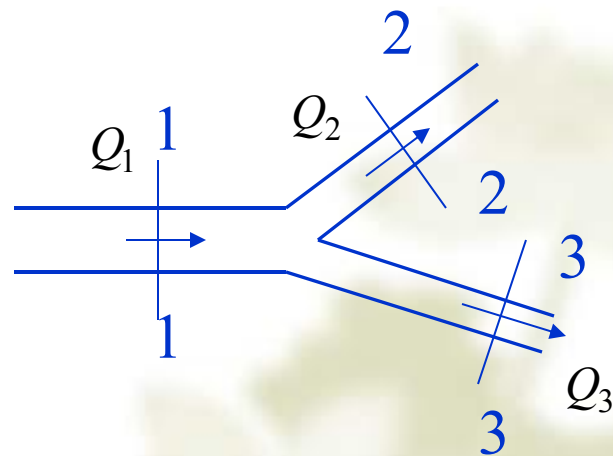
3、当有 $\pm Q$ 时, (根据质量守恒定理)

分流: $\rho_1 Q_1 = \rho_2 Q_2 + \rho_3 Q_3$

常 ρ $Q_1 = Q_2 + Q_3$

$$v_1 A_1 = v_2 A_2 + v_3 A_3$$

举例: P58 例3-2 例3-3 P57 例3-1



§ 3-4 恒定元流能量方程

一、元流能量方程

1、方程

(1) 条件：理想不可压缩流体恒定元流

(2) 方程：
$$\frac{p_1}{\gamma} + z_1 + \frac{u_1^2}{2g} = \frac{p_2}{\gamma} + z_2 + \frac{u_2^2}{2g}$$

或
$$\frac{p}{\gamma} + z + \frac{u^2}{2g} = c$$

(3) 各项值都是断面值。物理意义为

z : 位置水头 单位位能

$\frac{p}{\gamma}$: 压强水头 单位压能 $\frac{u^2}{2g}$: 流速水头 单位动能

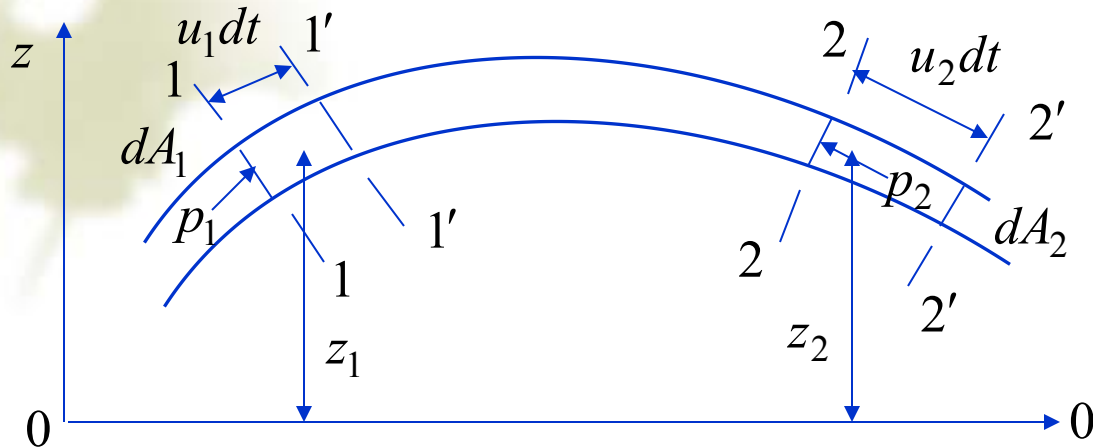
$H_p = z + \frac{p}{\gamma}$ 测压管水头, 单位势能

$H = \frac{p}{\gamma} + z + \frac{u^2}{2g}$ 总水头, 单位总能量

2、分析 推导

(1) 依据：功能原理 外力做功=机械能量的增加

(2) 分析



外力做功：
$$p_1 dA_1 u_1 dt - p_2 dA_2 u_2 dt = (p_1 - p_2) dQ dt \quad (1)$$

机械能增加：

a) 动能
$$\frac{\gamma dQ dt}{g} \left(\frac{u_2^2}{2} - \frac{u_1^2}{2} \right) = \gamma dQ dt \left(\frac{u_2^2}{2g} - \frac{u_1^2}{2g} \right) \quad (2)$$

b) 位能
$$\gamma dQ dt (z_2 - z_1) \quad (3)$$

根据功能原理
$$(1) = (2) + (3)$$

整理得：
$$(p_1 + \gamma z_1 + \gamma \frac{u_1^2}{2g})dQ = (p_2 + \gamma z_2 + \gamma \frac{u_2^2}{2g})dQ$$

除以 γdQ 得单位能量方程

$$\frac{p_1}{\gamma} + z_1 + \frac{u_1^2}{2g} = \frac{p_2}{\gamma} + z_2 + \frac{u_2^2}{2g} \longrightarrow \text{元流的总能量方程}$$

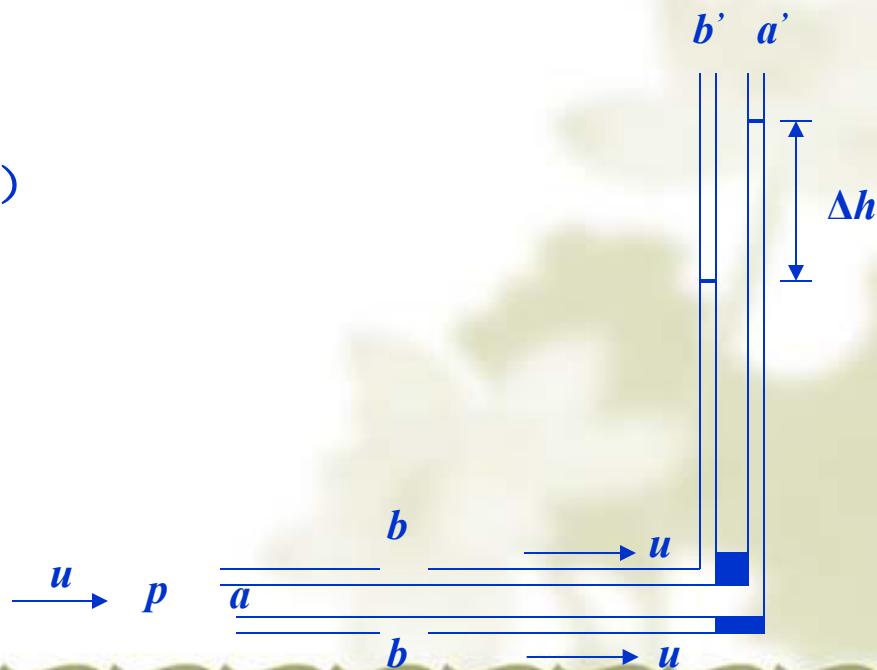
1、2两断面的选取是任意的

推广：
$$\frac{p}{\gamma} + z + \frac{u^2}{2g} = c$$

二、毕托管（元流能量方程的应用）

1、原理

应用元流伯努利方程，
通过测量点压强的方法
间接地测出点速度的大小。



列a、b 流线元流能量方程

$$\frac{p_a}{\gamma} + 0 + 0 = \frac{p_b}{\gamma} + 0 + \frac{u^2}{2g}$$

$$u = \sqrt{2g \frac{p_a - p_b}{\gamma}}$$

$$p_a - p_b = \gamma \Delta h$$

$$u = \sqrt{2g \Delta h}$$

修正: $u = \varphi \sqrt{2g \Delta h}$

气流:

$$p_a - p_b = \gamma' \Delta h$$

$$u = \varphi \sqrt{2g \frac{\gamma'}{\gamma} \Delta h}$$

举例：P61[例3-4] 毕托管测流速 已知水柱 $h_v=3\text{cm}$ ，空气容重 $\gamma' = 11.8 \frac{\text{N}}{\text{m}^3}$
 ϕ 取1。求：

- (1) 风道中的空气流速 (22.1m/s)；
- (2) 管道中的水流速度 (0.766m/s)。

例2 物体绕流如图，上游无穷远处流速 $u_\infty = 1.2 \frac{\text{m}}{\text{s}}$ ，压强 $p_\infty = 0$ 的水流

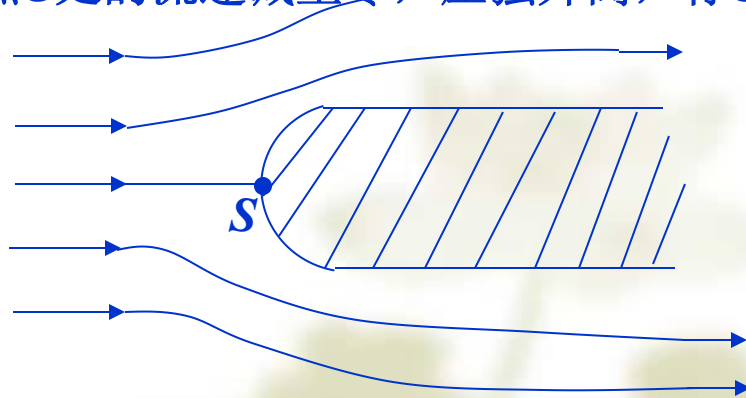
受到迎面物体的障碍后，在物体表面上的顶冲点S处的流速减至零，压强升高，称S点为停滞点或驻点。求滞留点S处的压强。

解：设滞留点S处的压强为 p_s ，
 粘性作用可以忽略。根据
 通过S点的流线上伯努利方程有

$$\frac{u_\infty^2}{2g} + \frac{p_\infty}{\gamma} + z_\infty = \frac{u_s^2}{2g} + \frac{p_s}{\gamma} + z_s$$

将数据代入并整理得

$$\frac{p_s}{\gamma} = \frac{u_\infty^2}{2g} + \frac{p_\infty}{\gamma} - \frac{u_s^2}{2g} = \frac{1.2^2}{2 \times 9.8} + 0 - 0 = 0.073 \text{m}$$



§ 3-5 恒定总流能量方程

一、过流断面的压强分布 p62

1、均匀流过流断面

2、渐变流

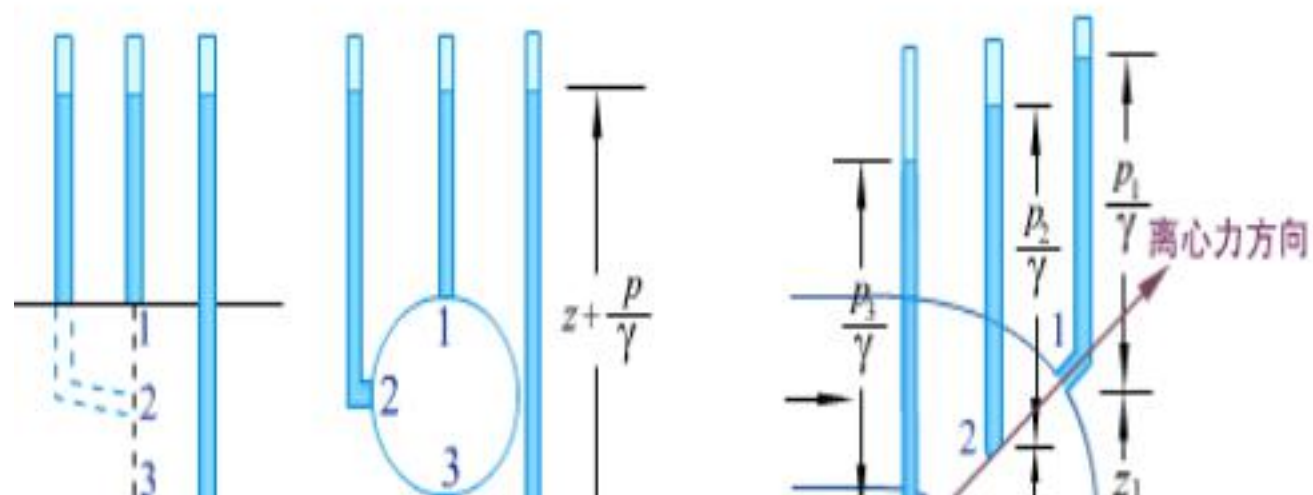
流速沿流向变化所形成的惯性小，可忽略不计，流线接近平面。过流断面可以是平面。压强分布也服从流体静力学规律。（静力学压强分布规律）

3、急变流（了解）

几种情况：

- (1) 流体在弯管中的流动
- (2) 流体通过水箱上的孔口流动
- (3) 明渠中，水流绕曲面流动。
- (4) 弯管流量计

..... 渐变流与急变流断面压强分布



二、恒定总流能量方程式

1. 推导依据：（1）元流的能量方程；

（2）连续性方程 $dQ=u_1dA_1= u_2dA_2$ 。

2、方程

$$z_1 + \frac{p_1}{\gamma} + \frac{\alpha_1 v_1^2}{2g} = z_2 + \frac{p_2}{\gamma} + \frac{\alpha_2 v_2^2}{2g} + h_w$$

3、分析

对元流能量方程进行积分

（1）实际元流能量方程

$$z_1 + \frac{p_1}{\gamma} + \frac{u_1^2}{2g} = z_2 + \frac{p_2}{\gamma} + \frac{u_2^2}{2g} + h'_w$$

(2) 积分

$$\int_{A_1} (p_1 + \gamma z_1 + \gamma \frac{u_1^2}{2g}) dQ = \int_{A_2} (p_2 + \gamma z_2 + \gamma \frac{u_2^2}{2g}) dQ + \int_Q \gamma h'_w dQ$$

I) 势能积分

$$\int (p + \gamma z) dQ = \int (\frac{p}{\gamma} + z) \gamma dQ = (\frac{p}{\gamma} + z) \gamma Q$$

II) 动能各积分

$$\int_Q \gamma \frac{u^2}{2g} dQ = \int_A \gamma \frac{u^3}{2g} dA = \frac{\gamma}{2g} \int_A u^3 dA$$

以 $\frac{\gamma}{2g} \int_A v^3 dA$ 代替，引入修正系数 α

$$\alpha = \frac{\int u^3 dA}{\int v^3 dA} = \frac{\int u^3 dA}{v^3 A}$$

则

$$\int_Q \gamma \frac{u^2}{2g} dQ = \frac{\alpha v^2}{2g} \gamma Q$$

iii) 损失积分

$$\int_Q \gamma h'_w dQ = \gamma h_w Q$$

h_w 为平均单位能量损失。

(3) 各符号意义： 参考元流。

三、方程的应用条件及使用方法

- 1、应用条件： (1) 流体的流动为恒定流； (2) 流体不可压缩；
(3) 流体所受质量力只有重力； (4) 流体运动是连续的。

2、使用方法： 简言之，分析流动，划分断面，选择基准面，写出方程。

(1) 选择基准面： 原则上可任选，一般可尽量使一位置水头为零 (即： $Z=0$) 。

(2) 选择计算断面： 1> 渐变流过流断面； 2> 已知数较多的断面；
3> 包含未知数的断面。

(3) 选择计算点： 1> 对圆形管路，可选择在轴心处； 2> 对明渠，
可选择在液面上。

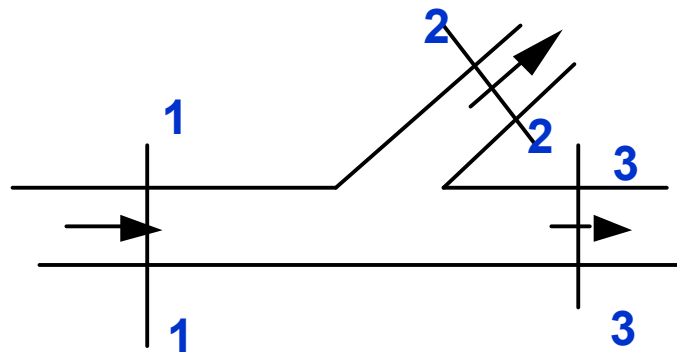
(4) 公式中的压强 p ： 可以是绝对压强，也可以是相对压强，只要方程前后统一即可 (对气体必须是绝对压强) 。

3、公式中的 $\gamma = \rho g$ 是指计算流体的重度，各项单位要统一。

四、方程的延伸应用

1、有汇流或分流时：
可分别列方程，如：

- 1—1与2—2 断面
- 1—1与3—3 断面



2、有能量输入或输出时,可列方程:

H_m ——输入或输出能量

$$z_1 + \frac{p_1}{\gamma} + \frac{\alpha_1 v_1^2}{2g} \pm H_m = z_2 + \frac{p_2}{\gamma} + \frac{\alpha_2 v_2^2}{2g} + h_w$$

五、方程应用举例

1、 [例3-7]、[例3-8]、[例3-9] P68-71

自学

2、文丘里流量计

原理：根据能量方程、连续性方程。由压差的量测求出流速和流量。

写1、2断面的能量方程式：

$$0 + \frac{p_1}{\gamma} + \frac{v_1^2}{2g} = 0 + \frac{p_2}{\gamma} + \frac{v_2^2}{2g}$$

移项

$$\frac{p_1}{\gamma} - \frac{p_2}{\gamma} = \frac{v_2^2}{2g} - \frac{v_1^2}{2g} = \Delta h$$

连续性方程：

$$v_1 \times \frac{\pi}{4} d_1^2 = v_2 \times \frac{\pi}{4} d_2^2$$

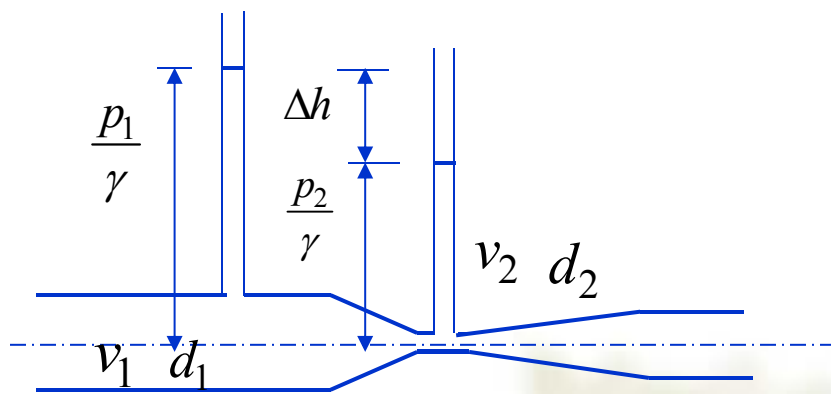
整理得：

$$Q = \frac{\pi}{4} d_1^2 \sqrt{\frac{2g\Delta h}{\left(\frac{d_1}{d_2}\right)^4 - 1}} = K \sqrt{\Delta h}$$

修正：

$$Q = \mu K \sqrt{\Delta h}$$

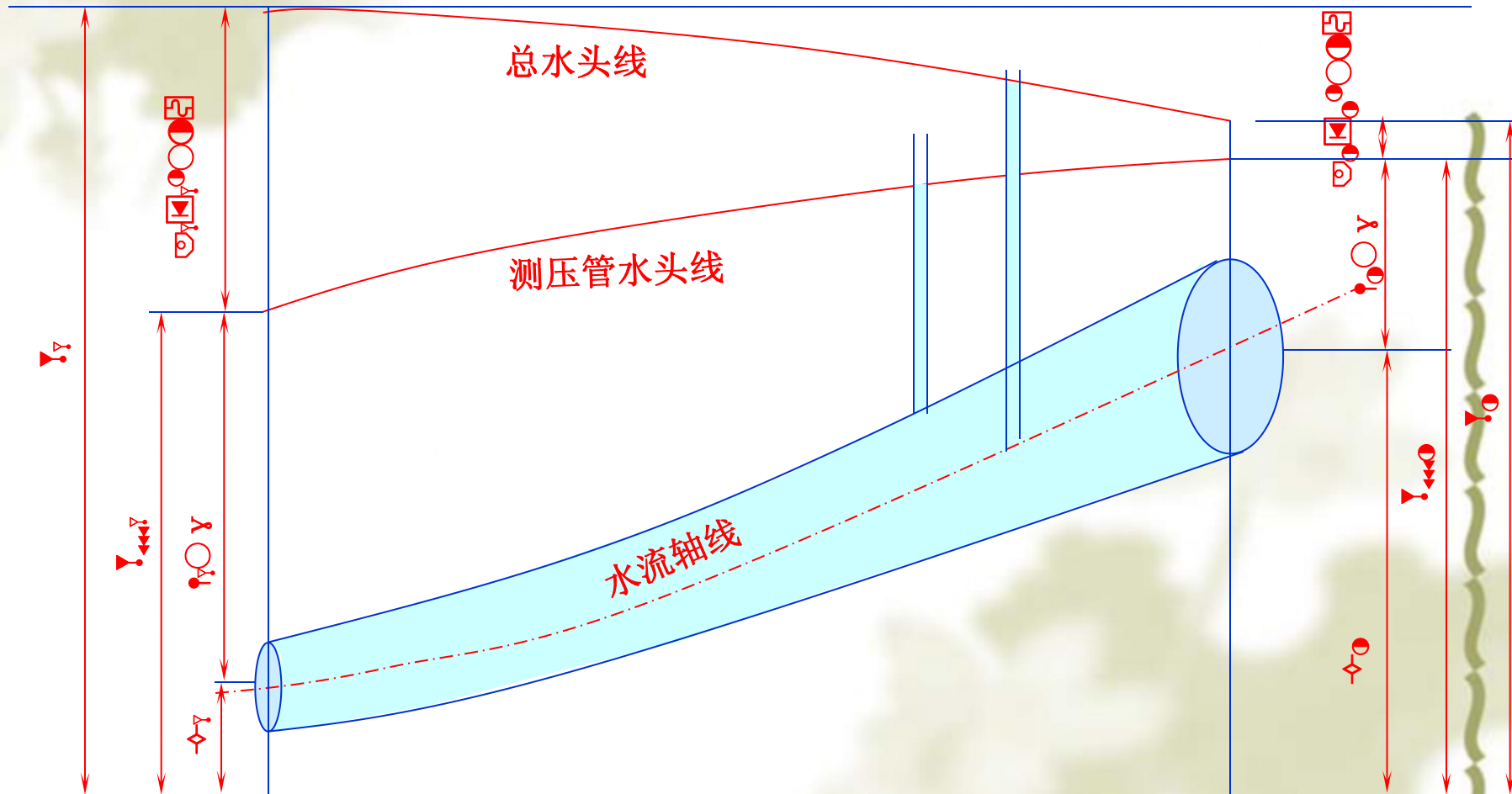
其中 K 、 μ 分别表示仪器常数和文丘里流量计系数。





六、水头线及其绘制

1、水头线：表示总流沿程能量变化的几何图示。



2、水头线的绘制

步骤：1) 先定基准线和总流的中心线（管轴线）；

2) 绘总水头线，为此先求出起始断面的总水头值，以确定总水头线的起点；

3) 计算各项局部水头损失和各段的沿程水头损失；*详见第四章*

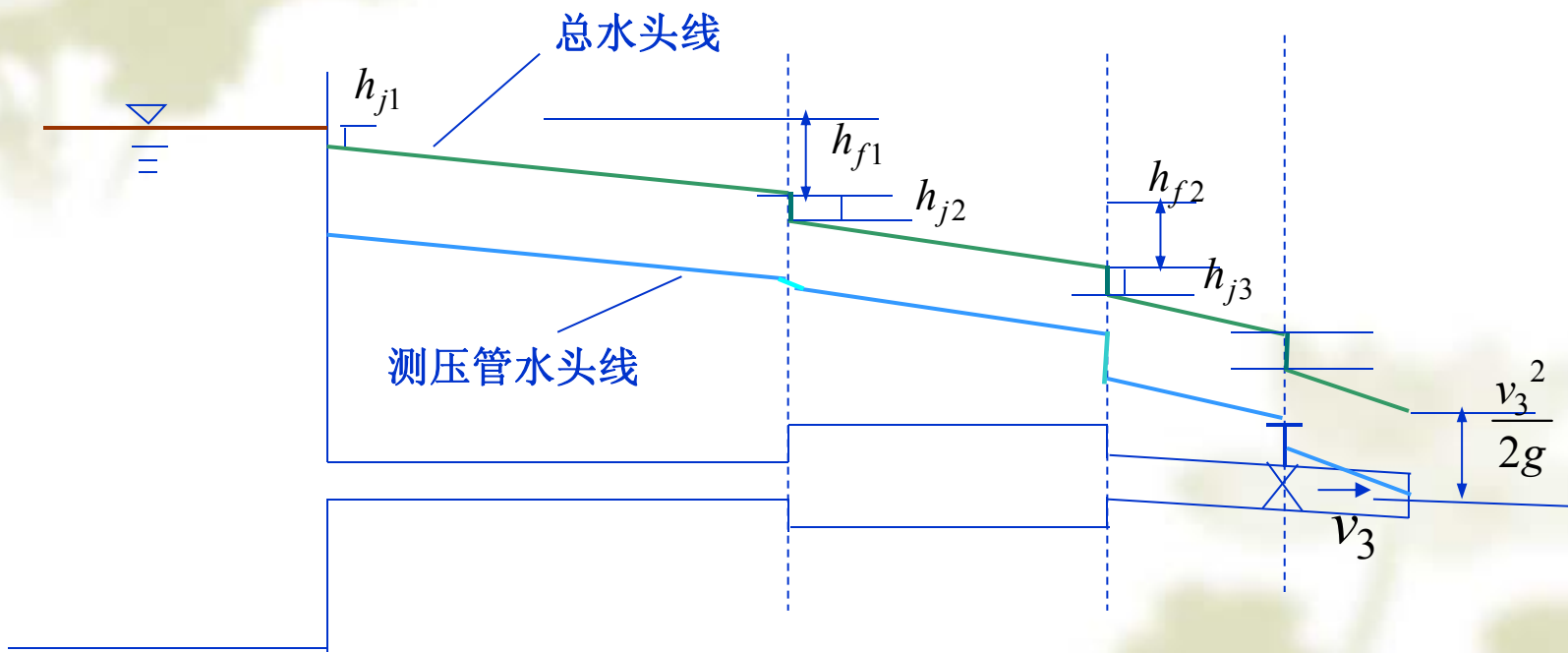
4) 从起始断面的总水头依次减去各项损失，得各断面的总水头，并连成总水头线。

沿程损失假设沿管线均匀发生，表现为沿管长倾斜下降的直线。

局部损失假设在局部障碍处集中作用，表现为铅直下降的直线。

5) 由总水头线向下减去各管段的流速水头，即得测压管水头线。

等直径管段中，测压管水头线应与总水头线平行。



§ 3-6 恒定气流能量方程

一、恒定气流能量方程

1、方程

$$(1) \quad p_1 + \frac{\rho v_1^2}{2} + (\gamma_a - \gamma)(z_2 - z_1) = p_2 + \frac{\rho v_2^2}{2} + p_w$$

(2) 简化式

$$p_1 + \frac{\rho v^2}{2} = p_2 + \frac{\rho v^2}{2} + p_w$$

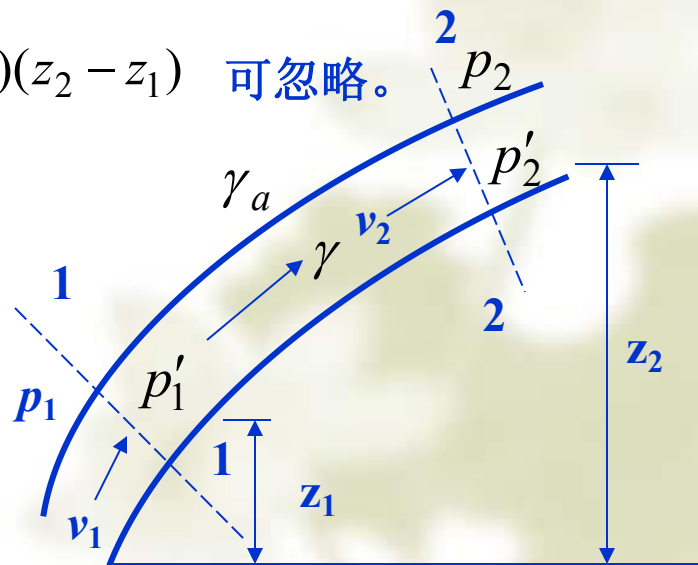
当高差很小或 $\gamma_a - \gamma$ 相差甚小时, $(\gamma_a - \gamma)(z_2 - z_1)$ 可忽略。

2、分析

用压强表示的能量方程是

$$\gamma z_1 + p_1' + \frac{\rho v_1^2}{2} = \gamma z_2 + p_2' + \frac{\rho v_2^2}{2} + p_w$$

$$p_1 = p_1' - p_{a1} \quad p_2 = p_2' - p_{a2}$$



$$p_{a1} = p_{a2} + \gamma_a(z_2 - z_1)$$

$$p_1 - p_2 = (p'_1 - p'_2) + \gamma_a(z_2 - z_1)$$

代入方程，得

$$p_1 + \frac{\rho v_1^2}{2} + (\gamma_a - \gamma)(z_2 - z_1) = p_2 + \frac{\rho v_2^2}{2} + p_w$$

3、各项的意义

P: 静压 $\frac{\rho v^2}{2}$: 动压 p_w : 压强损失

$(\gamma_a - \gamma)(z_2 - z_1)$: 位压, 1断面相对于2断面的位能。

(1) 势压=静压+位压

$$p_s = p + (\gamma_a - \gamma)(z_2 - z_1)$$

(2) 全压=静压+动压

$$p_q = p + \frac{\rho v^2}{2}$$

(3) 总压=静压+动压+位压

$$p_z = p + \frac{\rho v^2}{2} + (\gamma_a - \gamma)(z_2 - z_1)$$

二、总压线和全压线

反映气流沿程能量变化的图形，压强图、全压线、势压线、位压线等。

1、压强线的绘制

(1) 确定零压线（第二断面压强为零的线）。

(2) 绘总压线

$$p_{z1} = p_1 + \frac{\rho v_1^2}{2} + (\gamma_a - \gamma)(z_2 - z_1)$$

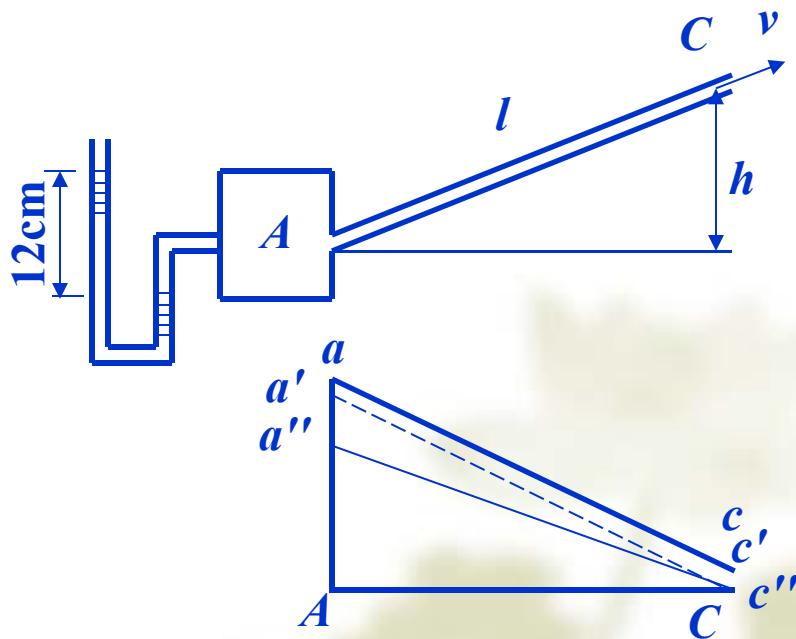
$$p_{z2} = p_{z1} - p_w$$

(3) 绘势压线

$$p_s = p_z - \frac{\rho v^2}{2}$$

(4) 位压线

$$(\gamma_a - \gamma)(z_2 - z_1)$$



四条具有能量意义的线：当 $p > 0$ ，势压线在位压线上方；当 $p < 0$ ，势压线在位压线下方。

§ 3-7 实际流体总流动量方程

一、动量方程

1、总流的动量方程：

$$\Sigma \vec{F} = \rho Q (\beta_2 \vec{v}_2 - \beta_1 \vec{v}_1)$$

直角坐标
分量形式

$$\rho Q (\beta_2 v_{2x} - \beta_1 v_{1x}) = \Sigma F_x$$

$$\rho Q (\beta_2 v_{2y} - \beta_1 v_{1y}) = \Sigma F_y$$

$$\rho Q (\beta_2 v_{2z} - \beta_1 v_{1z}) = \Sigma F_z$$

注意：1>力 F 与流速 v 均为矢量。

2>为计算方便，常采用直角坐标分量形式。

2、可解决的问题：急变流中，流体与边界面之间力的作用。

3、分析推导

(1)依据：动量定量

(2)分析

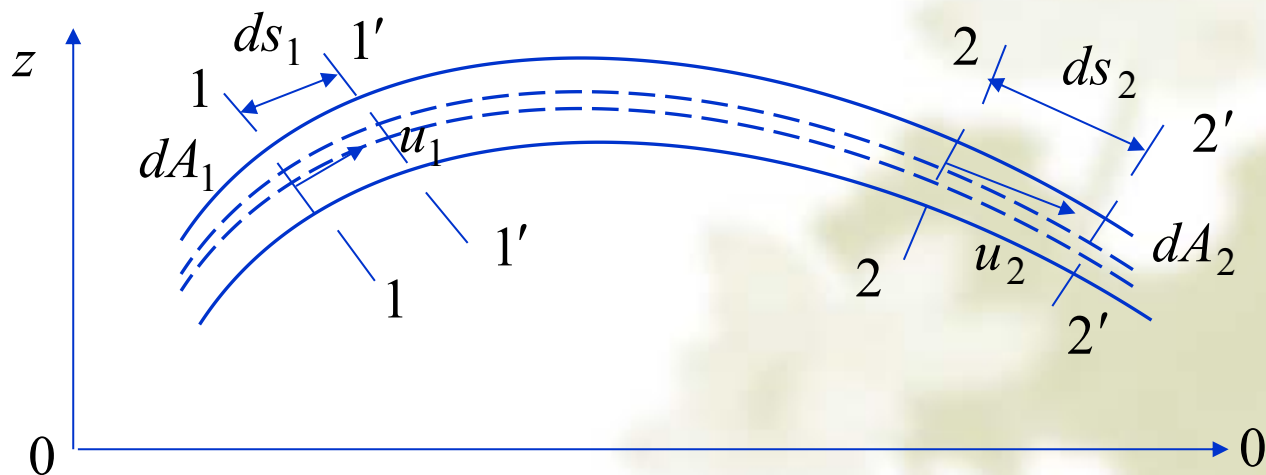
从元流分析开始

动量变化:

$$dk = \rho ds_2 dA_2 \vec{u}_2 - \rho ds_1 dA_1 \vec{u}_1 = \rho dQ dt (\vec{u}_2 - \vec{u}_1)$$

其中: $ds_2 = dtu_2$ $ds_1 = dtu_1$

动量定理: $\frac{dk}{dt} = \sum f$ $\rho dQ (\vec{u}_2 - \vec{u}_1) = \sum f$



积分:

$$\int_{A_2} \rho dQ \vec{u}_2 - \int_{A_1} \rho dQ \vec{u}_1 = \sum F$$

$$dQ = u_2 dA_2 = u_1 dA_1$$

$$\Rightarrow \int_{A_2} \rho \vec{u}_2 u_2 dA_2 - \int_{A_1} \rho \vec{u}_1 u_1 dA_1 = \sum F$$

引入:

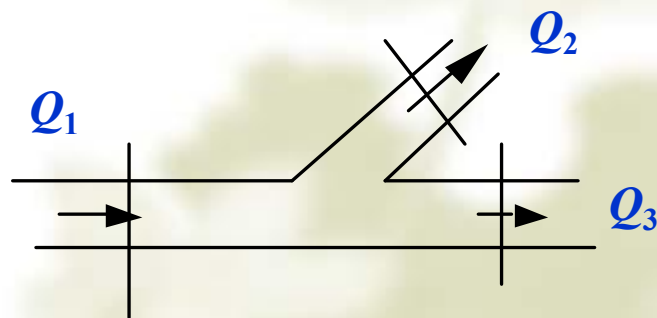
$$\beta = \frac{\int_A \rho u^2 dA}{\rho Q v} = \frac{\int_A u^2 dA}{A v^2}$$

$$\Rightarrow \beta_2 \rho Q \vec{v}_2 - \beta_1 \rho Q \vec{v}_1 = \sum F$$

$$\Rightarrow \rho Q (\beta_2 \vec{v}_2 - \beta_1 \vec{v}_1) = \sum F$$

4、修正:

$$(\rho Q_2 v_{2x} + \rho Q_3 v_{3x}) - \rho Q_1 v_{1x} = \sum F_x$$



二、方程的应用条件及使用方法

1、应用条件： 可参照能量方程。

2、解题方法：

1) 选取控制体；

2) 建立坐标系，分析控制体上的受力（包括表面力和重力）

3) 列动量方程求解。

说明的几点：

1> 方程是矢量式，正确取好外力和速度的正负号。

2> 建立坐标系应尽量使问题简化；

3> 计算断面为渐变流断面（中间可为急变流）；

4) 动量差 = 流出控制体的动量 - 流入控制体的动量，切不可颠倒；

5> 求压力的压强 p 一律采用相对压强；

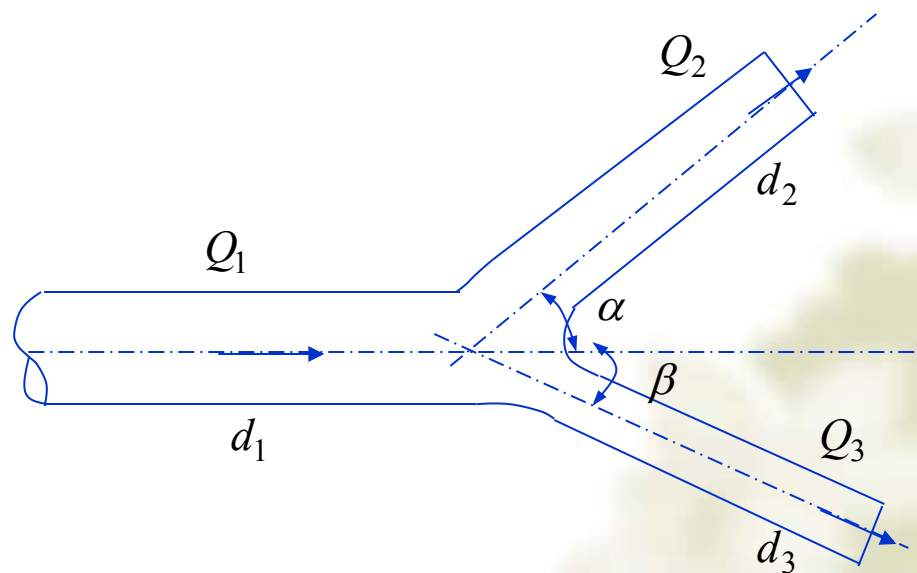
6> 一般要与连续性方程、能量方程联用；

三、应用举例：

例1 P82[例3-16]

自学

例2如图所示，水平面上的管路在某处分叉，主干管和分叉管的直径、水流量分别为 $d_1 = 500\text{mm}$, $d_2 = 400\text{mm}$, $d_3 = 300\text{mm}$, $Q_1 = 0.35\text{m}^3/\text{s}$, $Q_2 = 0.2\text{m}^3/\text{s}$, $Q_3 = 0.15\text{m}^3/\text{s}$, 夹角 $\alpha = 45^\circ$, $\beta = 30^\circ$, 主干管在分叉处的表压强为 $8000\text{N}/\text{m}^2$, 试求为固定分叉管路所需的外力。



解：

(1) 求 p_2 , p_3

列1-2, 1-3 断面能量方程

$$0 + \frac{p_1}{\gamma} + \frac{v_1^2}{2g} = 0 + \frac{p_2}{\gamma} + \frac{v_2^2}{2g}$$

$$0 + \frac{p_1}{\gamma} + \frac{v_1^2}{2g} = 0 + \frac{p_3}{\gamma} + \frac{v_3^2}{2g}$$

$$v_1 = \frac{Q_1}{A_1} = 1.7825 \text{ m/s,}$$

$$v_2 = \frac{Q_2}{A_2} = 1.5915 \text{ m/s,}$$

$$v_3 = \frac{Q_3}{A_3} = 2.1221 \text{ m/s,}$$

求得

$$p_2 = 8322 \text{ P}_a$$

$$p_3 = 7337 \text{ P}_a$$

(2) 列动量方程

取1-1, 2-2, 3-3断面间的水体为控制体, 建立如图坐标系, 分析受力。设管路对水体的力为 F_x 、 F_y

X方向动量方程:

$$\begin{aligned} & \rho Q_2 v_2 \cos \alpha + \rho Q_3 v_3 \cos \beta - \rho Q_1 v_1 \\ & = -F_x + p_1 A_1 - p_2 A_2 \cos \alpha - p_3 A_3 \cos \beta \end{aligned}$$

Y方向动量方程:

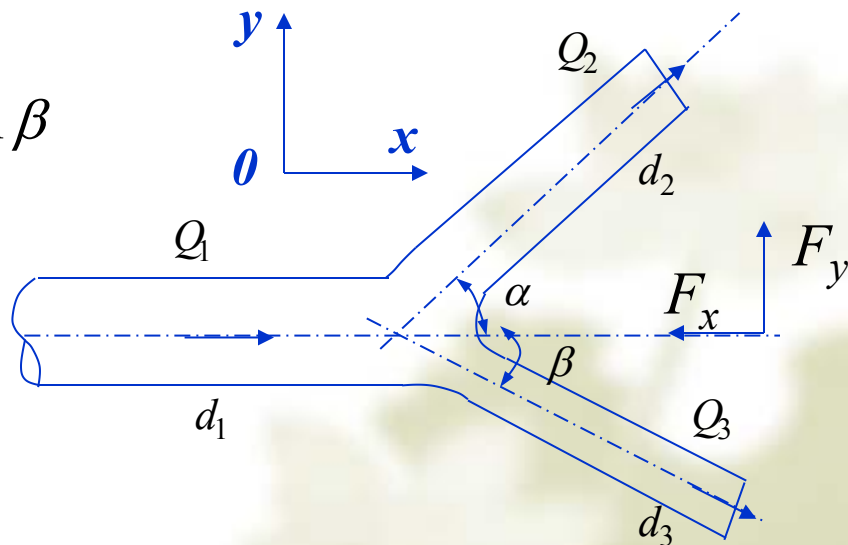
$$\begin{aligned} & \rho Q_2 v_2 \sin \alpha - \rho Q_3 v_3 \sin \beta \\ & = F_y - p_2 A_2 \sin \alpha + p_3 A_3 \sin \beta \end{aligned}$$

代入数据, 求得

$$F_x = 505 \text{ N}$$

$$F_y = 546 \text{ N}$$

$$F = \sqrt{F_x^2 + F_y^2} = 743.7 \text{ N}$$



所以为固定弯管所需外力为**743.7N**。

第三章 小结

- (1) 理解描述流体运动的两种方法。（拉氏法和欧拉法）
重点掌握与欧拉法有关的基本概念，如恒定流、非恒定流、均匀流、非均匀流、流线、迹线等。
- (2) 掌握一元流动水头变化的几何表示。
- (3) 熟练掌握恒定总流的连续性方程、能量方程和动量方程及其综合应用。

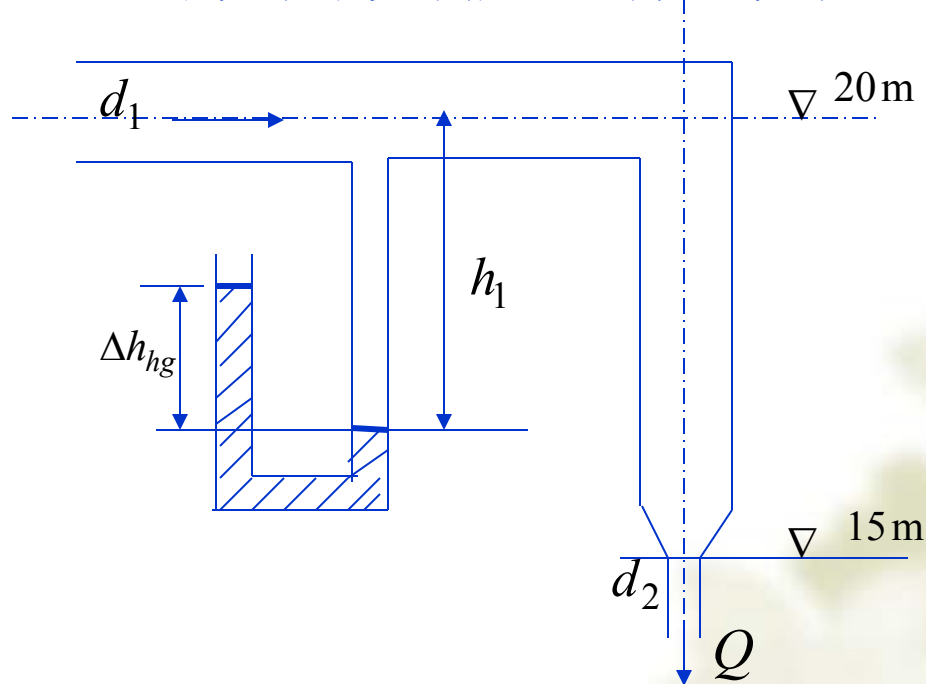
习题讲解

1.水流通过如图所示管路流入大气中，已知：U形测压管中水银柱高差

$\Delta h_{hg} = 0.2\text{ m}$ ， $h_1 = 0.72\text{ mH}_2\text{O}$ 管径 $d_1 = 0.1\text{ m}$ 管嘴出口直
径

$d_2 = 0.05\text{ m}$

，不计管中水头损失，试求：管中流量 Q 。



解 (1) 求1—1断面管路中心的压强

$$\frac{p_A}{\gamma} = \frac{p_B}{\gamma} = 13.6 \times 0.2 = 2.72 \text{ m}$$

$$\frac{p_1}{\gamma} = \frac{p_B}{\gamma} - h_1 = 2.72 - 0.72 = 2 \text{ m}$$

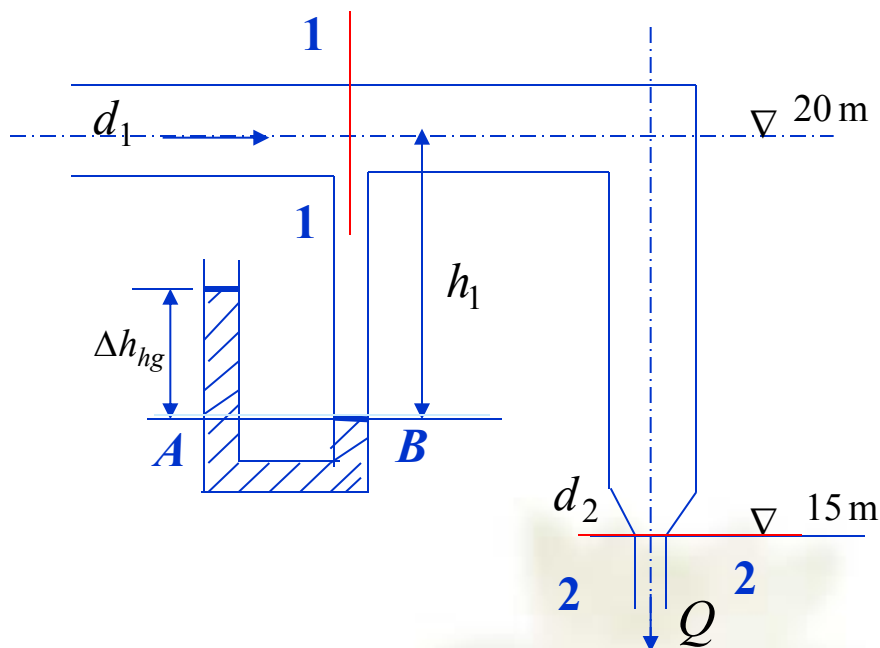
(2) 以高程0.00处为基准面，
列1-1, 2-2断面的能量方程。

$$z_1 + \frac{p_1}{\gamma} + \frac{v_1^2}{2g} = z_2 + \frac{p_2}{\gamma} + \frac{v_2^2}{2g}$$

连续性方程: $v_1 \times \frac{\pi d_1^2}{4} = v_2 \times \frac{\pi d_2^2}{4}$

代入数据, 求得 $v_2 = 12.1 \text{ m/s}$

所以 $Q = v_2 A_2 = 12.1 \times 0.785 \times 0.05^2$
 $= 0.237 \text{ m}^3/\text{s}$



例2: P88第3-22题

解: 列1-2断面能量方程

$$p_1 + 0 + (\gamma_a - \gamma)(z_2 - z_1) = 0 + \frac{\rho v^2}{2} + P_w$$

代

$$-9.8 \times 10 + 0 + (1.2 - 0.7) \times 9.8 \times H = \frac{0.7v^2}{2} + 0.035 \times \frac{H}{d} \times \frac{v^2}{2g} \gamma$$

又

$$\frac{1}{4} \pi d^2 \cdot v \rho g = 176.2 \times 10^3 / 3600$$

$$v = 9.09 \text{ m/s}$$

代入能量方程解得:

$$H = 32.64 \text{ m}$$

同理 $P_m = -63.5 \text{ N/m}^2$

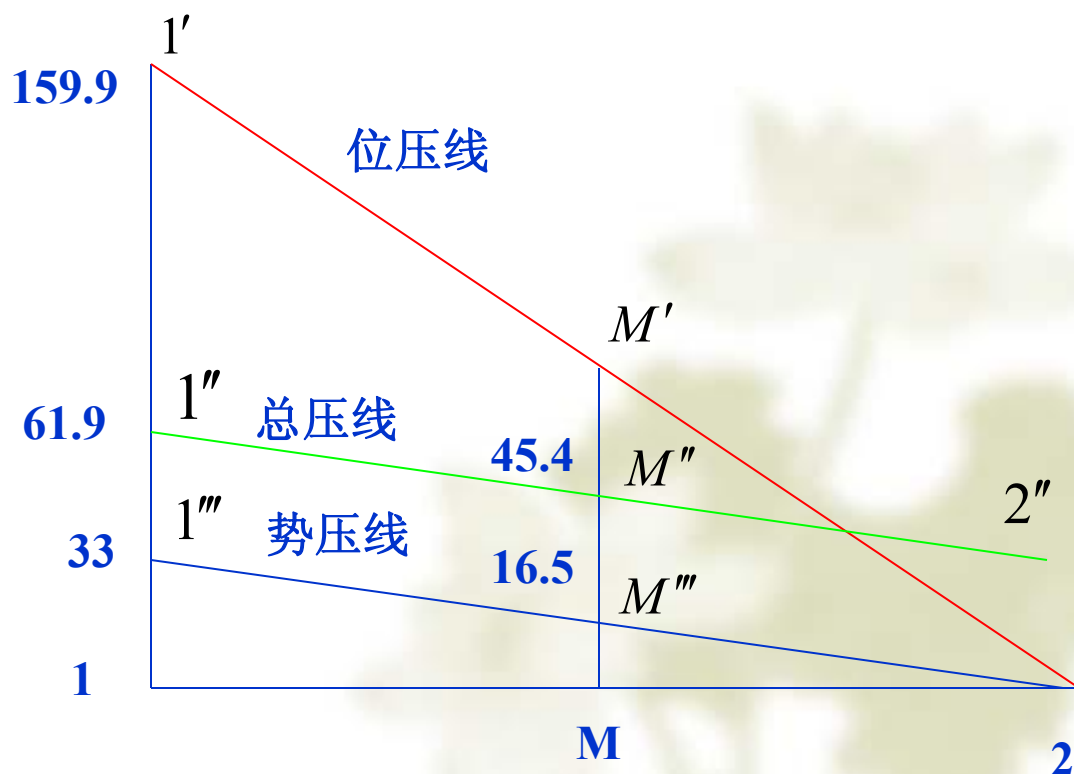
压强线

1断面位压 159.9 N/m^2

1-2断面 $p_w = 33 \text{ N/m}^2$

动压 $\frac{\rho v^2}{2} = 28.9 \text{ N/m}^2$

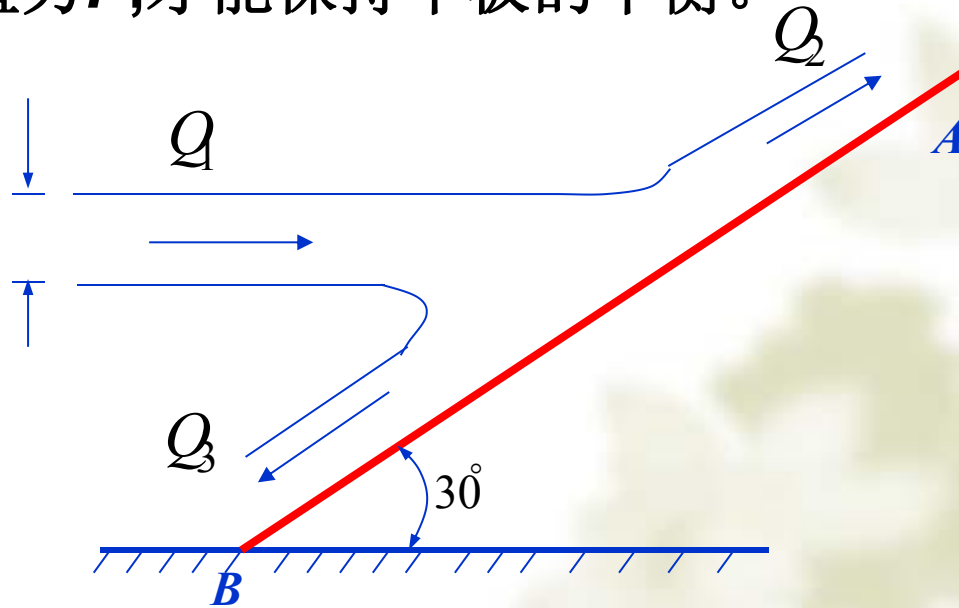
1断面 $p = -98 \text{ N/m}^2$



例3、如图所示，有一高度 a 为50mm，速度 v_1 为18m/s的单宽射流水段，冲击在边长为1.2m的光滑平板 AB 上。射流沿平板表面分成两股，已知平板与水流方向的夹角为 30° ，平板 B 端为铰点。若忽略水流、空气和平板的摩阻，且流动在同一水平面上，求：

(1) 流量分配 Q_2 和 Q_3 ；

(2) 设射流冲击点位于平板形心，若平板自重可忽略， A 端应施加多大的垂直力 P ，才能保持平板的平衡。



解：

(1) 求 v_2 , v_3 。

分别列1-2, 1-3断面的能量方程,

$$0 + 0 + \frac{\alpha_1 v_1^2}{2g} = 0 + 0 + \frac{\alpha_2 v_2^2}{2g}$$

$$\frac{\alpha_1 v_1^2}{2g} = \frac{\alpha_2 v_2^2}{2g}$$

取

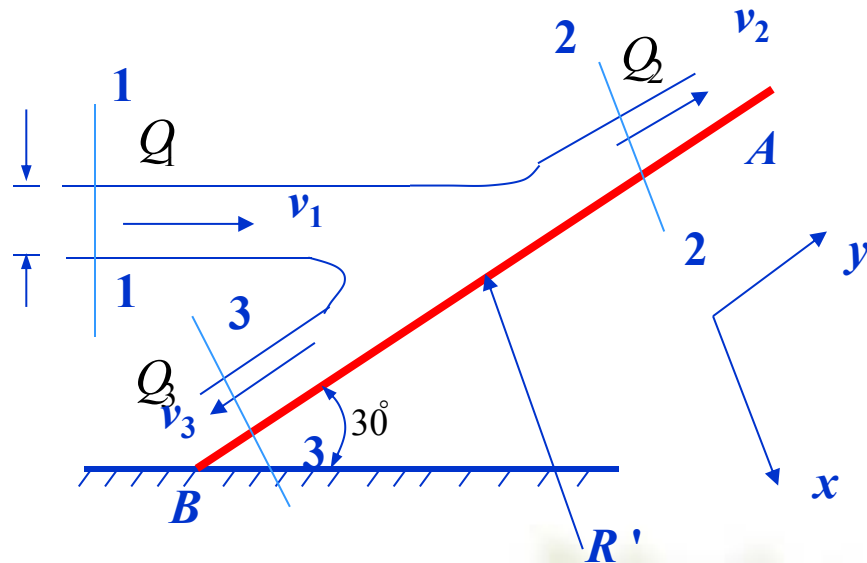
$$\alpha_1 = \alpha_2 = \alpha_3 = 1.0$$

$$\text{则 } v_1 = v_2 = v_3 = 18 \text{ m/s}$$

(2) 列动量方程, 取1-1, 2-2, 3-3断面间水体为控制体, 建立如图坐标系, 分析受力。设作用在水股上的力为 Q , R' 垂直于板AB。

① y 轴方向上动量方程

$$[\rho Q_2 \beta_2 v_2 - \rho Q_3 \beta_3 v_3] - \rho Q_1 \beta_1 v_1 \cos 30^\circ = 0$$



取

$$\beta_1 = \beta_2 = \beta_3 = 1$$

$$\therefore v_1 = v_2 = v_3$$

代入上式得

$$Q_1 \cos 30^\circ = Q_2 - Q_3$$

$$\text{又} \because Q_1 = Q_2 + Q_3$$

$$\text{得} \begin{cases} Q_2 = 0.933Q_1 \\ Q_3 = Q_1 - Q_2 = 0.067Q_1 \end{cases}$$

② **x**轴方向动量方程

$$-R' = 0 - \rho Q_1 v_1 \sin 30^\circ$$

$$R' = \rho Q_1 v_1 \sin 30^\circ = 8.1 \text{ kN}$$

流体对板**AB**的冲击力**R**为**8100N**，方向与**R'**相反，垂直指向**AB**板面。

(3) 求**P**

$$\text{合力矩定理} \quad \sum M_B = 0 \quad P \times 1.2 = R' \times 0.6 \quad P = 4050 \text{ N}$$

例4: P89习题[3-33]

解: (1) 求 v_1 、 v_2

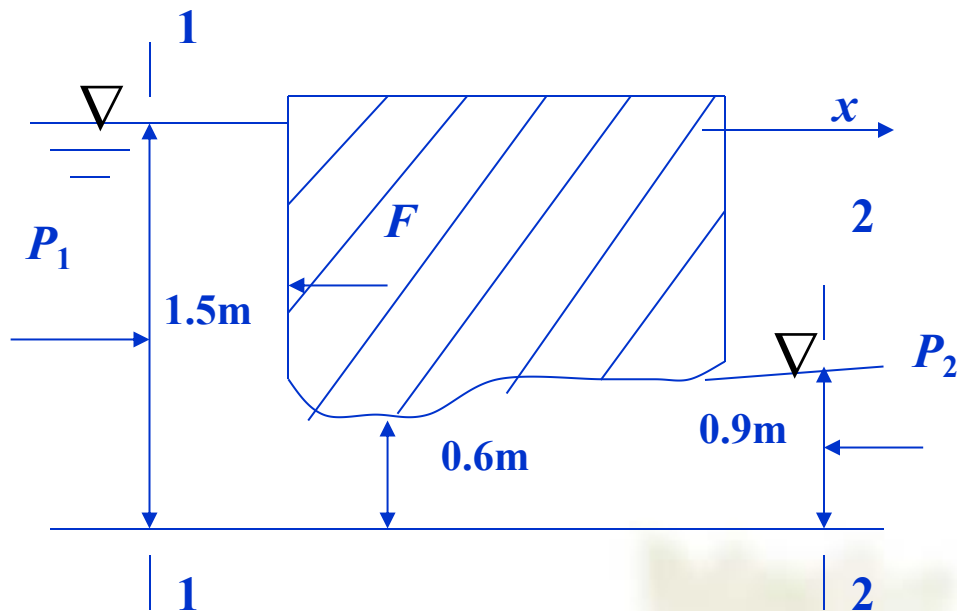
$$v_1 h_1 B = v_2 h_2 B$$

$$h_1 + 0 + \frac{v_1^2}{2g} = h_2 + 0 + \frac{v_2^2}{2g}$$

解得

$$v_1 = 2.573 \text{ m/s}$$

$$v_2 = 4.288 \text{ m/s}$$



(2) 应用动量方程

$$-F + P_1 - P_2 = \rho Q(v_2 - v_1)$$

$$P_1 = \frac{1}{2} \gamma h_1^2 \times B = \frac{1}{2} \times 9.8 \times 1.5^2 \times 1.2 = 13.23 \text{ kN}$$

$$P_2 = \frac{1}{2} \gamma h_2^2 \times B = \frac{1}{2} \times 9.8 \times 0.9^2 \times 1.2 = 4.763 \text{ kN}$$

$$Q = v_1 h_1 B = 2.573 \times 1.5 \times 1.2 = 4.6314 \text{ m}^3/\text{s}$$

代入方程, 得 $F = P_1 - P_2 - \rho Q(v_2 - v_1) = 0.524 \text{ kN}$